

# Etude asymptotique des méthodes de pénalisation

Gilles Carbou et Pierre Fabrie

Institut de Mathématiques de Bordeaux  
CNRS UMR 5251  
Université Bordeaux 1

# Etude asymptotique des méthodes de pénalisation

## **I. Introduction**

Calcul du flot autour d'un obstacle fixe : Méthode de pénalisation

## **II. Couches limites**

A. Exemples 1-d

B. Méthodes BKW

C. Cas de la pénalisation

## **III. Couches minces de matériau poreux**

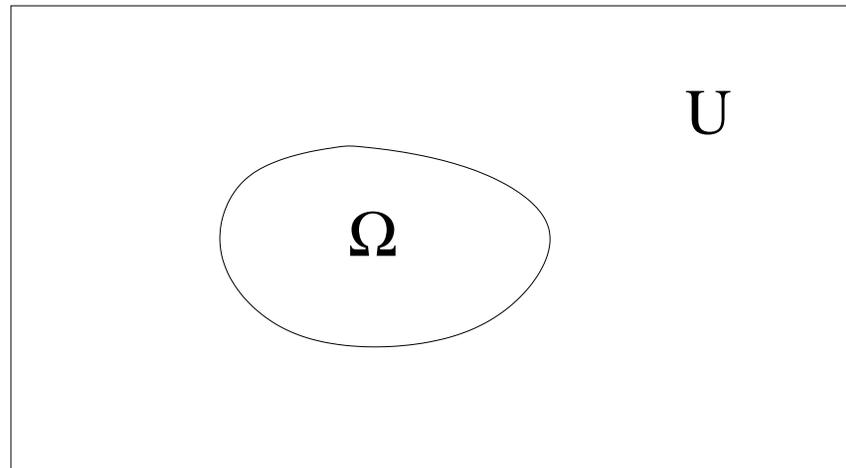
A. Motivation

B. Développement asymptotique pour les couches minces

C. Méthode numérique par pénalisation

# I. Introduction

Flot d'un fluide visqueux autour d'un obstacle fixe



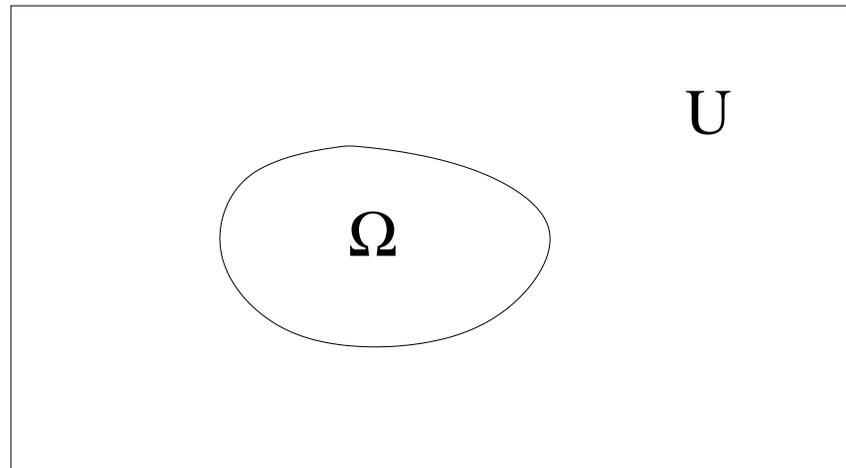
domaine fluide :  $\mathcal{U}$

obstacle solide :  $\Omega$

$$\mathcal{O} = \mathcal{U} \cup \overline{\Omega}.$$

# I. Introduction

Flot d'un fluide visqueux autour d'un obstacle fixe



$$\frac{\partial u}{\partial t} - \Delta u + (u \cdot \nabla)u + \nabla p = f \text{ dans } \mathcal{U},$$

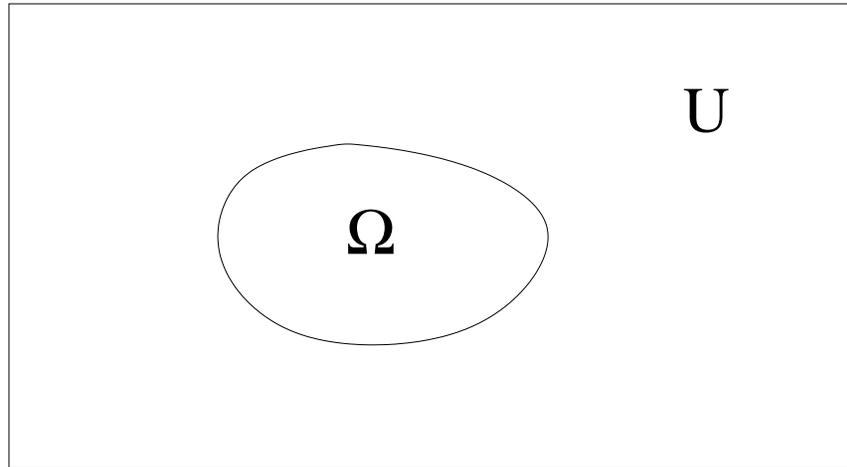
$$\operatorname{div} u = 0 \text{ dans } \mathcal{U},$$

