

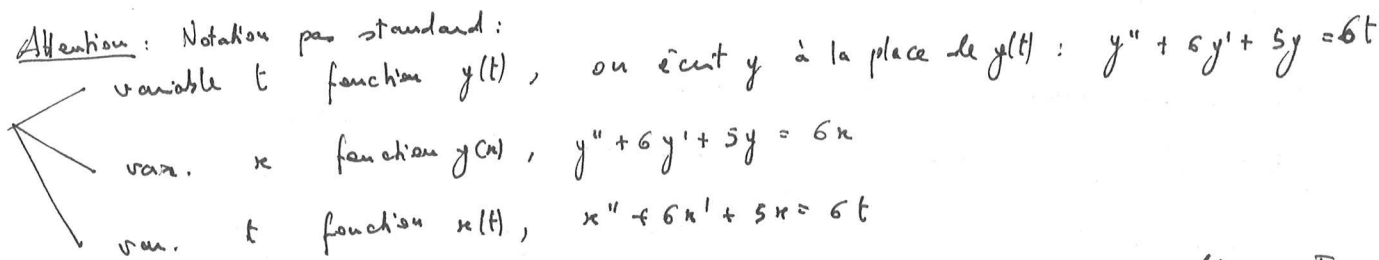
I. Introduction

Equation diff.: Eq. où l'inconnue est une fonction $f(t)$ à déterminer.

ex. $f''(t) + 5f'(t) + 6f(t) = 0$, $f' + \cos t f + \sin t = 0$ etc.

ex. facile: $f'(t) = \cos t \Rightarrow f(t) = \int \cos t dt = \sin t + C \Rightarrow$ on s'attend à une infinité de solutions

Attention: Notation pas standard:



II. Définitions

Eq. D./n entier, I intervalle, $y: I \rightarrow \mathbb{R}$ fonction det, dérivable n fois en I ,
 $t \mapsto y(t)$

eq. diff. d'ordre n : eq liant y et ses dérivées jusqu'à $y^{(n)}$:

$$\boxed{y^{(n)}(t) + a_{n-1}(t)y^{(n-1)}(t) + \dots + a_0(t)y(t) = b(t)} \quad (E)$$

Eq. homogène associée: $y^{(n)}(t) + a_{n-1}y^{(n-1)} + \dots + a_0y = 0 \quad (E_0)$

second membre: $b(t)$

Solutions de (E): une fonction y n fois dérivable qui satisfait (E) $\forall t \in I$.

III. Structure des solutions

Rem. y_1, y_2 sol. de (E_0) , alors $d_1y_1 + d_2y_2$ sol de (E_0) $\forall d_1, d_2$.

$$\left[\begin{aligned} \text{Dém. } & (d_1y_1 + d_2y_2)^{(n)} + a_{n-1}(d_1y_1 + d_2y_2)^{(n-1)} + \dots + a_0(d_1y_1 + d_2y_2) = \\ & = d_1 [y_1^{(n)} + a_{n-1}y_1^{(n-1)} + \dots + a_0y_1] + d_2 [y_2^{(n)} + \dots + y_2] = d_1 \cdot 0 + d_2 \cdot 0 = 0 \end{aligned} \right]$$

Rem. Cela est vrai pour (E_0) , en gén. pas pour (E).

Prop. ~~Eq~~ Toute solution de (E) est somme de

$$\boxed{1 \text{ sol. particulière de (E)} y_p + 1 \text{ sol. de } E_0 \neq y_h}$$

Dém. ~~$f = g y_p$ sol de (E) $\Leftrightarrow g y_p - y_p = y$ sol. de (E):~~

$$y - y_p \text{ est sol. de } (E_0) \Rightarrow y = \underbrace{(y - y_p)}_{y_h} + y_p$$

\Rightarrow technique stratégie générale pour résoudre (E):

(E) \rightsquigarrow (E_0) on résout E_0 : ~~y_h~~

on cherche une sol. part y_p de (E).

