

Séance 5 : Régression Non Linéaire avec R - Modèle d'équations différentielles

Exercice 1 On veut résoudre numériquement l'équation différentielle $y'(t) = 2y(t)$ avec condition initiale $y(0) = 1$ sur $[0,5]$. La résolution d'équations différentielles sous R nécessite l'installation du package "deSolve".

1. Charger le package deSolve.
2. Définir la fonction f et la tester en calculant $f(0,1,2)$.

```
> library(deSolve)
> f<- fonction(t, y, a){
+ out=a*y
+ return(list(out))}
```

La variable t n'apparaît pas dans la fonction mais il faut absolument la mettre dans la définition de f pour résoudre l'équation différentielle (Help ode).

3. Rappeler la solution de l'équation différentielle $y' = 2y$ avec condition initiale $y(0) = 1$? (à la main).
4. Définir le vecteur "temps" suite de 0 à 5 par pas=0.02. Définir $y0$ égal à la valeur 1 (la condition initiale $y(0) = 1$).

```
> temps=seq(0,5,0.02)
> y0=1
```

5. Résoudre l'équation différentielle numériquement avec la commande ode (Ordinary Differential Equation).

```
> sol <- ode(y = y0, times = temps, func = f, parms = 2)
> # ode=commande résolvant l'ED
> # Elle prend en paramètres: y, times, func, parms.
> # y=y0 condition initiale
> # times =temps (abscisse) pour lesquels on va calculer la solution approchée
> # y(0), y(0.02), y(0.04),...,y(5)
> # func=f telle que y'=f(t,y,a)
> # parms=paramètre(s) éventuel(s) de la fonction (ici le paramètre a de f prendra la valeur 2)
```

6. Afficher la matrice sol (que contient-elle ?)

```
> print(sol[1:4,])# les 4 premieres lignes
```

7. Tracer la solution sol en fonction de temps (en pointillé et en bleu et l'option lwd=3) et la solution exacte de l'équation différentielle (trait plein et en rouge).

```
> plot(sol,lty=2,col="blue",lwd=3)#il faudrait ajouter un titre, des labels aux axes,...
> curve(exp(2*x),0,5,add=TRUE,col="red",lty=1)
```

8. Tester et comprendre les commandes ci-dessous

```
> sol <- ode(y = c(1,2,3,4), times = temps, func = f, parms = 2)
> # affichage d'une matrice
> matplot(sol[ , 1], sol[ , 2:5], type = "l", xlab = "time", ylab = "Conc",
+         main = "Modèle exponentiel", lwd = 2)
> legend("topleft", c("y0=1", "y0=2","y0=3","y0=4"), col = 1:4, lty = 1:4)
```

Exercice 2 Modélisation de la croissance d'un champignon

On étudie la croissance d'un champignon microscopique que l'on trouve dans les sols du genre *fusarium*. Les données expérimentales sont les suivantes (t représente le temps et y la densité de champignons):

t_i	0	2	4	6	9	11	13	16	18	20	23	27	31
y_i	0.79	4.89	5.12	6.7	27.3	34	37.6	64.9	71.9	85.2	95	98	97.4

On suppose que la fonction y suit une croissance dite logistique c'est-à-dire vérifie l'équation différentielle

$$\begin{cases} y'(t) = ry(t)(1 - y(t)/K) \\ y(0) = y_0 \end{cases}$$

Sans calculer la solution explicite de l'équation différentielle, on veut déterminer les paramètres (y_0, r, K) connaissant seulement le modèle théorique vérifié par $y'(t)$.