$$u = 0 \text{ sur } \partial\mathcal{O},$$

$$u = 0 \text{ sur } \partial\Omega.$$

# I. Introduction

Flot d'un fluide visqueux autour d'un obstacle fixe : **pénalisation**



$$\frac{\partial u^\varepsilon}{\partial t} - \Delta u^\varepsilon + (u^\varepsilon \cdot \nabla) u^\varepsilon + \nabla p^\varepsilon + \frac{1}{\varepsilon^2} \chi_\Omega u^\varepsilon = f \text{ dans } \mathcal{O},$$

$$\operatorname{div} u^\varepsilon = 0 \text{ dans } \mathcal{O},$$

$$u^\varepsilon = 0 \text{ sur } \partial\mathcal{O}.$$

# I. Introduction

**Maillages réguliers** : Angot, Arquis, Bruneau, Caltagirone, Fabrie, Mortazavi, Khadra, Parneix,...

**Méthodes spectrales** : Kevlavian, Ghidaglia,...

# I. Introduction

Maillages réguliers : Angot, Arquis, Bruneau, Caltagirone, Fabrie, Mor-tazavi, Khadra, Parneix,...

Méthodes spectrales : Kevlavian, Ghidaglia,...

Ph. Angot, C.-H. Bruneau, P. Fabrie, *A penalization method to take into account obstacles in incompressible viscous flows*, Numer. Math., 81 (1999), 497-520.

Erreur en  $\sqrt{\varepsilon}$  mais les simulations numériques semblent montrer qu'il y a mieux !

# I. Introduction

On va montrer que l'erreur est d'ordre  $\varepsilon$  en décrivant la couche limite qui se forme dans l'obstacle quand  $\varepsilon$  tend vers 0

## II. Couches limites

### A. Exemple en 1-d

$$\left\{ \begin{array}{l} (1) \quad -\varepsilon^2 u''_\varepsilon + u_\varepsilon = 0 \text{ sur } [0, 1], \\ (2) \quad u_\varepsilon(0) = 1, u_\varepsilon(1) = 0. \end{array} \right.$$

Equation limite :  $u_0 = 0$

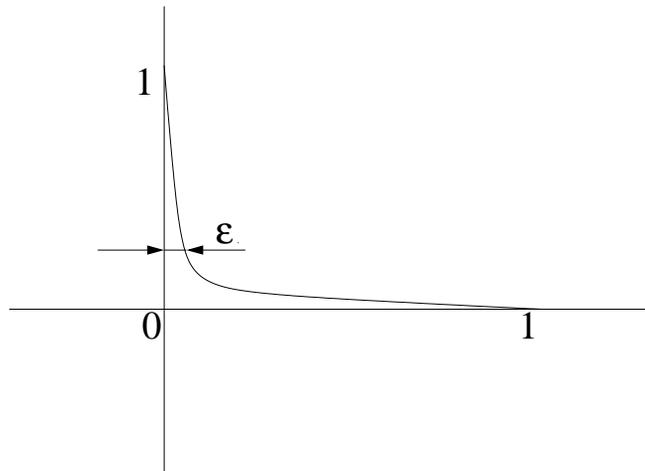
## II. Couches limites

### A. Exemple en 1-d

$$\left\{ \begin{array}{l} (1) \quad -\varepsilon^2 u'' + u = 0 \text{ sur } [0, 1], \\ (2) \quad u(0) = 1, u(1) = 0. \end{array} \right.$$

Equation limite :  $u_0 = 0$

Incompatibilité de l'équation limite avec la donnée de Dirichlet



## II. Couches limites

### A. Exemple en 1-d

$$\begin{cases} (1) & -\varepsilon^2 u''_\varepsilon + u_\varepsilon = 0 \text{ sur } [0, 1], \\ (2) & u_\varepsilon(0) = 1, u_\varepsilon(1) = 0. \end{cases}$$

Equation limite :  $u_0 = 0$

Incompatibilité de l'équation limite avec la donnée de Dirichlet

$$u_\varepsilon(x) = e^{-\frac{x}{\varepsilon}} + r_\varepsilon(x)$$

## II. Couches limites

### A. Exemple en 1-d

$$\left\{ \begin{array}{l} (1) \quad -\varepsilon^2 u''_\varepsilon + u_\varepsilon = 0 \text{ sur } [0, 1], \\ (2) \quad u'_\varepsilon(0) = 1, u_\varepsilon(1) = 0. \end{array} \right.$$

