

TP2 - Calcul de lois a posteriori

Ce TP en R consiste en un code à compléter (remplacer !XXX! par ce qu'il faut).

1 Modèle Gaussien-Gaussien

On considère le modèle bayésien suivant :

$$\begin{aligned} X_1, \dots, X_n | \theta &\sim_{iid} \mathcal{N}(\theta, \sigma^2) \\ \theta &\sim \mathcal{N}(\mu, \tau^2). \end{aligned}$$

Dans le code, on pourra utiliser les valeurs $\theta = 1$ et $\sigma^2 = 2$.

Q. 1 Calculer l'expression de la loi a posteriori $\pi(\theta|X_1, \dots, X_n)$.

Q. 2 En fixant des valeurs des hyperparamètres μ et τ qui vous semblent appropriées, afficher la densité de la loi a posteriori $\pi(\theta|X_1, \dots, X_n)$.

Q. 3 Superposer sur un même graphique la densité de la loi a posteriori $\pi(\theta|X_1, \dots, X_q)$ pour différentes tailles d'échantillon $q \in \{1, \dots, n\}$. Quelle est l'influence de la taille d'échantillon q sur la concentration de la loi a posteriori ?

Q. 4 Faites varier les valeurs de μ et τ . Quelle est l'influence de ces hyperparamètres sur la concentration de la loi a posteriori ?

2 Modèle Beta-Bernoulli

Q. 5 Charger le fichier de données `betabinom` associé à ce TP, et visualiser son contenu. Comment pouvez-vous modéliser les éléments du vecteur de données `data` ?

Q. 6 Exécuter le code proposé pour tracer la densité de la loi $Beta(a, b)$ pour différentes valeurs des paramètres a et b .

Dans la suite, on considère le modèle bayésien suivant

$$\begin{aligned} X_1, \dots, X_n | \theta &\sim_{iid} \text{Bernoulli}(\theta) \\ \pi(\theta) &\sim \text{Beta}(a, b). \end{aligned}$$

Q. 7 Calculer l'expression de la loi a posteriori $\pi(\theta|X_1, \dots, X_n)$.

Q. 8 Pour différentes valeurs du couple de paramètres (a, b) , représenter, sur un même graphique, la densité de la loi a priori ainsi que la densité de la distribution a posteriori pour $n = 5, 10, 20, 100, 1000$.

Q. 9 Proposer une estimation de la valeur du paramètre θ pour cet échantillon à partir de l'espérance de la loi a posteriori et le maximum de la loi a posteriori puis la comparer à celle donnée par le maximum de vraisemblance en faisant varier n .

3 Modèle Gaussien général

On considère les deux modèles bayésiens suivants :

$$\begin{aligned}X_1, \dots, X_n | \theta &\sim_{iid} \mathcal{N}(\theta, \sigma^2) \\ \pi(\theta, \sigma) &\sim \frac{1}{\sigma} \\ \tilde{\pi}_1(\theta | \sigma^2) &\sim \mathcal{N}\left(\theta_0, \frac{\sigma^2}{n_0}\right) \\ \tilde{\pi}_2(\sigma^2) &\sim IG\left(\frac{\nu}{2}, \frac{s_0^2}{2}\right)\end{aligned}$$

où π est un *a priori* non informatif et $\tilde{\pi}$ est un *a priori* conjugué.

Q. 10 Calculer les lois a posteriori $\pi(\theta, \sigma^2 | x)$ et $\tilde{\pi}(\theta, \sigma^2 | x)$.

Q. 11 Tracer sur un même graphique les densités a posteriori non informatives et conjuguées. On pourra faire varier les hyperparamètres $(\theta_0, n_0, \nu, s_0)$ et la taille d'échantillon $q \in \{1, \dots, n\}$.

Q. 12 Générer un échantillon aléatoire de taille $n = 1000$ de loi $\mathcal{N}(1, 1)$. Étudier l'influence de la loi a priori et des hyperparamètres pour l'estimation de μ et σ^2 à l'aide de l'espérance ou du maximum de la loi a posteriori.