

Correction succincte du DST

Exercice 1

1) Remarquons tout d'abord que la densité est positive donc nécessairement ≤ 0 .

Ensuite, une densité vérifie $\underbrace{\int_{\mathbb{R}^2} f(x,y) dx dy = 1}_{:= I}$

En appliquant Fubini on a

$$\begin{aligned} I &= \int_{\mathbb{R}} \left(\int_{\mathbb{R}} c e^{-x^2} \mathbb{1}_{0 \leq y \leq x^2} dy \right) dx \\ &= \int_{\mathbb{R}} c e^{-x^2} \int_{-x}^x dy \mathbb{1}_{x \geq 0} dx = 2c \int_{\mathbb{R}} x e^{-x^2} \mathbb{1}_{x \geq 0} dx \\ &= 2c \int_0^{+\infty} x e^{-x^2} dx \stackrel{IPP}{=} 2c \left(\left[-x e^{-x^2} \right]_0^{+\infty} + \int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx \right) \\ &= 2c \left[-e^{-x^2} \right]_0^{+\infty} = 2c \end{aligned}$$

Donc

$$\boxed{c = \frac{1}{2}}$$

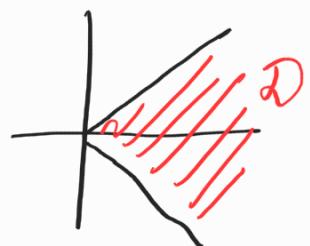
2) (X,Y) est un couple à densité, donc X est à droite et ainsi

$P(X=0)=0$. En particulier V est bien définie p.s.

La fonctionnelle (V,V) est à droite par la méthode de la fonction mirette.

Soit $\varphi: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction mesurable positive quelconque.

$$\begin{aligned} \mathbb{E}[\varphi(U, V)] &= \mathbb{E}\left[\varphi\left(X, \frac{Y}{X}\right)\right] = \int_{\mathbb{R}^2} \varphi\left(x, \frac{y}{x}\right) f_{(X,Y)}(x,y) dx dy \quad \begin{pmatrix} \text{car } (X,Y) \\ \text{à densité} \end{pmatrix} \\ &= \int_{\mathbb{R}^2} \varphi\left(x, \frac{y}{x}\right) c e^{-x} \mathbb{1}_{0 \leq |y| \leq x} dx dy \\ &= \int_D \varphi\left(x, \frac{y}{x}\right) c e^{-x} dx dy \quad \text{avec } D = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 / x > 0, |y| \leq x\} \\ &\quad \text{ouvert de } \mathbb{R}^2. \end{aligned}$$

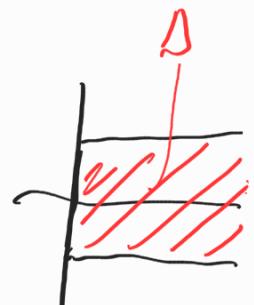


on pose $h: D \rightarrow \Delta$

$$(x,y) \mapsto \left(x, \frac{y}{x}\right) = (u,v)$$

avec $\Delta = \{(u,v) \in \mathbb{R}^2 / u > 0, |v| < 1\}$ ouvert de \mathbb{R}^2

en effet $\begin{cases} x > 0 \\ |y| \leq x \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} u > 0 \\ |\frac{y}{u}| < 1 \end{cases}$



$$\begin{cases} x = u \\ \frac{y}{x} = v \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = u \\ y = uv \end{cases}$$

Dans h inversible et $h^{-1}: \Delta \rightarrow D$

$$(u,v) \mapsto (u,uv)$$

h est h^{-1} sur \mathcal{C}^1 dans h est un \mathcal{C}^1 difféomorphisme.

$$\text{Jac } h^{-1} = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & u \end{vmatrix} = u$$

Le théorème de changement de variable nous donne

$$\begin{aligned} \mathbb{E}[\varphi(U, V)] &= \iint_{\Delta} \varphi(u, v) \underbrace{c u e^{-u}}_{\text{densité } f_{U,V}(u,v)} du dv \\ &= \iint_{\mathbb{R}^2} \varphi(u, v) \underbrace{c u e^{-u} \mathbb{I}_{u>0} \mathbb{I}_{|v| \leq 1}}_{g(u, v)} du dv \end{aligned}$$

Donc (U, V) est un couple à densité de densité g .