Equation limite :  $u_0 = 0$

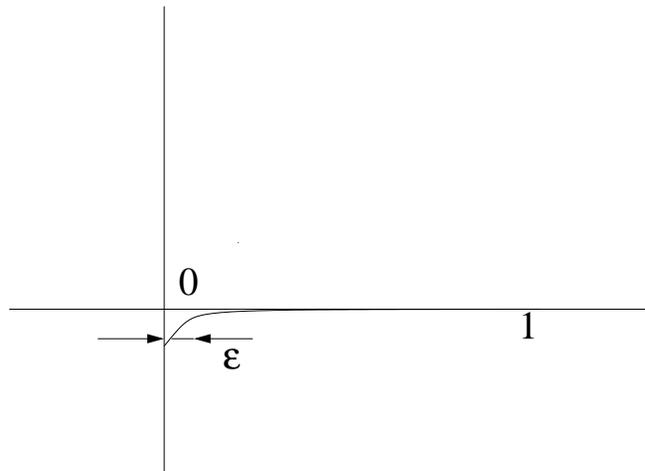
## II. Couches limites

### A. Exemple en 1-d

$$\begin{cases} (1) & -\varepsilon^2 u''_\varepsilon + u_\varepsilon = 0 \text{ sur } [0, 1], \\ (2) & u'_\varepsilon(0) = 1, u_\varepsilon(1) = 0. \end{cases}$$

Equation limite :  $u_0 = 0$

Incompatibilité de l'équation limite avec la donnée de Neumann



## II. Couches limites

### A. Exemple en 1-d

$$\left\{ \begin{array}{l} (1) \quad -\varepsilon^2 u''_\varepsilon + u_\varepsilon = 0 \text{ sur } [0, 1], \\ (2) \quad u'_\varepsilon(0) = 1, \quad u_\varepsilon(1) = 0. \end{array} \right.$$

Equation limite :  $u_0 = 0$

Incompatibilité de l'équation limite avec la donnée de Neumann

$$u_\varepsilon(x) = -\varepsilon e^{-\frac{x}{\varepsilon}} + r_\varepsilon(x)$$

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

$$\begin{cases} -\varepsilon^2 \Delta u^\varepsilon + u^\varepsilon = f \text{ dans } \Omega \\ u^\varepsilon = 0 \text{ sur } \partial\Omega \end{cases}$$

Equation limite :  $u^0 = f$

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

$$\begin{cases} -\varepsilon^2 \Delta u^\varepsilon + u^\varepsilon = f \text{ dans } \Omega \\ u^\varepsilon = 0 \text{ sur } \partial\Omega \end{cases}$$

Equation limite :  $u^0 = f$

Incompatibilité de l'équation limite avec la donnée au bord



Couche limite au bord décrite par une méthode BKW

cf. Grenier, Guès, C. , Fabrie,...

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

$$\begin{cases} -\varepsilon^2 \Delta u^\varepsilon + u^\varepsilon = f \text{ dans } \Omega \\ u^\varepsilon = 0 \text{ sur } \partial\Omega \end{cases}$$

Ansatz :  $u^\varepsilon(t, x) = U^0(x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}) + \varepsilon U^1(x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}) + \dots$

- $\varphi(x) = \text{dist}(x, \partial\Omega)$
- $U^i(x, z) = \overline{U^i}(x) + \widetilde{U^i}(x, z)$ , avec  $\widetilde{U^i}(x, z) \rightarrow 0$  quand  $z$  tend vers  $+\infty$ .

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

$$\begin{cases} -\varepsilon^2 \Delta u^\varepsilon + u^\varepsilon = f \text{ dans } \Omega \\ u^\varepsilon = 0 \text{ sur } \partial\Omega \end{cases}$$

**Etape formelle.** On injecte ce développement dans les équations, on identifie formellement les puissances de  $\varepsilon$  : permet de caractériser les profils.

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

$$\begin{cases} -\varepsilon^2 \Delta u^\varepsilon + u^\varepsilon = f \text{ dans } \Omega \\ u^\varepsilon = 0 \text{ sur } \partial\Omega \end{cases}$$

$$u^\varepsilon = U^0(x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}) + \varepsilon U^1(x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}) + \dots$$

$$\Delta(x \mapsto U(x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon})) = \frac{1}{\varepsilon^2} |\nabla\varphi|^2 U_{zz} + \frac{1}{\varepsilon} (2\nabla\varphi \cdot \nabla U_z + \Delta\varphi U_z) + \Delta U$$

Ordre  $\varepsilon^0$

$$-U_{zz}^0 + U^0 = f$$

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

$$\begin{cases} -\varepsilon^2 \Delta u^\varepsilon + u^\varepsilon = f \text{ dans } \Omega \\ u^\varepsilon = 0 \text{ sur } \partial\Omega \end{cases}$$

Ordre  $\varepsilon^0$  :  $-U_{zz}^0 + U^0 = f$

$z \rightarrow +\infty$  :  $U_0(x, z) = \overline{U}_0(x) + \widetilde{U}_0(x, z)$  avec  $\widetilde{U}^0 \rightarrow 0$  et  $U_{zz}^0 \rightarrow 0$ .

