

## 3.3.

# Communications MPI point à point

## 3 – Communications point à point

### 3.1 – Notions générales

#### Notions générales

Une communication dite **point à point** a lieu entre deux processus, l'un appelé processus **émetteur** et l'autre processus **récepteur** (ou **destinataire**).

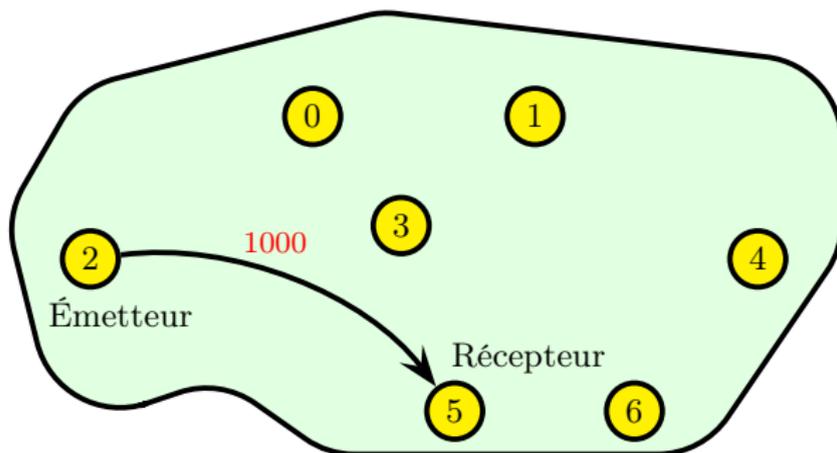


FIGURE 10 – Communication point à point

## Notions générales

- L'émetteur et le récepteur sont identifiés par leur **rang** dans le communicateur.
- Ce que l'on appelle l'**enveloppe d'un message** est constituée :
  - du rang du processus émetteur ;
  - du rang du processus récepteur ;
  - de l'étiquette (*tag*) du message ;
  - du communicateur qui définit le groupe de processus et le contexte de communication.
- Les données échangées sont **typées** (entiers, réels, etc ou types dérivés personnels).
- Il existe dans chaque cas plusieurs **modes** de transfert, faisant appel à des protocoles différents.

## 3 – Communications point à point

### 3.2 – Opérations d'envoi et de réception bloquantes

#### Opération d'envoi **MPI\_SEND**

```
<type et attribut>:: message  
integer :: longueur, type  
integer :: rang_dest, etiquette, comm, code  
call MPI_SEND(message, longueur, type, rang_dest, etiquette, comm, code)
```

Envoi, à partir de l'adresse **message**, d'un message de taille **longueur**, de type **type**, étiqueté **etiquette**, au processus **rang\_dest** dans le communicateur **comm**.

#### Remarque :

Cette opération est bloquante : l'exécution reste bloquée jusqu'à ce que le contenu de **message** puisse être réécrit sans risque d'écraser la valeur qui devait être envoyée.

## Opération de réception `MPI_RECV`

```
<type et attribut>:: message  
integer :: longueur, type  
integer :: rang_source, etiquette, comm, code  
integer, dimension(MPI_STATUS_SIZE) :: statut  
call MPI_RECV(message, longueur, type, rang_source, etiquette, comm, statut, code)
```

Réception, à partir de l'adresse `message`, d'un message de taille `longueur`, de type `type`, étiqueté `etiquette`, du processus `rang_source`.

### Remarques :

- `statut` reçoit des informations sur la communication : `rang_source`, `etiquette`, `code`, ... .
- L'appel `MPI_RECV` ne pourra fonctionner avec une opération `MPI_SEND` que si ces deux appels ont la même enveloppe (`rang_source`, `rang_dest`, `etiquette`, `comm`).
- Cette opération est bloquante : l'exécution reste bloquée jusqu'à ce que le contenu de `message` corresponde au message reçu.

```
1 program point_a_point
2   use mpi
3   implicit none
4
5   integer, dimension(MPI_STATUS_SIZE) :: statut
6   integer, parameter      :: etiquette=100
7   integer                  :: rang,valeur,code
8
9   call MPI_INIT(code)
10
11  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang,code)
12
13  if (rang == 2) then
14    valeur=1000
15    call MPI_SEND(valeur,1,MPI_INTEGER,5,etiquette,MPI_COMM_WORLD,code)
16  elseif (rang == 5) then
17    call MPI_RECV(valeur,1,MPI_INTEGER,2,etiquette,MPI_COMM_WORLD,statut,code)
18    print *,'Moi, processus 5, j''ai reçu ',valeur,' du processus 2.'
19  end if
20
21  call MPI_FINALIZE(code)
22
23 end program point_a_point
```

```
> mpiexec -n 7 point_a_point
```

```
Moi, processus 5, j'ai reçu 1000 du processus 2
```