3) $g(u, v) = c u e^{-u} \mathbb{I}_{u>0} \mathbb{I}_{|v| \leq 1}$ s'écrit comme une fonction de u et une fonction de v . Donc d'après le coro, U et V sont independantes, et U et V sont à densité (car (U, V) a^e densité), la densité de V est ^{notée} f_V ^{sortie de} proportionnelle à $\mathbb{I}_{|v| \leq 1}$ et la densité de U est proportionnelle à $c u e^{-u} \mathbb{I}_{u>0}$.

Donc
$$f_V(v) = \frac{1}{2} \mathbb{I}_{|v| \leq 1} \quad (\text{positive, d'intégrale } 1)$$

et
$$f_U(u) = u e^{-u} \mathbb{I}_{u>0} \quad (\text{car } f_U(u) f_V(v) = g(u, v)).$$

Exercice 2:

1) La U_1 est une r.v. à densité, donc pour tout $t \in \mathbb{R}$, la fonction caractéristique de U_1 au point t vaut

$$\varphi_{U_1}(t) = \mathbb{E}[e^{itU_1}] = \int_{\mathbb{R}} e^{itu} \mathbb{I}_{[0,1]}(u) du$$

$$\varphi_{U_n}(t) = \begin{cases} \left[\frac{e^{itu}}{it} \right]_0^t = \frac{e^{it}-1}{it} & \text{si } t \neq 0 \\ [u]_0^n = 1 & \text{si } t=0 \end{cases}$$

La fonction de répartition :

$t \in \mathbb{R}$,

$$F_{U_n}(t) = P(U_n \leq t) = \begin{cases} 1 & \text{si } t \geq 1 \\ 0 & \text{si } t < 0 \end{cases} \quad \text{car } U_n \text{ à valeurs dans } [0,1] \text{ p.s.}$$

si $t \in [0,1]$,

$$F_{U_n}(t) = \int_{-\infty}^t f_{U_n}(u) du = \int_0^t du = t.$$

Dans

$$F_{U_n}(t) = \begin{cases} 1 & \text{si } t \geq 1 \\ t & \text{si } t \in [0,1] \\ 0 & \text{si } t < 0 \end{cases}$$

Remarque : F_{U_n} est bien continue.

2) $V_n(\omega) = [0,1]$ donc $\{[nV_n]\}(\omega) = \{0, \dots, n\}$

i.e. $\lfloor nV_n \rfloor$ est une v.a. discrète

Pour $k \in \{0, \dots, n\}$

$$\begin{aligned} P(\lfloor nV_n \rfloor = k) &= P(k \leq nV_n < k+1) = P(V_n \in \left[\frac{k}{n}, \frac{k+1}{n}\right]) \\ &= \int_{\left[\frac{k}{n}, \frac{k+1}{n}\right]} \varphi_{U_n}(u) du \end{aligned}$$

$$= \begin{cases} \frac{k+1}{n} - \frac{k}{n} = \frac{1}{n} & \text{si } k \in \{0, \dots, n-1\} \\ 0 & \text{si } k = n \end{cases}$$