$$\overline{U}^0(x) = f(x) \text{ pour } x \in \Omega$$

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

$$\begin{cases} -\varepsilon^2 \Delta u^\varepsilon + u^\varepsilon = f \text{ dans } \Omega \\ u^\varepsilon = 0 \text{ sur } \partial\Omega \end{cases}$$

Ordre  $\varepsilon^0$  :  $-U_{zz}^0 + U^0 = f$

$z \rightarrow +\infty$  :  $\overline{U^0} = f$

Par soustraction :

$$-\widetilde{U}_{zz}^0 + \widetilde{U}^0 = 0$$

$$\widetilde{U}^0(x, z) = A(x)e^{-z}$$

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

$$\begin{cases} -\varepsilon^2 \Delta u^\varepsilon + u^\varepsilon = f \text{ dans } \Omega \\ u^\varepsilon = 0 \text{ sur } \partial\Omega \end{cases}$$

Ordre  $\varepsilon^0$  :  $-U_{zz}^0 + U^0 = f$

$z \rightarrow +\infty$  :  $\overline{U^0} = f$

$$\widetilde{U^0}(x, z) = A(x)e^{-z}$$

Ordre  $\varepsilon^0$  au bord :  $U^0(x, 0) = 0$

$$A(x) = -f(x) \text{ pour } x \in \partial\Omega$$

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

$$\begin{cases} -\varepsilon^2 \Delta u^\varepsilon + u^\varepsilon = f \text{ dans } \Omega \\ u^\varepsilon = 0 \text{ sur } \partial\Omega \end{cases}$$

$$\text{Ordre } \varepsilon^0 : -U_{zz}^0 + U^0 = f$$

$$z \rightarrow +\infty : \overline{U^0} = f$$

$$\widetilde{U^0}(x, z) = A(x)e^{-z}$$

$$\text{Ordre } \varepsilon^0 \text{ au bord : } U^0(x, 0) = 0$$

$$A(x) = -f(x) \text{ pour } x \in \Omega$$

On fait baver cette condition dans  $\Omega$

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

$$\begin{cases} -\varepsilon^2 \Delta u^\varepsilon + u^\varepsilon = f \text{ dans } \Omega \\ u^\varepsilon = 0 \text{ sur } \partial\Omega \end{cases}$$

On a caractérisé l'ordre zéro :

$$\overline{U^0}(x) = f(x) \text{ pour } x \in \Omega$$

$$\widetilde{U^0}(x, z) = -f(x)e^{-z} \text{ pour } x \in \Omega \text{ et } z \in \mathbb{R}^+$$

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

On justifie le développement asymptotique en estimant le reste

$$u^\varepsilon(x) = \overline{U^0}(x) + \Theta(x)\widetilde{U^0}\left(x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}\right) + r^\varepsilon(x)$$

Equation du reste :

$$-\varepsilon^2 \left( \Delta \overline{U^0} + \frac{1}{\varepsilon^2} \Theta \widetilde{U_{zz}^0} + \Theta \frac{1}{\varepsilon} (2\nabla\varphi \cdot \nabla U_z^0 + \Delta\varphi U_z^0) + \Theta \Delta \widetilde{U^0} \right) + \dots$$

$$-\varepsilon^2 \left( \nabla\Theta \cdot \nabla \left( x \mapsto \widetilde{U^0}\left(x, \frac{\varphi}{\varepsilon}\right) \right) + \Delta\Theta \widetilde{U_0} + \Delta r^\varepsilon \right) + \overline{U^0} + \Theta \widetilde{U^0} + r^\varepsilon = f$$

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

On justifie le développement asymptotique en estimant le reste

$$u^\varepsilon(x) = \overline{U^0}(x) + \Theta(x)\widetilde{U^0}\left(x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}\right) + r^\varepsilon(x)$$

Equation du reste :

$$-\varepsilon^2 \left( \Delta \overline{U^0} + \frac{1}{\varepsilon^2} \Theta \widetilde{U_{zz}^0} + \Theta \frac{1}{\varepsilon} (2\nabla\varphi \cdot \nabla U_z^0 + \Delta\varphi U_z^0) + \Theta \Delta \widetilde{U^0} \right) + \dots$$

$$-\varepsilon^2 \left( \nabla\Theta \cdot \nabla \left( x \mapsto \widetilde{U^0}\left(x, \frac{\varphi}{\varepsilon}\right) \right) + \Delta\Theta \widetilde{U_0} + \Delta r^\varepsilon \right) + \overline{U^0} + \Theta \widetilde{U^0} + r^\varepsilon = f$$

$$-\varepsilon^2 \Delta r^\varepsilon + r^\varepsilon = \dots$$

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

On justifie le développement asymptotique en estimant le reste

$$u^\varepsilon(x) = \overline{U^0}(x) + \Theta(x)\widetilde{U^0}\left(x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}\right) + r^\varepsilon(x)$$

