

## Estimation paramétrique

**Exercice 1.** Soit  $\mathcal{P} = \{\mathbb{P}_\theta, \theta \in \Theta\}$  un modèle paramétrique telle que la loi de probabilité  $\mathbb{P}_\theta$  admette une variance  $\sigma^2$  inconnue (elle dépend évidemment de  $\theta$ ).

1. Montrer que la variance empirique  $V_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X}_n)^2$  est un estimateur biaisé mais asymptotiquement sans biais de  $\sigma^2$ .
2. En déduire que la variance empirique corrigée  $S_n^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X}_n)^2$  est un E.S.B. de  $\sigma^2$ .

**Exercice 2.** On rappelle que, par définition, si  $Y_1, \dots, Y_n$  sont i.i.d. de loi  $\mathcal{N}(0, 1)$ , alors  $\sum_{i=1}^n |Y_i|^2$  suit la loi du  $\chi^2$  à  $n$  degrés de libertés, notée  $\chi^2(n)$ .

1. Montrer que si  $Y \sim \mathcal{N}(0, 1)$ , alors  $\mathbb{E}[Y^4] = 3$ . En déduire que si  $Z \sim \chi^2(d)$  alors  $\mathbb{E}[Z] = d$  et  $\text{Var}(Z) = 2d$ .
2. On considère le modèle gaussien bi-dimensionnel  $\mathcal{P} = \{\mathbb{P}_\theta = \mathcal{N}(\theta), \theta = (\mu, \sigma^2) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^{+*}\}$ . On note comme dans l'exercice précédent  $V_n^2$  et  $S_n^2$  les variance empirique et variance empirique corrigée de l'échantillon  $(X_1, \dots, X_n)$ . On rappelle que  $(n-1)S_n^2/\sigma^2 \sim \chi^2(n-1)$ . Calculer le risque quadratique des deux estimateurs  $S_n^2$  et  $V_n^2$  de  $\sigma^2$ . En déduire que  $V_n^2$  est préférable à  $S_n^2$ .

**Exercice 3.** On considère le modèle uniforme continu  $\mathcal{P} = \{\mathbb{P}_\theta = \mathcal{U}(0, \theta) : \theta > 0\}$  et un échantillon associé  $(X_1, \dots, X_n)$ .

1. On pose  $\hat{\theta}_n = 2\bar{X}_n$ . Montrer que  $\hat{\theta}$  est un E.S.B. de  $\theta$  et calculer son risque quadratique.
2. On rappelle que  $\hat{\theta}_n^{MV} = \max_{1 \leq i \leq n} X_i$  est l'E.M.V. de  $\theta$ .
  - (a) Montrer que  $\hat{\theta}_n^{MV}$  est une variable à densité, de densité  $g(x) = \frac{n}{\theta^n} x^{n-1} \mathbb{1}_{[0, \theta]}(x)$ .
  - (b) Montrer que  $\hat{\theta}_n^{MV}$  est un estimateur biaisé de  $\theta$ . Est-il asymptotiquement sans biais ?
  - (c) Montrer que  $T_n = \frac{n+1}{n} \hat{\theta}_n^{MV}$  est un E.S.B. de  $\theta$ .
3. Comparer les estimateurs  $\hat{\theta}_n$ ,  $\hat{\theta}_n^{MV}$  et  $T_n$ .

**Exercice 4.** On considère le modèle paramétrique  $\mathbb{P}_\theta = \mathcal{E}(\frac{1}{\theta})$  avec  $\theta > 0$  et  $(X_1, \dots, X_n)$  un échantillon associé.

1. Soit  $\theta > 0$  et  $X \sim \mathcal{E}(\frac{1}{\theta})$ . Déterminer la valeur  $g(\theta) = \mathbb{P}_\theta(X > \theta^2)$ .
2. On note  $N_n$  le nombre de variables aléatoires  $X_i$  de l'échantillon  $(X_1, \dots, X_n)$  qui dépassent  $\theta^2$ . Donner la loi de  $N_n$ . En déduire un estimateur  $T_n$  de  $g(\theta)$ .
3. On pose  $T'_n = e^{-\bar{X}_n}$ . Montrer que  $T'_n$  est un estimateur biaisé de  $g(\theta)$ . Est-il asymptotiquement sans biais ?

**Exercice 5.** Soit  $(X_1, \dots, X_n)$  un  $n$ -échantillon d'une loi d'espérance  $\mu$  et de variance  $\sigma^2$ . Quelle(s) condition(s) doivent vérifier les réels  $a_i$  pour que  $\sum_{i=1}^n a_i X_i$  soit un estimateur sans biais de  $\mu$ ? Déterminer parmi ces estimateurs sans biais celui qui est de variance minimale et donner sa variance.

**Exercice 6.** Soient  $Y$  et  $Z$  deux variables aléatoires indépendantes suivant des lois exponentielles de paramètres inconnus  $\lambda$  et  $\mu$ . On considère un échantillon  $((Y_1, Z_1), \dots, (Y_n, Z_n))$  de même loi que  $(Y, Z)$  et on suppose qu'on observe uniquement les variables aléatoires  $X_i = \min(Y_i, Z_i)$ .

1. Quelle est la loi de  $X_i$  ?
2. Le modèle statistique est-il identifiable? Quelle fonction de  $(\lambda, \mu)$  est identifiable?
3. Quel est l'estimateur du maximum de vraisemblance de  $\gamma = \lambda + \mu$  fondé sur l'observation des  $(X_i)$ ? Quel est l'estimateur du maximum de vraisemblance de  $\gamma = \lambda + \mu$  fondé sur l'observation des  $(Y_i, Z_i)$  ?
4. Comparer ces deux estimateurs.