Dans $X_n \sim U(\{0, \dots, n-1\})$

3) Soit $t \in \mathbb{R}$,

$$\varphi_{X_n}(t) = \mathbb{E}[e^{itX_n}] = \sum_{k=0}^{n-1} e^{itk} P(X_n=k) = \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} (e^{it})^k$$

$$= \begin{cases} \frac{1}{n} \frac{1-e^{int}}{1-e^{it}} & \text{si } t \notin 2\pi\mathbb{Z} \\ 1 & \text{si } t \in 2\pi\mathbb{Z} \end{cases}$$

$$F_{X_n}(t) = P(L^n V_n \leq t) = \sum_{\substack{k \in \mathbb{N} \\ k \leq t}} P(X_n=k)$$

$$= \begin{cases} 0 & \text{si } t < 0 \\ 1 & \text{si } t \geq n-1 \\ \frac{\lfloor t \rfloor + 1}{n} & \text{si } t \in [0, n-1] \end{cases}$$

4) On peut regarder la convergence de la fonction de répartition ou de la fonction caractéristique.

↪ Pour tout $t \in \mathbb{R}$, on a

$$F_{X_n}(t) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0.$$

La fonction nulle n'est pas une fonction de répartition (car ne tend pas vers 1 en $+\infty$), donc $(X_n)_{n \geq 0}$ ne converge pas en loi.

↪ De la même façon,

$$(f_{X_n}(t)) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \begin{cases} 0 & \text{si } t \notin [2\pi] \\ 1 & \text{si } t \in [2\pi] \end{cases} \quad \text{qui n'est pas une}$$

fonction caractéristique (pas continue en 0).

5) Encore un fois, on peut regarder ce qui se passe pour la fonction caractéristique ou la fonction de répartition.
Soit $t \in \mathbb{R}$,

$$F_{Y_n}(t) = P\left(\frac{X_n}{n} \leq t\right) = P(X_n \leq nt) = F_{X_n}(nt)$$

$$= \begin{cases} 0 & \text{si } t < 0 \\ 1 & \text{si } t \geq \frac{n-1}{n} \\ \frac{\lfloor nt \rfloor + 1}{n} & t \in \left[0, \frac{n-1}{n}\right] \end{cases}$$

Lorsque $n \rightarrow +\infty$, $\frac{n-1}{n} \rightarrow 1$

Dans si $0 < t < 1$, $\exists N$, $\forall n \geq N$, $\frac{n-1}{n} > t$

$$\text{et } E_{Y_n}(t) = \frac{(n-t)(t+1)}{n} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \frac{nt+t^2}{n} = t^2$$

$$\text{Si } t=0 \quad E_{Y_n}(t) = \frac{1}{n} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$$

Ainsi $E_{Y_n}(t) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty}$ $\begin{cases} 0 & \text{si } t < 0 \\ t^2 & \text{si } t \in [0, 1] \\ 1 & \text{si } t \geq 1 \end{cases}$ fraction de répartition de U_1 .

$$\boxed{Y_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{\mathcal{D}} U_1}.$$

Exercice 3:

1) $X_n(\Omega) = \{0, 1\}$ donc $\underline{Y_n(\Omega) = \{0, n\}}$.

$$\underline{P(Y_n=n)} = P(X_n=1) = \frac{1}{n^\alpha}$$

$$\underline{P(Y_n=0)} = P(X_n=0) = 1 - \frac{1}{n^\alpha}$$

2) Soit $\varepsilon > 0$ fixé

$$\begin{aligned} P(|Y_n - 0| > \varepsilon) &= P(Y_n > \varepsilon) + \underbrace{P(Y_n < -\varepsilon)}_{=0} \\ &= P(Y_n = n) \quad \text{puis } n > \varepsilon \\ &= \frac{1}{n^\alpha} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0 \quad \text{car } \alpha > 0. \end{aligned}$$

Donc, par définition, $\underset{n \rightarrow +\infty}{\lim} Y_n \xrightarrow{\text{P}} 0$.

$$3) \quad \mathbb{E}[|Y_n - 0|^2] = \mathbb{E}[Y_n^2] \leq n^2 P(Y_n = n) = \frac{n^2}{n^\alpha} = \frac{1}{n^{\alpha-2}}$$

Donc $\mathbb{E}[|Y_n - 0|^2] \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$ ssi $\alpha - 2 > 0$

i.e.

$$\boxed{Y_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{L^2} 0 \text{ssi } \alpha > 2}$$

De plus, Y_n ne peut pas converger dans L^2 vers autre chose que 0 car la convergence L^2 implique la convergence en probabilité.

