

PARTIEL
CORRECTION

PROBLEME 1

1) On pose $q = 1 - p$.
 $\Delta \in \mathbb{R}$,

$$G_X(\Delta) = E[\Delta^X] = \sum_{k=1}^{\infty} \Delta^k P(X=k) = p \sum_{k=1}^{\infty} (\Delta q)^{k-1} = p \sum_{k=0}^{\infty} (\Delta q)^k = \frac{p}{1 - \Delta q}$$

Ce calcul n'est valable que si $|\Delta q| < 1$, c'est à dire $|\Delta| < 1/q$.

Si $|\Delta| \geq 1/q$, $G_X(\Delta)$ n'est pas définie.

2) On a $E[X] = G'_X(1) = \frac{p}{(1-q)^2} = \frac{p}{p^2} = \frac{1}{p}$

De plus $E[X^2] = G''_X(1) + G'_X(1) = \frac{2pq}{(1-q)^3} + \frac{1}{p} = \frac{2q+p}{p^2} = \frac{2-p}{p^2}$

Donc $\text{Var}(X) = E[X^2] - E[X]^2 = \frac{2-p}{p^2} - \frac{1}{p^2} = \frac{1-p}{p^2}$

3) Pour tout $k \in \mathbb{N}^*$, on a

$$P(X > k) = \sum_{n=k+1}^{+\infty} P(X=n) = \sum_{n=k+1}^{\infty} p q^{n-1} = p \sum_{k=0}^{\infty} q^{k+1} = \frac{p q}{1-q} = q^k$$

Ainsi, pour tout $k, m \in \mathbb{N}^*$

$$P(X > k+m | X > m) = \frac{P(X > k+m)}{P(X > m)} = \frac{q^{k+m}}{q^m} = q^k = P(X > k)$$

4) Si $p = P(X=1)$ et $q = 1-p$, on a pour tout $k \in \mathbb{N}^*$

$$P(X > k+1 | X > 1) = \frac{1}{q} P(X > k+1) = P(X > k), \text{ donc } P(X > k+1) = q P(X > k)$$

On a donc $P(X > k) = q^{k-1} P(X > 1) = q^k$.

De plus, pour tout $k \in \mathbb{N}^*$

$$P(X=k) = P(X > k-1) - P(X > k) = q^{k-1} - q^k = q^{k-1}(1-q) = pq^{k-1}$$

Ainsi $X \sim \mathcal{G}(p)$.

Conclusion: la seule loi à valeur dans \mathbb{N}^* vérifiant la propriété d'absence de mémoire est la loi géométrique.

PROBLÈME II

1) On a $\frac{\ln U}{\ln(1-p)} \geq 0$ donc Z est à valeurs dans \mathbb{N}^* .

$\forall k \in \mathbb{N}^*$,

$$\begin{aligned} P(Z=k) &= P\left(\left\lfloor \frac{\log U}{\log(1-p)} \right\rfloor = k-1\right) = P\left(k-1 \leq \frac{\log U}{\log(1-p)} \leq k\right) \\ &= P(k \log(1-p) \leq \log U \leq (k-1) \log(1-p)) = P((1-p)^k \leq U \leq (1-p)^{k-1}) \\ &= (1-p)^{k-1} - (1-p)^k = (1-p)^{k-1} [1 - (1-p)] = p(1-p)^{k-1} \end{aligned}$$

donc $Z \sim \mathcal{G}(p)$.

2) Si $S = c \tan(\pi(U - 1/2))$, on a pour tout $t \in \mathbb{R}$,

$$\begin{aligned} F_S(t) &= P(S \leq t) = P(c \tan(\pi(U - 1/2)) \leq t) = P(\tan(\pi(U - 1/2)) \leq t/c) \\ &= P(\pi(U - 1/2) \leq \text{Arctan}(t/c)) \quad \text{car } \pi(U - 1/2) \in]-\pi/2, \pi/2[\text{ p.s.} \\ &= P\left(U \leq \frac{1}{\pi} \text{Arctan}\left(\frac{t}{c}\right) + \frac{1}{2}\right) \\ &= \frac{1}{\pi} \text{Arctan}\left(\frac{t}{c}\right) + \frac{1}{2} \end{aligned}$$

F_S est dérivable sur \mathbb{R} et on a $f_S(t) = F'_S(t) = \frac{1}{\pi c} \frac{1}{1+(t/c)^2} = \frac{c}{\pi(c^2+t^2)}$

donc $S \sim \mathcal{L}(c)$.