1. Télécharger et lire le fichier de données `champignon.csv`. Tracer le nuage de points (t_i, y_i) (marqueur "triangle").
2. Résoudre numériquement l'équation différentielle c'est-à-dire évaluer $y_{th}(t_i)$ pour $i = 1, \dots, 13$ (valeur de t_i du tableau de données) en prenant pour $(y_0, r, K) = (2, 0.266, K = 100)$.

```
> #Croissance d'un champignon x'(t)=f(x(t)): la croissance est supposée logistique
> donnees <- read.csv2("champignon.csv")
> attach(donnees)
> #tobs<-c(0,2,4,6,9,11,13,16,18,20,23,27,31)#temps des observations
> #xobs<-c(0.79,4.89,5.12,6.70,27.3,34,37.6,64.9,71.9,85.2,95,98,97.4)# mesures correspondantes
>
> library(deSolve) #bibliothèque pour résoudre les ED
> logistic<-function(t,x,parms){# définition fonction logistic
+   dx=x*parms["r"]*(1-x/parms["K"])# avec deux paramètres r et K
+   return(list(dx))
+ }
> parms<-c(r=0.266, K=100,x0=2)# valeurs des paramètres pour la simulation du système
> x0<- xstart <-(x = 2)# condition initiale de l'ED
> # On résout le système x'(t)=f(x(t)) avec la fonction ode:
> # calcul de x(ti) pour les valeurs ti fournies
> # ode(condition initiale, ti, fonction f, paramètres éventuels de f)
> out<-as.data.frame(ode(c(x=x0), tobs, logistic, parms))
> # out contient une matrice (ti, x(ti))
>
> # toujours regarder le résultat pour détecter les incohérences
> plot(out, type="l",col='blue',main="Tentative d'ajustement")
> points(tobs,xobs,col="red",pch=4)#ajout des points exp.
```

3. Chercher les paramètres (y_0, r, K) tels que les points $(t_i, y_{th}(t_i))$ approche au mieux au sens des moindres carrés le nuage de points expérimentaux (t_i, y_i) . On utilisera la fonction `nls`. Tracer la solution de l'équation différentielle.

```
> # on ajuste le modèle sur les données xobs par les moindres carrés
> # pour cela on utilise la fonction nls, il faut faire attention aux paramètres initiaux
> # ode(c(x=x0),times,logistic,c(r=r, K=K))[,2] contient les x(ti)
> fit<-nls(xobs~ode(c(x=x0),tobs,logistic,c(r=r, K=K))[,2],start=list(r=0.2,K=100,x0=2),
+   control=list(minFactor=1e-20,maxiter=150))
> summary(fit)
> # Vérification: un graphique
> parms<-coef(fit)
> # ici on résout à nouveau l'ED pour davantage de valeurs de times
> out<-as.data.frame(ode(c(x=x0),times=seq(min(tobs),max(tobs),0.01), logistic, parms))
> # la courbe théorique puis les points expérimentaux
> plot(out,col='red',main="Ajustement des paramètres",xlab="time",ylab="croissance fusarium")
> points(tobs,xobs,pch=20)
```

Exercice 3 Procédé en batch dans un fermenteur: Modèle de Monod

On veut modéliser l'évolution des concentrations de biomasse x et de substrat s sous les conditions "batch" par les équations différentielles suivantes :

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = \mu(s)x & x(0) = x_0 \\ \frac{ds}{dt} = -\frac{\mu(s)}{Y_{x/s}}x & s(0) = s_0 \end{cases}$$

où $Y_{x/s}$ le rendement instantané est supposé constant au cours du temps et (x_0, s_0) sont les concentrations initiales (des constantes strictement positives). $\mu(s)$ le taux de croissance de la biomasse est supposé être la fonction de Monod suivante

$$\mu(s) = \frac{\mu_0 s}{k_s + s}$$

1. Télécharger *RMonod.csv* sur Moodle et le lire dans la data frame *donnees*. Tracer le nuage de points expérimentaux (s_i, x_i) (de *donnees*).
2. On rappelle que $s = \frac{x_m - x}{Y_{x/s}}$ (*). Déterminer le rendement $Y_{x/s}$.
3. Détermination des paramètres μ_0 , k_s et x_m :
On suppose maintenant que $Y_{x/s}$ est fixé à la valeur déterminée précédemment (on pourrait aussi décider de fixer x_m mais ici on décide de le laisser libre).

(a) Tracer le nuage de points (t_i, x_i) .

(b) Exprimer $\frac{dx}{dt}$ seulement en fonction de x . On simplifiera $\frac{dx}{dt}$ pour obtenir la fraction de la forme $\frac{dx}{dt} = \mu_0 x \frac{x_m - x}{C - x}$.