4) D'après le lemme de Borel-Cantelli, si pour tout $\varepsilon > 0$

$P(|Y_n - 0| > \varepsilon)$ est le terme général d'une série convergante alors $\underset{n \rightarrow +\infty}{\lim} Y_n \xrightarrow{\text{P.s.}} 0$.

Or $P(|Y_n - 0| > \varepsilon) = \frac{1}{n^\alpha}$ est le terme général d'une série convergantessi $\alpha > 1$ d'après le critère de Riemann.

Donc si $\alpha > 1$, $\underset{n \rightarrow +\infty}{\lim} Y_n \xrightarrow{\text{P.s.}} 0$.

Pour obtenir une condition nécessaire et suffisante, on peut appliquer le sens réciproque dans le lemme de Borel-Cantelli. Pour cela on a besoin d'avoir l'hypothèse suivante : les $\{|Y_n - 0| > \varepsilon\}$ sont des événements relatifs indépendants.

Cette hypothèse est vérifiée lorsque les v.a. $(X_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ sont supposées indépendantes.

Dans ce cas, si les $(X_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ sont supposées indépendantes, alors

$$Y_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{p.s.} 0 \quad \text{ssi} \quad \alpha > 1$$

5) a) $Z_n(\omega) = \{0, n\}$.

$$\underline{P(Z_n=0)} = P(V < \frac{n}{n}) = \int_{-\infty}^{\frac{n}{n}} f(n) dx = \int_0^{\frac{n}{n}} dx = \frac{1}{n}$$

$$\underline{P(Z_n=n)} = 1 - P(Z_n=0) = 1 - \frac{1}{n}$$

b) $Z_n(\omega) = n \mathbb{1}_{V(\omega) < \frac{n}{n}} = 0 \quad \text{ssi} \quad V(\omega) < \frac{n}{n}$

Dans ce cas $V(\omega) > 0$, $Z_n(\omega) \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{p.s.} 0$

et si $V(\omega) \leq 0$, $Z_n(\omega) \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{p.s.} +\infty$

Ainsi $P(\{\omega, Z_n(\omega) \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{p.s.} 0\}) = P(\{\omega, V(\omega) > 0\})$
 $= P(V > 0) = 1 \quad \text{car } V \sim \mathcal{U}(0,1)$

Dans ce cas $\overline{Z}_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{p.s.} 0$

c) Si on pose $X_n = \mathbb{1}_{V < \frac{n}{n}}$ alors $X_n \sim \mathcal{B}\left(\frac{n}{n}\right)$ (i.e. $\alpha=1$)

On a un exemple de v.a. $(X_n)_{n \geq 1}$ tels que $\mathbb{E} X_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{P.s} 0$ et α ne signifie pas $\alpha > 1$.

Dans la condition $\alpha > 1$, n'est pas une condition nécessaire dans le cas général pour avoir $\mathbb{E} X_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{P.s} 0$.

Exercice 4

1) Soient $(a, b) \in \mathbb{R}^2$

$a X \sim N(0, a^2)$ et $b Y \sim N(0, b^2)$ d'après le cours

De plus aX et bY sont indépendants car X et Y le sont

Dans, toujours d'après le cours, $aX + bY \sim N(0, a^2 + b^2)$

Ainsi, toute combinaison linéaire de X et Y est une v.a. gaussienne, donc par définition (X, Y) est un vecteur gaussien.