Solutions de (E): $y_p + \left(\underbrace{y_h}_{\text{toutes les sol. de } (E_0)} \right)$

IV. Éq. diff. linéaires d'ordre 1

IV(i) Déf. $\boxed{y'(t) = a(t)y(t) + b(t)}$ (E)

d'ordre 1: y et y'
linéaires: pas de y² ou (y')² etc.

Éq. hom. associée: $\boxed{y' = ay}$ (E₀) *forme canonique*

IV(ii) Sol. de (E₀):

Prop. Soit A(t) une primitive de a(t) sur I.

$\Rightarrow y_h(t) = C e^{A(t)}, C \in \mathbb{R}.$ [On écrit aussi: $y_h(t) = C e^{\int a(t) dt}$]

Dém. y_h satisfait (E₀): $y'_h = C e^{A(t)} \cdot A'(t) = \underbrace{C e^{A(t)}}_{y_h} \cdot a(t) = a(t) y_h(t)$

Réciproquement, soit y sol. de E₀, posons $z = y e^{-A(t)}$

$\Rightarrow z' = y' e^{-A(t)} + y e^{-A(t)} (-a(t)) = \cancel{a(t) y(t) e^{-A(t)}} + \cancel{y e^{-A(t)} (-a(t))} = 0$
 \rightarrow sol. de (E₀)

$\Rightarrow z = C = y e^{-A(t)} \Rightarrow y = C e^{A(t)}$ B

Ex. 1., Ex. 5., Ex. 6.

IV(iii) Sol. particulière de (E)

Réacte. Soit $y_0(t) = e^{A(t)}$ la sol. de E₀ avec C=1.

Alors une sol. particulière de (E) est donnée par

$\boxed{y_p(t) = c(t) y_0(t)}$ où $c(t) = \int \frac{b(t)}{y_0(t)} dt$ (on choisit une primitive)

ex. $y' + y = x e^{-x} + 1$. $y' + \cos t y = \sin t \cos t$ (int. par parties).

Dém. (Méthode de variation de la constante).

On cherche une sol. de (E) de la forme $y_p(t) = c(t) y_0(t)$:

$y'_p(t) = a(t) y_p(t) + b(t) = a(t) \{ c(t) y_0(t) + b(t) \}$

"
 $c'(t) y_0(t) + c(t) y'_0(t) = c'(t) y_0(t) + c(t) a(t) y_0(t)$

$\Leftrightarrow c'(t) y_0(t) = b(t) \Leftrightarrow c'(t) = \frac{b(t)}{y_0(t)}$ c-à-d $c(t) = \int \frac{b(t)}{y_0(t)} dt$

Rem. Il faut que $y_0(t)$ ~~soit constante~~ ne s'annule pas sur I \leftarrow

Ex. 8., Ex. 6-7. $y' = ty + t$ (Rem. $y' = t(y+1)$ $y = -1$ est solution)

IV (iv) Sol. particulières : recours

Cas particulière : $y'(t) = a y(t) + b(t)$ $a \in \mathbb{R}$ constante (ne dép. pas de t)

ex. $y' = 2y + \sin 3t$
 $\quad \quad \quad \downarrow \quad \quad \quad \downarrow$
 $\quad \quad \quad a \quad \quad \quad b(t)$

On part déjà quelle forme a une sol. part y_p ;

$b(t)$	sol. part. y_p
polynôme de deg n est	pol. de deg n à déterminer
e^{kt} (avec e^{kt} non sol. de E_0)	$A e^{kt}$, A à déterminer
e^{kt} (e^{kt} sol. de E_0)	$A t e^{kt}$, A à déterminer
$a \sin kt$	$A \sin kt + B \cos kt$, A, B à déterminer
$b \cos kt$	$A \sin kt + B \cos kt$ "
somme de termes ci-dessus	somme des termes correspondants.

Ex. 1.

