

Quelques errata (13/12/2015)
Calcul Scientifique et Symbolique
(Alain Yger)

Page 28, lignes 10-11 de l'exemple 1.2 : ... irréductible dans $\mathbb{Q}[X]$.
 Lorsqu'ils ne sont pas rationnels ($d \geq 2$)...

Page 32, ligne 15 de la remarque 1.2 : ... indépendants et engendrent \mathbb{K}_P comme ...

Pages 109-110 : Il faut supprimer dans le code figurant à cheval sur les pages 109 et 110 les deux instructions

```
\begin{flushleft}
...
\end{flushleft}
```

(héritées de l'environnement de traitement de texte scientifique LaTeX).

Page 172, code Sage et implémentation (en milieu de page) :

```
sage:
def TAYLORLAGRANGE(anneau,x,a,b,f,ordre):
    R.<h> = PowerSeriesRing(anneau)
    S = R([(f.derivative(k)).subs({x:a})/factorial(k)
           for k in range(ordre)])
    return anneau(f.subs({x:b}))- anneau(S.subs({h:b-a}))
sage: f = cos(x);var('a,b');TAYLORLAGRANGE(SR,x,a,b,f,4)
ans: (a, b)
1/6*(((a - b)*sin(a) + 3*cos(a))*(a - b)
- 6*sin(a))*(a - b) - cos(a) + cos(b)
sage: TAYLORLAGRANGE(SR,x,RealField(20)(.3),x,f,6)
ans:
-((((x - 0.30000)*(-0.0024627*x + 0.040545)
+ 0.049253)*(x - 0.30000) - 0.47767)*(x - 0.30000)
- 0.29552)*(x - 0.30000) + cos(x) - 0.95534
sage: TAYLORLAGRANGE(RealField(100),x,.3,.7,f,8)
ans: 1.5287264010233059252641396597e-8
```

Page 188, ligne 2 : ...est en $O(h^{2 \times 9}) = O(10^{-36})$.

Page 205, note en bas de page 5, ligne 1 : ... que l'on doit ...

Page 208, ligne -9 :

$$\dots S(-1/2 + j/N) W_N^{jk} \dots$$

Page 221, code RANDOMPOLinteger (ligne 4) :

```
sage:
def RANDOMPOLinteger(R, degre, taille):
    L = [ZZ.random_element(x=-taille, y=taille)
          for j in range(degre)]
    a = ZZ.random_element(x=1, y=taille)
    s = ZZ.random_element(x=0, y=2); a = a*(-1)^s
    return R(L+[a])
```

Page 272, lignes 1 et 2 : ... en les nouvelles variables X, Y comme indiqué (déclarées dans le code `Xauxnew` et `Yauxnew` pour éviter toute interférence ultérieure) et l'on plonge...

Page 272, code Sage INTSYMBaux :

```
sage :
def INTSYMBaux(K, R, A, B, C):
    x = R.0; RR.<Xauxnew, Yauxnew> = K[]
    AA = A.subs({x:Xauxnew})-(C.subs({x:Xauxnew}))*Yauxnew
    BB = B.subs({x:Xauxnew}); F = AA.resultant(BB, Xauxnew)
    return F.subs({Yauxnew:x})
```

Page 345, ligne 21 :

(on pourrait alternativement utiliser `sqrt(V.conjugate()*V)` pour...)

Page 348, ligne 10 : ... lorsque $M=N$;...

Page 348, ligne 15 : ... *norme de Frobenius* $\|A\|_{\text{Frob}}$ définie par ...

Page 358, ligne -4 : :...où les a_k (pour $k = 0, \dots, N-1$) sont des éléments...

Page 359, lignes 21-24 : ... déclarées les entrées fixées (le corps \mathbb{K} de caractéristique distincte de 2, la matrice symétrique A , sa taille N , enfin la tolérance `tol = tolerance`)...

Page 363, code en bas de page :

```
R.<x> = QQ[]; P = x^2+1
QQI.<I> = NumberField(P); QQI
ans:
Number Field in I with defining polynomial x^2 + 1
```

Page 373, ligne 2 : ... en désignant maintenant par A la matrice $A_{\text{new}} = A * P_0$.

Page 373, formule (4.25) ligne 5, il faut lire :

$$A * A' = A_{\text{new}} * A_{\text{new}}' = P * DD * Q' * Q * DD' * P' = P * (DD * DD') * P'.$$

Page 374, ligne 5 : ... de manière identique, mais le processus...

Page 387, lignes -4 et -5 : ... sont les mêmes que celles de la matrice $DDA*AA*IDDA$, donc, compte-tenu de (4.36), les opposées de celles de la matrice ...