(c) Définir la fonction Monod

```
> monod<-function(t,x,parms){
+   s<-(parms["xm"]-x)/Y
+   dx=x*parms["mum"]*s/(parms["ks"]+s)
+   return(list(dx))
+ }
```

(d) Résoudre numériquement l'équation différentielle

$$\begin{cases} s & = \frac{x_m - x}{Y_{x/s}} \\ \frac{dx}{dt} & = \frac{\mu_0 s}{K_s + s}x \quad x(0) = x_0 \end{cases}$$

pour les t_i correspond aux valeurs observées (dans le fichier) ie calculer $x_{th}(t_i)$. Pour x_0 et x_m prendre le minimum et le maximum observés. Pour les autres paramètres, on pourra prendre $\mu_0 = 0.85$ et $k_s = 20$.

(e) Déterminer les paramètres (x_0, μ_0, k_s) tels que les points $(t_i, x_{th}(t_i))$ approche au mieux au sens des moindres carrés le nuage de points expérimentaux (t_i, x_i) . On utilisera la fonction *nls*, on appellera *fit* le résultat. Tracer la solution de l'équation différentielle avec les valeurs des paramètres obtenus sur le graphe où figure le nuage de points. On mettra un titre, des labels pour les axes, une légende et des couleurs. On affichera en sous titre les valeurs des différents paramètres.

(f) Tester et comprendre les instructions .

```
> # Courbes de niveaux de S en fonction de mu et ks
> ecart<-function(p){
+   # fonction S(mu,ks,x0) des écarts au carré
+   # calcul de la solution theorique aux points t=tobs (pour calculer l'écart avec xobs valeurs observées)
+   theo<-ode(y=c(x=p[4]),times=tobs,func=monod,parms=c(xm=p[1],mum=p[2],ks=p[3]))
+   xtheo=theo[,2]
+   S=sum((xobs-xtheo)^2)
+   return(S)
+ }
```

```

> p=as.numeric(coef(fit))
> # calcul de S(mu,ks,x0) sur une grille de (nbpoints,nbpoints)
>   mumin=p[2]*0.9
>   mumax=p[2]*1.1
>   ksmin=p[3]*0.8
>   ksmax=p[3]*1.2
>   nbpoints=100
>   x0=as.numeric(p[4])
>   xm=as.numeric(p[1])
>   museq<-seq(from =mumin, to =mumax, length=nbpoints)
>   ksseq<-seq(from =ksmin, to =ksmax, length=nbpoints)
>   # valeur mini de S
>   min=ecart(p)
>   print(min)
>   seuil=min*1.05
>   # grille de valeurs p=(mu,ks)
>   ecartgrid<-matrix(nrow=length(museq),ncol=length(ksseq))
>   # tracé dans le plan (ks,mu) de valeur p minimisant ecart(p)
>   for (i in 1:nbpoints){
+     for (j in 1:nbpoints){
+       #calcul ecart(p de la grille)
+       ecartgrid[i,j]<-ecart(c(xm,museq[i],ksseq[j],x0))
+     }
+   }
>   # courbes de niveaux de S
> contour(museq,ksseq,ecartgrid,col="red",levels=c(min*1.1,min*1.5),
+         xlab=expression(paste(mu[m],"[1:h]")),ylab=expression(paste(K[s],"[mg/l] substrat")),
+         main="Courbes de niveaux de S(mu,ks)",labels=c("min*1.1","min*1.5"))
> points(coef(fit)[2],coef(fit)[3],pch=3)