IV (v) Problème de Cauchy (linéaire d'ordre 1)

(P.C.) $\begin{cases} y'(t) = a(t)y(t) + b(t) & (E) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$ $\begin{pmatrix} t_0 \in \mathbb{I} \\ y_0 \in \mathbb{R} \end{pmatrix}$ C.I. condition initiale

ex. $\begin{cases} y' = ty + t & (E) \\ y(0) = 2 \end{cases}$ il faut trouver la solution, parmi l'infinité de sol. de (E), qui vérifie C.I.

Théorème. Le (P.C.) linéaire d'ordre 1 admet ~~de~~ une unique sol.

- Stratégie.
- On résout (E) en général;
 - on obtient une famille de sol. qui dépendent d'une constante C .
 - Avec C.I. on fixe la valeur de C .

Ex. 3. Ex. 1.

V. Éq. diff. d'ordre 2 linéaires à coeffs. constants

V(i). Définitions

$$ay''(t) + by'(t) + cy(t) = f(t) \quad (E)$$

a, b, c constantes $\in \mathbb{R}$

$a \neq 0$ (sinon pas d'ordre 2)

$f: I \rightarrow \mathbb{R}$ fonction.

$$ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0 \quad (E_0) \quad \text{Éq. homogène associée.}$$

$$at^2 + bt + c = 0 \quad (E.C.) \quad \text{Éq. caractéristique}$$

Stratégie de résolution: la même :

- sol. ^{générale} de l'homogène (E_0) : y_h
- sol. particulier de (E) : y_p

$$\Rightarrow \boxed{y = y_p + y_h}$$

V(ii). Sol. de l'homogène (E_0)

Le sol. de (E_0) dépendent de la nature des racines de $(E.C.)$.

Prop. (i) Si $(E.C.)$ a $d_1, d_2 \in \mathbb{R}$ distinctes

$$\Rightarrow y_h(t) = A e^{d_1 t} + B e^{d_2 t}, \quad A, B \in \mathbb{R}$$

(ii) Si $(E.C.)$ a $d \in \mathbb{R}$ racine double

$$\Rightarrow y_h(t) = (A + Bt) e^{dt}, \quad A, B \in \mathbb{R}$$

(iii) Si $(E.C.)$ a $d_1 = \alpha + i\beta$ et $d_2 = \alpha - i\beta$ complexes conjugués,

$$y_h(t) = e^{\alpha t} (A \cos(\beta t) + B \sin(\beta t)), \quad A, B \in \mathbb{R}$$

Rem. toujours A, B :
inférie
famille de sol. avec 2
paramètres.

Ex. $y'' - 6y' + 9y = 0$

V(iii). Sol. particulière de (E) $ay'' + by' + cy = f(t)$

Rem. \exists l'analogie de la méthode de var. de la constante mais nous le traitons pas.
On fait des cas simples, pour les quels on connaît la forme d'une sol. part. à déterminer.

(Tableau.)

Ex. $y'' - 6y' + 9y = 18$ $y_p = 2$ $y(t) = (A + Bt) e^{3t} + 2.$

Ex.

V(17). Problème de Cauchy (linéaire d'ordre 2 à coeff. constants)

$$(P.C.) \begin{cases} ay''(t) + by'(t) + cy(t) = f(t) & (E) \\ y(t_0) = y_0 & t_0 \in I \\ y'(t_0) = v_0 & y_0, v_0 \in \mathbb{R} \end{cases} \quad (C.I.)$$

il faut trouver la solution, parmi l'infinité de sol. de (E), qui vérifie les deux C.I.

$$\text{ex.} \begin{cases} y'' - 6y' + 9y = 18 \\ y(0) = 0 \\ y'(0) = 1 \end{cases}$$

Théorème Le (P.C.) lin. d'ordre 2 à coeff. constants admet une unique sol.

Stratégie . On résout (E) en général;

- . on obtient une famille de sol. qui dépendent de deux constantes A, B
- . Avec les 2 C.I on fixe la valeur de A et B.

Ex. 1