Page 388, ligne 12 :

$$IDDA * A * IDDA = \text{matrix.identity}(N) + TT + TT'$$

Quelques errata (24/03/2017)
Calcul Scientifique et Symbolique
(Alain Yger)

Page 65, à partir de la ligne 1 :

- calcule le vecteur unitaire

$$\begin{aligned}\vec{t}(s) &= \frac{(1-s)(\mathbf{Q0}-\mathbf{P0})+s(\mathbf{Q1}-\mathbf{P1})}{\|(1-s)(\mathbf{Q0}-\mathbf{P0})+s(\mathbf{Q1}-\mathbf{P1})\|} \\ &= \frac{(1-s)(j_0, k_0) + s(j_1, k_1)}{\|(1-s)(j_0, k_0) + s(j_1, k_1)\|} ;\end{aligned}$$

et son image $\vec{n}(s)$ par rotation de $\pi/2$ (dans le sens direct) ;

- calcule les coordonnées $\mu_s(\mathbf{x})$ et $\nu_s(\mathbf{x})$ du vecteur

$$\mathbf{xx} = \mathbf{x} - \left((1-s)(j_0, k_0) + s(j_1, k_1) \right) = \mathbf{x} - ((1-s)\mathbf{P0} + s\mathbf{P1})$$

dans le repère orthogonal direct d'origine le point

$$(1-s)(j_0, k_0) + s(j_1, k_1)$$

et de vecteurs directeurs les vecteurs

$$(1-s)(j_0, k_0) + s(j_1, k_1) = (1-s)(\mathbf{Q0}-\mathbf{P0}) + s(\mathbf{Q1}-\mathbf{P1})$$

et $\vec{n}(s)$.

- renvoie comme $\text{PosWarp0}(\mathbf{x})$ la valeur de la position de pixel réassigné (pour l'image I0):

$$(j_0, k_0) + \mu_s(\mathbf{x})(j_0, k_0) + \nu_s(\mathbf{x})\vec{n}(0)$$

et pour $\text{PosWarp1}(\mathbf{x})$ la valeur de la position de pixel réassigné (pour l'image I1) :

$$(j_1, k_1) + \mu_s(\mathbf{x})(j_1, k_1) + \nu_s(\mathbf{x})\vec{n}(1)$$

(les tableaux PosWarp0 et PosWarp1 seront donc déclarés ici comme des tableaux de taille $[N1, N2, 2]$).

- renvoie aussi les tableaux Mu et Nu dont les entrées figurent les coordonnées du vecteur $(\mu_s(\mathbf{x}), \nu_s(\mathbf{x}))$, \mathbf{x} désignant le pixel (j, k) de la matrice.

Page 66, à partir de la ligne 14.

- calcule, pour chaque valeur $\mathbf{k}=1:\text{size}(\mathbf{J0},1)$, la norme du vecteur

$$V_{k,s} := (1-s)(Q_{k,0} - P_{k,0}) + s(Q_{k,1} - P_{k,1}) ;$$

- calcule, pour chaque valeur de \mathbf{k} , le tableau $\text{Dk}(\mathbf{s}, :, :)$ des distances des pixels $\mathbf{x} = (j, k)$ d'un tableau de taille $[\mathbf{N1}=\mathbf{m}+2*\mathbf{MM}, \mathbf{N2}=\mathbf{n}+2*\mathbf{NN}]$ (voir la question 2 pour la définition de \mathbf{MM} et \mathbf{NN}) au segment joignant les deux pixels $(1-s)P_{k,0} + sP_{k,1} + (\mathbf{MM}, \mathbf{NN})$ et $(1-s)Q_{k,0} + sQ_{k,1} + (\mathbf{MM}, \mathbf{NN})$; on notera que cette distance vaut :

$$\text{Dk}(\mathbf{s}, \mathbf{x}) = \begin{cases} \|\mathbf{x} - (1-s)Q_{k,0} - sQ_{k,1} - (\mathbf{MM}, \mathbf{NN})\| & \text{si } \text{Muk}(\mathbf{x}) > 1 \\ |\text{Nu}_k(\mathbf{x})| & \text{si } 0 \leq \text{Muk}(\mathbf{x}) \leq 1 \\ \|\mathbf{x} - (1-s)P_{k,0} - sP_{k,1} - (\mathbf{MM}, \mathbf{NN})\| & \text{si } \text{Muk}(\mathbf{x}) < 0 \end{cases}$$

où les tableaux ...

- calcule, pour chaque valeur de \mathbf{k} , le tableau des coefficients de pondération :

$$\text{alphak}(\mathbf{s}, :, :) := (\|V_{k,s}\| \wedge p / (a + \text{Dk}(s, :, :)) \wedge b$$

Page 69, lignes 10 et 11.

$$\begin{aligned} (\sigma^2)^-(k) &:= \frac{\sum_{\kappa=0}^{k-1} (\kappa/(N-1))^2 \text{histo}(\kappa+1)}{p^-(k)} - (\mu^-(k))^2 \\ (\sigma^2)^+(k) &:= \frac{\sum_{\kappa=0}^{k-1} (\kappa/(N-1))^2 \text{histo}(\kappa+1)}{p^+(k)} - (\mu^+(k))^2. \end{aligned}$$