## 3 – Communications point à point

### 3.3 – Types de données de base

#### Types de données de base Fortran

TABLE 1 – Principaux types de données de base (Fortran)

Type MPI	Type Fortran
MPI_INTEGER	INTEGER
MPI_REAL	REAL
MPI_DOUBLE_PRECISION	DOUBLE PRECISION
MPI_COMPLEX	COMPLEX
MPI_LOGICAL	LOGICAL
MPI_CHARACTER	CHARACTER

## Types de données de base C

TABLE 2 – Principaux types de données de base (C)

Type MPI	Type C
MPI_CHAR	signed char
MPI_SHORT	signed short
MPI_INT	signed int
MPI_LONG	signed long int
MPI_UNSIGNED_CHAR	unsigned char
MPI_UNSIGNED_SHORT	unsigned short
MPI_UNSIGNED	unsigned int
MPI_UNSIGNED_LONG	unsigned long int
MPI_FLOAT	float
MPI_DOUBLE	double
MPI_LONG_DOUBLE	long double

# CALCUL PARALLÈLE

## 3.4.

**Phénomène de  
« deadlock » avec MPI**

# CALCUL PARALLÈLE

## Deadlock ou inter-blocage

2 tâches MPI veulent échanger des messages, mais toutes les 2 veulent envoyer leur message respectif et ne sont pas prêtes à recevoir.

L'exécution d'un programme faisant appel à la fonction **MPI\_Send** suivie de **MPI\_Recv** peut rester bloquée sur **MPI\_Send** quand deux processus s'échangent des messages de tailles importantes.

Ce problème est dû à l'utilisation du mode d'envoi MPI dit standard **MPI\_Send**. Ce mode autorise l'implémentation MPI à choisir la façon d'envoyer les messages.

En général, les petits messages sont recopiés dans un espace mémoire temporaire avant d'être expédiés (**bufferisés**).

Les gros messages sont envoyés en mode **synchrone**. Ce mode synchrone implique que pour que le message parte (càd pour que l'appel **MPI\_Send** puisse se terminer), il faut que la réception de ce message ait été postée (càd que l'appel à **MPI\_Recv** ait été effectué).

# CALCUL PARALLÈLE

## Deadlock ou inter-blocage

1er scénario possible :

Process 0	Process 1
<b>Send(1)</b>	<b>Send(0)</b>
<b>Recv(1)</b>	<b>Recv(0)</b>

Ca peut marcher pour les envois de petite taille qui seront « bufferisés » mais pas pour les envois de grandes taille qui fonctionnent en mode synchrone.

**Ce schéma de communication n'est pas du tout conseillé et est d'ailleurs considéré comme erroné par la norme MPI.**

La valeur par défaut de la taille à partir de laquelle les envois ne sont pas « bufferisés » (donc synchrones) varie d'une architecture de machine à une autre. Cette valeur peut être changée selon les architectures.

Si vous voulez vous assurer que votre application ne risque pas de souffrir de ce problème, il est conseillé de la tester en mettant cette valeur à 0 afin de forcer le mode synchrone pour tous les envois standards. Si tout se passe bien (pas de blocage), votre application ne devrait pas avoir ce souci.

# CALCUL PARALLÈLE

## Deadlock ou inter-blocage

2ème scénario possible :

Process 0	Process 1
<b>Recv(1)</b>	<b>Recv(0)</b>
<b>Send(1)</b>	<b>Send(0)</b>

**Ca bloque définitivement quelque soit la taille des messages envoyés.**

**Les deux processus sont bloqués au Recv et les Send ne s'exécutent pas.**

# CALCUL PARALLÈLE

## Deadlock ou inter-blocage

Le 3ème scénario qui **évite le phénomène de deadlock** :

Process 0	Process 1
<b>Send(1)</b>	<b>Recv(0)</b>
<b>Recv(1)</b>	<b>Send(0)</b>

**Attention aux étiquettes** : si un processus de rang R1 envoie un message M au processus R2 avec l'étiquette E1, le processus R2 reçoit le message M avec la même étiquette E1. Même avec ce scénario, si les étiquettes ne sont pas bien mises, ça peut bloquer quand même !