$$\mathbb{E}[X] = \mathbb{E}[Y] = 0 \quad \text{donc} \quad \boxed{\mathbb{E}\begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}}$$

on note $\Gamma_{(X,Y)}$ la matrice de covariance de $\begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix}$. Alors

$$\Gamma_{(X,Y)} = \begin{pmatrix} \text{Var}(X) & \text{Cov}(X,Y) \\ \text{Cov}(X,Y) & \text{Var}(Y) \end{pmatrix} = \boxed{\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}} \quad \text{car } X \text{ et } Y \text{ indépendantes implique que } \text{covar}(X,Y) = 0$$

2) Si Γ est la matrice de covariance d'un vecteur $\begin{pmatrix} U \\ V \end{pmatrix}$ alors

$$\Gamma = \begin{pmatrix} \text{Var} U & \text{Cov}(U,V) \\ \text{Cov}(V,U) & \text{Var} V \end{pmatrix}$$

Or d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz, $|\text{Cov}(U, V)| \leq \sqrt{\text{Var}(U)} \sqrt{\text{Var}(V)}$

Dans ce cas $\text{Var}(U) = \text{Var}(V) = 1$, $|\rho| |\text{Cov}(U, V)| \leq 1$.

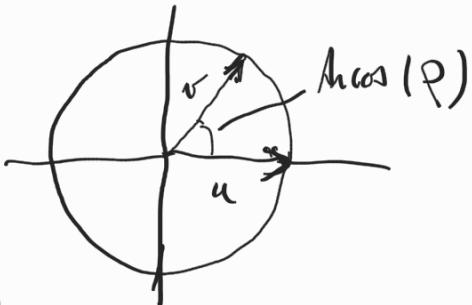
3) on cherche $AA^T = \begin{pmatrix} 1 & \rho \\ \rho & 1 \end{pmatrix}$

on note u (resp. v) la première (resp. seconde) colonne de A^T .

alors $AA^T = \begin{pmatrix} u^T \\ v^T \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u & v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \|u\|^2 \langle u, v \rangle \\ \langle u, v \rangle \|v\|^2 \end{pmatrix}$

on cherche donc deux vecteurs u et v de norme 1 et de produit scalaire ρ .

Il suffit de prendre



i.e. $A^T = \begin{pmatrix} 1 & \rho \\ 0 & \sqrt{1-\rho^2} \end{pmatrix}$

on a bien $AA^T = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \sqrt{1-\rho^2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \rho \\ 0 & \sqrt{1-\rho^2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & \rho \\ \rho & 1 \end{pmatrix}$

4) $A \begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix}$ est une transformation linéaire du vecteur $\begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix}$ dont d'après le cours c'est également un vecteur gaussien.

$$\mathbb{E}\left[A \begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix}\right] = A \mathbb{E}\left[\begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix}\right] = A \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ par linéarité de l'espérance}$$

$$\begin{aligned}
 \text{Cov}\left(A\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) &= \mathbb{E}\left[A\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\left(A\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right)^T\right] = \mathbb{E}\left[A\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}^T A^T\right] \\
 &= A \mathbb{E}\left[\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}^T\right] A^T \text{ par linéarité de l'espérance.} \\
 &= A \Gamma_{(x,y)} A^T \text{ par définition de la matrice de covariance} \\
 &\quad (\mathbb{E}\left[\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right] = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}) \\
 &= A \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} A^T = A A^T = \Gamma \text{ d'après 1) et 3).}
 \end{aligned}$$

5) on pose $\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$.

Soit $\varphi: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction mesurable positive quelconque.

$$\mathbb{E}\left[\varphi\left(\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}\right)\right] = \mathbb{E}\left[\varphi\left(A\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right)\right]$$

or $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ est un vecteur à densité (x, y) à densité et indépendants
de densité $f_{(x,y)}(x,y) = f_x(x) f_y(y)$.