Equation du reste :

$$-\varepsilon^2 \left( \Delta \overline{U^0} + \frac{1}{\varepsilon^2} \Theta \widetilde{U_{zz}^0} + \Theta \frac{1}{\varepsilon} (2\nabla\varphi \cdot \nabla U_z^0 + \Delta\varphi U_z^0) + \Theta \Delta \widetilde{U^0} \right) + \dots$$

$$-\varepsilon^2 \left( \nabla\Theta \cdot \nabla \left( x \mapsto \widetilde{U^0}\left(x, \frac{\varphi}{\varepsilon}\right) \right) + \Delta\Theta \widetilde{U_0} + \Delta r^\varepsilon \right) + \overline{U^0} + \Theta \widetilde{U^0} + r^\varepsilon = f$$

$$-\varepsilon^2 \Delta r^\varepsilon + r^\varepsilon = \dots$$

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

On justifie le développement asymptotique en estimant le reste

$$u^\varepsilon(x) = \overline{U^0}(x) + \Theta(x)\widetilde{U^0}\left(x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}\right) + r^\varepsilon(x)$$

Equation du reste :

$$-\varepsilon^2 \left( \Delta \overline{U^0} + \frac{1}{\varepsilon^2} \Theta \widetilde{U_{zz}^0} + \Theta \frac{1}{\varepsilon} (2\nabla\varphi \cdot \nabla U_z^0 + \Delta\varphi U_z^0) + \Theta \Delta \widetilde{U^0} \right) + \dots$$

$$-\varepsilon^2 \left( \nabla\Theta \cdot \nabla(x \mapsto \widetilde{U^0}(x, \frac{\varphi}{\varepsilon})) + \Delta\Theta \widetilde{U_0} + \Delta r^\varepsilon \right) + \overline{U^0} + \Theta \widetilde{U^0} + r^\varepsilon = f$$

$$-\varepsilon^2 \Delta r^\varepsilon + r^\varepsilon = \varepsilon \times \text{fonction des profils} + \dots$$

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

On justifie le développement asymptotique en estimant le reste

$$u^\varepsilon(x) = \overline{U^0}(x) + \Theta(x)\widetilde{U^0}\left(x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}\right) + r^\varepsilon(x)$$

Equation du reste :

$$-\varepsilon^2 \left( \Delta \overline{U^0} + \frac{1}{\varepsilon^2} \Theta \widetilde{U_{zz}^0} + \Theta \frac{1}{\varepsilon} (2\nabla\varphi \cdot \nabla U_z^0 + \Delta\varphi U_z^0) + \Theta \Delta \widetilde{U^0} \right) + \dots$$

$$-\varepsilon^2 \left( \nabla\Theta \cdot \nabla \left( x \mapsto \widetilde{U^0}\left(x, \frac{\varphi}{\varepsilon}\right) \right) + \Delta\Theta \widetilde{U_0} + \Delta r^\varepsilon \right) + \overline{U^0} + \Theta \widetilde{U^0} + r^\varepsilon = f$$

$$-\varepsilon^2 \Delta r^\varepsilon + r^\varepsilon = \varepsilon \times \text{fonction des profils} + \text{dérivées de } \Theta \times \text{fonction de } \widetilde{U^0}$$

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

On justifie le développement asymptotique en estimant le reste

$$u^\varepsilon(x) = \overline{U^0}(x) + \Theta(x)\widetilde{U^0}\left(x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}\right) + r^\varepsilon(x)$$

Equation du reste :

$$-\varepsilon^2 \Delta r^\varepsilon + r^\varepsilon = \varepsilon \times \text{fonction des profils} + \text{dérivées de } \Theta \times \text{fonction de } \widetilde{U^0}$$

Au bord :  $r^\varepsilon = 0$

## II. Couches limites

### B. Méthode BKW

On justifie le développement asymptotique en estimant le reste

$$u^\varepsilon(x) = \overline{U^0}(x) + \Theta(x)\widetilde{U^0}\left(x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}\right) + r^\varepsilon(x)$$

Equation du reste :