```

Remarque: lorsque le solveur ne converge pas: on peut l'aider en ajoutant des bornes pour la recherche des estimations des parametres. Il faut alors utiliser l'algorithm port (cf help nls).

```

> #####
>
> # parfois le solveur ne converge pas: on peut l'aider en ajoutant des bornes pour la recherche des estimati
> # bornes pour x0
> lx0<-x0*0.25
> ux0<-x0*2
> #bornes pour xm
> lxm<-xm*0.8
> uxm<-xm*1.5
> # mu, Ks, x0, xm sont bornés par lb et ub (lower bounds et upper bounds)
> lb=c(lxm,0.0001,18,lx0)
> ub=c(uxm,5,25,uxm)
> # dans ce cas, il faut changer d'algorithm pour nls: prendre "port", seul algo implémenté autorisant les b
> fit<-nls(xobs~lsoda(c(x=x0),tobs,monod,parms=c(xm=xm,mum=mum,ks=ks))[,2],
+         start=c(xm=xmax,mum=0.85,ks=20,x0=x0),control=list(tol = 1e-2,
+         minFactor=1e-20,maxiter=100),trace="TRUE",algorithm="port",lower =lb,upper = ub)

0:    4.9730422:  62.5000 0.850000  20.0000  15.2015
1:    0.67122347:  62.3411 0.860682  19.1245  15.4312
2:    0.37319108:  62.0937 0.891251  20.6260  15.2343
3:    0.37055309:  62.1030 0.896400  20.9781  15.2013
4:    0.37055275:  62.1035 0.896383  20.9785  15.2015
5:    0.37055275:  62.1035 0.896388  20.9791  15.2015
6:    0.37055275:  62.1036 0.896389  20.9792  15.2015
7:    0.37055275:  62.1036 0.896389  20.9792  15.2015

```

```
> summary(fit)
```

```
Formula: xobs ~ lsoda(c(x = x0), tobs, monod, parms = c(xm = xm, mum = mum,  
ks = ks))[, 2]
```

```
Parameters:
```

	Estimate	Std. Error	t value	Pr(> t)	
xm	62.10355	0.35467	175.104	6.38e-09	***
mum	0.89639	0.05353	16.747	7.45e-05	***
ks	20.97922	5.37278	3.905	0.0175	*
x0	15.20151	0.32237	47.155	1.21e-06	***

```
---
```

```
Signif. codes:
```

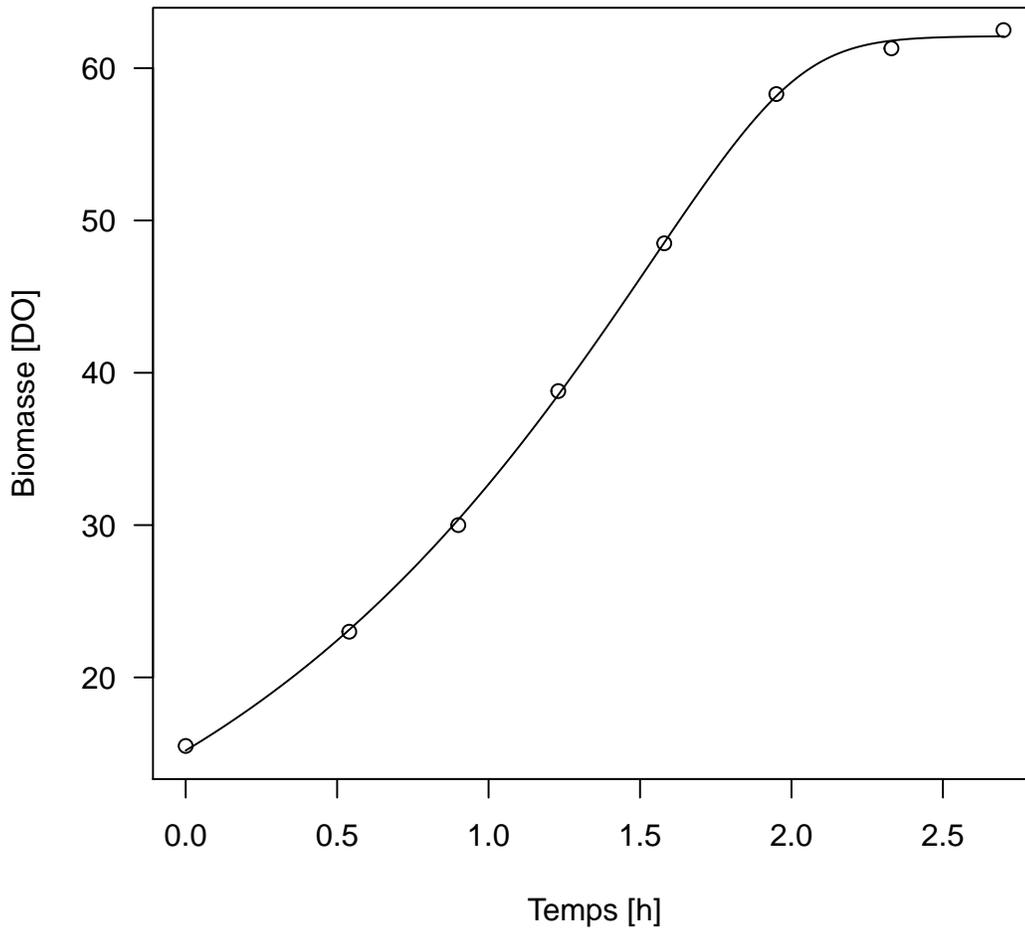
```
0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
```

```
Residual standard error: 0.4304 on 4 degrees of freedom
```

```
Algorithm "port", convergence message: both X-convergence and relative convergence (5)
```

```
> theo<-ode(c(x=coef(fit)[4]),times=seq(from=min(tobs), to =max(tobs),length=255),func=monod,parms=coef(fit))  
> # graphe de la solution (ti,y(ti))  
> plot(theo,type="l",xlab="Temps [h]",ylab="Biomasse [DO]",las=1,main="Ajustement parametres (+bornes)")  
> points(tobs,xobs)
```