Ainsi,

$$\mathbb{E}\left[\varphi\left(\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}\right)\right] = \iint_{\mathbb{R}^2} \varphi\left(A\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) \frac{1}{2\pi} e^{-\frac{(x^2+y^2)}{2}} dx dy.$$

on pose $h: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}$$

d'inverse $h^{-1}: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$
 $\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} \mapsto A^{-1} \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$

A est bien inversible car $\det A = 1 - \rho^2 < 1$ vu que $|\rho| < 1$.

h, h^{-1} et ℓ' donc h est un C^1 -diffeomorphisme de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R}^2 .

$$\text{Jac } h^{-1} = \det A^{-1} = (\det A)^{-1} = (1 - \rho^2)^{-1/2}$$

$$\begin{aligned} \mathbb{E}\left[\varphi\left(\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}\right)\right] &= \iint_{\mathbb{R}^2} \varphi\left(\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}\right) \frac{1}{2\pi\sqrt{1-\rho^2}} e^{-\frac{(u-v)(A^{-1})^T A^{-1}(u-v)}{2}} du dv \\ &\quad \underbrace{\qquad\qquad\qquad}_{g(u,v)} \end{aligned}$$

Dans $\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}$ est un vecteur à densité, de densité g .

Rémq: $(A^{-1})^T A^{-1} = (A A^T)^{-1} = \Gamma^{-1}$

donc $\boxed{g(u,v) = \frac{1}{2\pi\sqrt{1-\rho^2}} e^{-\frac{(u-v)\Gamma^{-1}(u-v)}{2}}}$

6) Si $|\rho|=1$, Γ n'est pas inversible, donc le calcul de 5) n'est pas valable.

Si $\rho=1$, $\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X \\ X \end{pmatrix}$ qui n'est pas à densité car prend ses valeurs

dans l'ensemble $\{(x,x)/x \in \mathbb{R}\}$ de mesure de Lebesgue nulle.

De même, si $\rho=-1$, $\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X \\ -X \end{pmatrix}$ qui n'est pas à densité.

Exercice 5:

- Pour tout $a \in \mathbb{R}$, $|X-a|^r$ est une variable aléatoire positive donc $\mathbb{E}(|X-a|^r)$ est bien définie (éventuellement +∞) et est positive.

$$\text{Enfin } \mathbb{E}[|X-\alpha|^r] < +\infty$$

Donc $\{ \mathbb{E}[|X-\alpha|^r] / \alpha \in \mathbb{R} \}$ est minoré par 0 et possède au moins une valeur réelle : $0 \leq m_r < +\infty$.

$$\begin{aligned} 2) \quad \mathbb{E}[|X-\alpha|^r] &\leq \mathbb{E}\left[|X|^r + 2|\alpha||X| + \alpha^r\right] \leq \mathbb{E}[|X|^r] + 2|\alpha|\mathbb{E}[|X|] + \alpha^r \\ &\leq \mathbb{E}[|X|^r] + 2|\alpha|\mathbb{E}[|X|^2]^{\frac{1}{2}} + \alpha^r \quad (\text{Jensen}) \\ &< +\infty \quad \text{pour tout } \alpha \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

$$\text{De plus } \mathbb{E}[|X-\alpha|^2] = \mathbb{E}[X^2 - 2\alpha X + \alpha^2] = \mathbb{E}[X^2] - 2\alpha \mathbb{E}[X] + \alpha^2$$