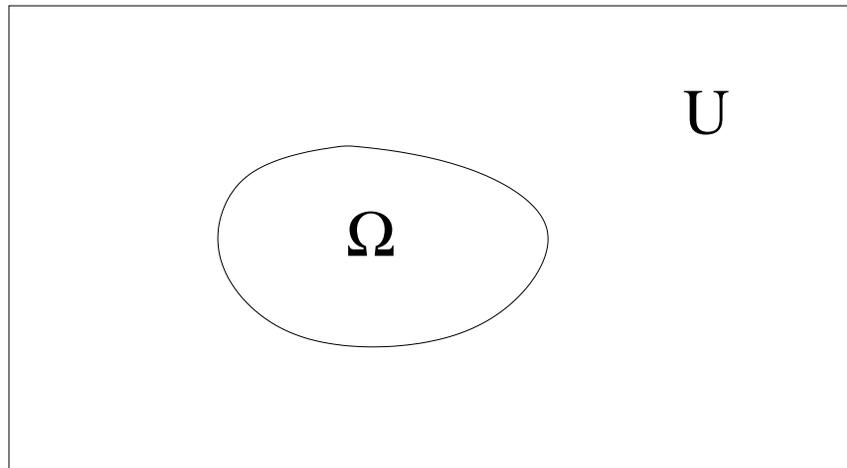
$$-\varepsilon^2 \Delta r^\varepsilon + r^\varepsilon = \varepsilon \times \text{fonction des profils} + \text{dérivées de } \Theta \times \text{fonction de } \widetilde{U^0}$$

Au bord :  $r^\varepsilon = 0$

Par estimation standard :  $r^\varepsilon \rightarrow 0$  en norme  $L^2(\Omega)$

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation



$$\frac{\partial u^\varepsilon}{\partial t} - \Delta u^\varepsilon + (u^\varepsilon \cdot \nabla) u^\varepsilon + \nabla p^\varepsilon + \frac{1}{\varepsilon^2} \chi_\Omega u^\varepsilon = f \text{ dans } \mathcal{O},$$

$$\operatorname{div} u^\varepsilon = 0 \text{ dans } \mathcal{O},$$

$$u^\varepsilon = 0 \text{ sur } \partial\mathcal{O}.$$

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

$$\frac{\partial u^\varepsilon}{\partial t} - \Delta u^\varepsilon + (u^\varepsilon \cdot \nabla)u^\varepsilon + \nabla p^\varepsilon = f \quad \text{dans } \mathcal{U}$$

$$\frac{\partial v^\varepsilon}{\partial t} - \Delta v^\varepsilon + (v^\varepsilon \cdot \nabla)v^\varepsilon + \nabla q^\varepsilon + \frac{1}{\varepsilon^2}v^\varepsilon = 0 \quad \text{dans } \Omega$$

$$\operatorname{div} u^\varepsilon = 0 \quad \text{dans } \mathcal{U}$$

$$\operatorname{div} v^\varepsilon = 0 \quad \text{dans } \Omega$$

$$u^\varepsilon = v^\varepsilon \quad \text{sur } \partial\Omega$$

$$-\frac{\partial u^\varepsilon}{\partial n} + p^\varepsilon n = -\frac{\partial v^\varepsilon}{\partial n} + q^\varepsilon n \quad \text{sur } \partial\Omega$$

$$u^\varepsilon = 0 \quad \text{sur } \partial\mathcal{O}$$

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

Problème limite :  $v^0 = 0$ , donc  $u^0 = 0$  au bord :  $u^0$  solution de Navier Stokes dans  $\mathcal{U}$ .

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

Problème limite :  $v^0 = 0$ , donc  $u^0 = 0$  au bord :  $u^0$  solution de Navier Stokes dans  $\mathcal{U}$ .

La pression restant continue :

Problème avec la condition de transmission sur Neumann



Couche limite au bord dans l'obstacle

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

On décrit la couche limite par la méthode BKW :

$$u^\varepsilon(t, x) = U^0(t, x) + \varepsilon U^1(t, x) + \dots$$

$$v^\varepsilon(t, x) = V^0\left(t, x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}\right) + \varepsilon V^1\left(t, x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}\right) + \dots$$

- $\varphi(x) = \text{dist}(x, \partial\Omega)$
- $V^i(t, x, z) = \overline{V^i}(t, x) + \widetilde{V^i}(t, x, z)$ , avec  $\widetilde{V^i}(t, x, z) \rightarrow 0$  quand  $z$  tend vers  $+\infty$ .

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

Ordre  $\varepsilon^{-2}$  dans  $\Omega$  :

$$\frac{\partial v^\varepsilon}{\partial t} - \Delta v^\varepsilon + (v^\varepsilon \cdot \nabla)v^\varepsilon + \nabla q^\varepsilon + \frac{1}{\varepsilon^2}v^\varepsilon = 0$$

$$-V_{zz}^0 + V^0 = 0$$

$$z \rightarrow +\infty : \overline{V^0} = 0$$

$$-\widetilde{V_{zz}^0} + \widetilde{V^0} = 0 : \widetilde{V^0}(t, x, z) = \gamma^0(t, x)e^{-z}$$