PROBLÈME III

1) Pour avoir m succès, il faut un minimum de m essais, donc
 $X(\Omega) = \{m, m+1, m+2, \dots\}$

2) Pour avoir $X = m+k$. Soit $k \in \mathbb{N}$,

On a $X = m+k$ si et seulement si :

→ on a effectué $m+k$ essais

→ le $(m+k)$ ^{ième} essai est un succès

→ dans les $m+k-1$ premiers essais, on a obtenu $m-1$ succès et k échecs.

Comme il y a au total C_{m+k-1}^{m-1} façons d'obtenir $m-1$ succès et k échecs en $m+k-1$ essais, et que les essais successifs sont indépendants, on a pour tout $k \in \mathbb{N}$:

$$\begin{aligned} P(X = m+k) &= \left[C_{m+k-1}^{m-1} p^{m-1} (1-p)^k \right] \times [p] \\ &= C_{m+k-1}^{m-1} p^m (1-p)^k \end{aligned}$$

PROBLÈME IV

$\forall (x, y) \in \mathcal{D}, \forall (u, v) \in \Delta$

$$1) h(x, y) = (u, v) \Leftrightarrow \begin{cases} u = \frac{x+y}{2} \\ v = \frac{x-y}{2} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = u+v \\ y = u-v \end{cases} \Leftrightarrow h^{-1}(u, v) = (u+v, u-v)$$

h et h^{-1} sont \mathcal{C}^1 , donc h est un \mathcal{C}^1 difféomorphisme.

$$J_{h^{-1}} = \begin{vmatrix} 1/2 & 1/2 \\ 1/2 & -1/2 \end{vmatrix} = -\frac{1}{2}, \quad J_h \text{ ne s'annule pas sur } \mathcal{D}.$$

2) La densité du couple (U, V) est donnée, $\forall (u, v) \in \Delta$, par

$$\begin{aligned} f_{(U, V)}(u, v) &= f_{X, Y}(R^{-1}(u, v)) |J_h(h^{-1}(u, v))|^{-1} \\ &= f_{X, Y}(u+v, u-v) \times 2 \end{aligned}$$

or $f_{X, Y}(x, y) = f_X(x) f_Y(y)$ car X et Y sont indépendantes

$$= \frac{1}{2a} \mathbb{1}_{|x| \leq a} \frac{1}{2a} \mathbb{1}_{|y| \leq a} = \frac{1}{4a^2} \mathbb{1}_{|x| \leq a, |y| \leq a} = \frac{1}{4a^2} \mathbb{1}_{(x, y) \in \mathcal{D}}$$

$$\text{Donc } f_{(U, V)}(u, v) = \frac{1}{2a^2} \mathbb{1}_{(u, v) \in \Delta}$$

$$= \frac{1}{2a^2} \mathbb{1}_{|u| \leq a} \mathbb{1}_{|v| \leq a - |u|}$$

3) La loi marginale de U est donnée par $f_U(u) = \int_{\mathbb{R}} f_{(U, V)}(u, v) dv$

$$f_U(u) = \frac{1}{2a^2} \mathbb{1}_{|u| \leq a} \int_{\mathbb{R}} \mathbb{1}_{|v| \leq a - |u|} dv = \frac{1}{a^2} (a - |u|) \mathbb{1}_{|u| \leq a}$$

Donc $f_U = f$: U suit la loi triangulaire symétrique.

De même (par symétrie), on a $f_V(v) = \frac{1}{a^2} (a - |v|) \mathbb{1}_{|v| \leq a}$

4) U et V ne sont pas indépendantes car $f_{(U, V)}(u, v) \neq f_U(u) f_V(v)$