c'est un trinôme en α , qui possède un minimum au $\hat{\alpha} = \mathbb{E}[X]$

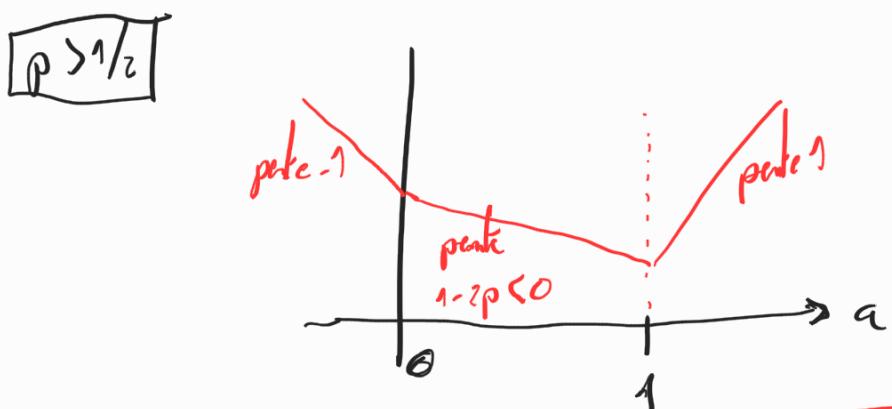
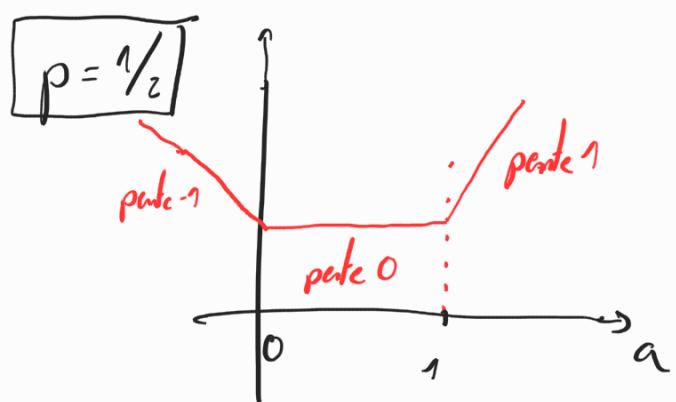
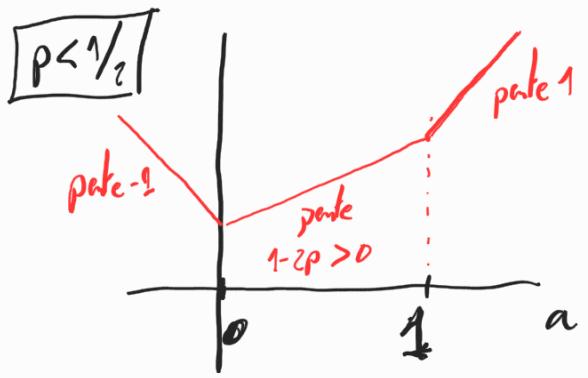


On a alors $m_2 = \mathbb{E}[|X-\mathbb{E}[X]|^2] = \mathbb{E}[(X-\mathbb{E}[X])^2]$ qui est la définition de la variance de X .

$$3) \quad \text{Soit } \alpha \in \mathbb{R}. \quad X \sim \mathcal{B}(p).$$

$$\begin{aligned} \mathbb{E}[|X-\alpha|] &= |1-\alpha|P(X=1) + |0-\alpha|P(X=0) = |1-\alpha|p + |\alpha|(1-p) \\ &= \begin{cases} (1-\alpha)p - \alpha(1-p) = p - \alpha & \text{si } \alpha \leq 0 \\ (1-\alpha)p + \alpha(1-p) = p + \alpha(1-p) & \text{si } \alpha \in [0,1] \\ (1-\alpha)p + \alpha(1-p) = \alpha - p & \text{si } \alpha \geq 1 \end{cases} \end{aligned}$$

On a trois cas de figure, en fonction des valeurs de p :



Dove,

$$m_n = \begin{cases} \mathbb{E}[|X|] = p & \text{se } p < \frac{1}{2} \\ \mathbb{E}[|X-1|] = 1-p & \text{se } p > \frac{1}{2} \\ \mathbb{E}[|X|] = \mathbb{E}[|X-1|] = \frac{1}{2} & \text{se } p = \frac{1}{2} \end{cases}$$