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

Ordre  $\varepsilon^{-1}$  au bord :

$$-\frac{\partial u^\varepsilon}{\partial n} + p^\varepsilon n = -\frac{\partial v^\varepsilon}{\partial n} + q^\varepsilon n$$

$$0 = \frac{\partial V}{\partial z}(x \in \partial\Omega, z = 0)$$

On fait baver cette condition :  $\widetilde{V}^0 = 0$

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

$$V^0 = 0$$

Avec l'ordre zéro de :

$$\frac{\partial u^\varepsilon}{\partial t} - \Delta u^\varepsilon + (u^\varepsilon \cdot \nabla) u^\varepsilon + \nabla p^\varepsilon = f \quad \text{dans } \mathcal{U}$$

$$\operatorname{div} u^\varepsilon = 0 \quad \text{dans } \mathcal{U}$$

$$u^\varepsilon = v^\varepsilon \quad \text{sur } \partial\Omega$$

$U^0$  solution de NS dans  $\mathcal{U}$

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

ordre  $\varepsilon^0$  dans  $\Omega$

$$\operatorname{div} v^\varepsilon = 0$$

$$\widetilde{V}_{N,z}^1 = 0$$

$\widetilde{V}_N^1$  est constante en  $z$  donc  $\widetilde{V}_N^1 = 0$ .

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

ordre  $\varepsilon^{-1}$  dans  $\Omega$

$$\frac{\partial v^\varepsilon}{\partial t} - \Delta v^\varepsilon + (v^\varepsilon \cdot \nabla)v^\varepsilon + \nabla q^\varepsilon + \frac{1}{\varepsilon^2}v^\varepsilon = 0$$

$$-V_{zz}^1 + V^1 + \frac{\partial q^0}{\partial z}n = 0$$

$z \rightarrow +\infty$  :  $\overline{V^1} = 0$

Partie normale :  $\frac{\partial q^0}{\partial z} = 0$ , i.e.  $\tilde{q}^0 = 0$

Partie tangentielle :  $-\widetilde{V_{T,zz}^1} + V_T^1 = 0$  soit

$$\widetilde{V_T^1} = \gamma^1(t, x)e^{-z}$$

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

Ordre  $\varepsilon^0$  au bord :

$$-\frac{\partial u^\varepsilon}{\partial n} + p^\varepsilon n = -\frac{\partial v^\varepsilon}{\partial n} + q^\varepsilon n$$

$$-\frac{\partial U^0}{\partial n} + p^0 n = -V_z^1(z=0) + q^0 n$$

Partie tangentielle :  $V_z^1(z=0) = \left(\frac{\partial U^0}{\partial n}\right)_T$  au bord, et donc, en étendant cette condition :

$$\widetilde{V}_T^1(t, x, z) = - \left(\frac{\partial U^0}{\partial n}\right)_T (P(x)) e^{-z}$$

$P(x) =$  projection de  $x$  sur  $\partial\Omega$ .

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

Ordre  $\varepsilon^0$  au bord :

$$-\frac{\partial u^\varepsilon}{\partial n} + p^\varepsilon n = -\frac{\partial v^\varepsilon}{\partial n} + q^\varepsilon n$$

$$-\frac{\partial U^0}{\partial n} + p^0 n = -V_z^1(z=0) + q^0 n$$

Partie tangentielle :

$$\widetilde{V}_T^1(t, x, z) = \frac{\partial U^0}{\partial n}(P(x))e^{-z}$$

Partie normale :

$$q^0 = p^0 \text{ au bord}$$

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

Caractérisation des profils :

$$V^0 = 0$$

$$\overline{V^1} = 0$$

$$\widetilde{V^1}(t, x, z) = \frac{\partial U^0}{\partial n}(P(x))e^{-z}$$

$U^0$  solution de NS dans  $\mathcal{U}$

Ainsi de suite, on caractérise  $U^1, U^2, V^2$ .

Les profils existent et sont réguliers sur  $[0, T^*[$

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

Développement asymptotique :

$$u^\varepsilon(t, x) = U^0(t, x) + \varepsilon U^1(t, x) + \varepsilon^2 U^2(t, x) + \varepsilon^{\frac{3}{2}} u_r^\varepsilon(t, x)$$

$$v^\varepsilon(t, x) = \varepsilon \Theta(x) \widetilde{V}^1(t, x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}) + \varepsilon^2 \overline{V}^2(t, x) + \varepsilon^2 \Theta(x) \widetilde{V}^2(t, x, \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}) + \varepsilon^{\frac{3}{2}} v_r^\varepsilon(t, x)$$

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

Développement asymptotique :

$$\begin{aligned}u^\varepsilon &= U^0 + \varepsilon U^1 + \varepsilon^2 U^2 + \varepsilon^{\frac{3}{2}} u_r^\varepsilon \\v^\varepsilon &= \varepsilon V^1 + \varepsilon^2 V^2 + \varepsilon^{\frac{3}{2}} v_r^\varepsilon\end{aligned}$$