Ajustement parametres (+bornes)



Exercice 4 Etude de la sensibilité (exercice qui n'est pas au programme de l'examen)

En pratique lorsque l'on veut déterminer des paramètres, il faut définir une stratégie d'échantillonnage. On commence en général par mener une expérience avec un échantillonnage régulier qui permet d'avoir une première estimation des paramètres. On peut lors d'une deuxième expérience affiner l'estimation en échantillonnant au voisinage des extrema des fonctions de sensibilité. On veillera cependant à ne pas échantillonner dans la zone où les fonctions de sensibilité sont "linéaires" les unes par rapport aux autres.

On suppose que la fonction y suit une croissance dite logistique c'est-à-dire vérifie l'équation différentielle

$$\begin{cases} y'(t) = ry(t)(1 - y(t)/K) \\ y(0) = y_0 \end{cases}$$

Posons $f(y) = ry(1 - \frac{y}{K})$. On a donc $y'(t) = f(y(t))$.

1. Déterminer les dérivées partielles de f par rapport à y , r et K .
2. On rappelle que $\frac{\partial}{\partial a_i}(\frac{dy}{dt}) = \frac{\partial f}{\partial a_i}(y) + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial a_i}$. Calculer $\frac{\partial}{\partial a_i}(\frac{dy}{dt})$ pour $a_i = y_0$, $a_i = r$, $a_i = K$.
3. En posant $y_2 = \frac{\partial y}{\partial y_0}$, et en admettant que l'on peut intervertir l'ordre de dérivation, montrer que y_2 vérifie l'équation différentielle:

$$\frac{dy_2}{dt} = r(1 - \frac{2y}{K})y_2$$

4. Déterminer les équations différentielles vérifiées par $y_3 = \frac{\partial y}{\partial r}$, $y_4 = \frac{\partial y}{\partial K}$
5. On donne les conditions initiales suivantes $y(0) = 2$, $y_2(0) = 1$, $y_3(0) = 0$, $y_4(0) = 0$. On donne $r = 0.266$ et $K = 100$. Résoudre le système différentiel formé par $(y_1 = y, y_2, y_3, y_4)$ avec la fonction ode (Remarque dans une fonction $f(t, y, \text{par})$, y et par peuvent être des vecteurs).
6. Afficher sur une petite fenêtre graphique l'évolution en fonction de t de y_1 , y_2 , y_3 et y_4 .
7. Déterminer les meilleures zones d'échantillonnage pour estimer les différents paramètres.