Equation du reste :

$$\frac{\partial u_r^\varepsilon}{\partial t} - \Delta u_r^\varepsilon + (U_\varepsilon \cdot \nabla) u_r^\varepsilon + (u_r^\varepsilon \cdot \nabla) U_\varepsilon + \varepsilon^{\frac{3}{2}} (u_r^\varepsilon \cdot \nabla) u_r^\varepsilon + \nabla p_r^\varepsilon = R_{flu}^\varepsilon \quad \text{dans } \mathcal{U}$$

$$\frac{\partial v_r^\varepsilon}{\partial t} - \Delta v_r^\varepsilon + (V_\varepsilon \cdot \nabla) v_r^\varepsilon + (v_r^\varepsilon \cdot \nabla) V_\varepsilon + \varepsilon^{\frac{3}{2}} (v_r^\varepsilon \cdot \nabla) v_r^\varepsilon + \nabla q_r^\varepsilon + \frac{1}{\varepsilon^2} v_r^\varepsilon = R_{obs}^\varepsilon \quad \text{dans } \Omega$$

$$U_\varepsilon = U^0 + \varepsilon U^1 + \varepsilon^2 U^2 \quad \text{et} \quad V_\varepsilon(t, x) = \varepsilon V^1 + \varepsilon^2 V^2$$

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

Développement asymptotique :

$$\begin{aligned}u^\varepsilon &= U^0 + \varepsilon U^1 + \varepsilon^2 U^2 + \varepsilon^{\frac{3}{2}} u_r^\varepsilon \\v^\varepsilon &= \varepsilon V^1 + \varepsilon^2 V^2 + \varepsilon^{\frac{3}{2}} v_r^\varepsilon\end{aligned}$$

Equation du reste :

$$\frac{\partial u_r^\varepsilon}{\partial t} - \Delta u_r^\varepsilon + (U_\varepsilon \cdot \nabla) u_r^\varepsilon + (u_r^\varepsilon \cdot \nabla) U_\varepsilon + \varepsilon^{\frac{3}{2}} (u_r^\varepsilon \cdot \nabla) u_r^\varepsilon + \nabla p_r^\varepsilon = R_{flu}^\varepsilon \quad \text{dans } \mathcal{U}$$

$$\frac{\partial v_r^\varepsilon}{\partial t} - \Delta v_r^\varepsilon + (V_\varepsilon \cdot \nabla) v_r^\varepsilon + (v_r^\varepsilon \cdot \nabla) V_\varepsilon + \varepsilon^{\frac{3}{2}} (v_r^\varepsilon \cdot \nabla) v_r^\varepsilon + \nabla q_r^\varepsilon + \frac{1}{\varepsilon^2} v_r^\varepsilon = R_{obs}^\varepsilon \quad \text{dans } \Omega$$

$R_{flu}^\varepsilon$  d'ordre  $\varepsilon^2$  et  $R_{obs}^\varepsilon$  d'ordre  $\varepsilon^0$

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

Développement asymptotique :

$$\begin{aligned}u^\varepsilon &= U^0 + \varepsilon U^1 + \varepsilon^2 U^2 + \varepsilon^{\frac{3}{2}} u_r^\varepsilon \\v^\varepsilon &= \varepsilon V^1 + \varepsilon^2 V^2 + \varepsilon^{\frac{3}{2}} v_r^\varepsilon\end{aligned}$$

On veut obtenir :

*Pour tout  $T < T^*$ , les termes de reste  $u_r^\varepsilon$  et  $v_r^\varepsilon$  sont bornés dans  $L^\infty(0, T; L^2) \cap L^2(0, T; H^1)$ .*

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

Equation du reste :

$$\frac{\partial u_r^\varepsilon}{\partial t} - \Delta u_r^\varepsilon + (U_\varepsilon \cdot \nabla) u_r^\varepsilon + (u_r^\varepsilon \cdot \nabla) U_\varepsilon + \varepsilon^{\frac{3}{2}} (u_r^\varepsilon \cdot \nabla) u_r^\varepsilon + \nabla p_r^\varepsilon = R_{flu}^\varepsilon \quad \text{dans } \mathcal{U}$$

$$\frac{\partial v_r^\varepsilon}{\partial t} - \Delta v_r^\varepsilon + (V_\varepsilon \cdot \nabla) v_r^\varepsilon + (v_r^\varepsilon \cdot \nabla) V_\varepsilon + \varepsilon^{\frac{3}{2}} (v_r^\varepsilon \cdot \nabla) v_r^\varepsilon + \nabla q_r^\varepsilon + \frac{1}{\varepsilon^2} v_r^\varepsilon = R_{obs}^\varepsilon \quad \text{dans } \Omega$$

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

Estimation du terme bilinéaire :

$$\int_{\mathcal{U}} (u_r^\varepsilon \cdot \nabla) u_r^\varepsilon \cdot u_r^\varepsilon = -\frac{1}{2} \int_{\mathcal{U}} \operatorname{div} u_r^\varepsilon |u_r^\varepsilon|^2 + \frac{1}{2} \int_{\partial\Omega} |u_r^\varepsilon|^2 u_r^\varepsilon \cdot n d\sigma$$

Premier terme : **divergence nulle**

$$\operatorname{div} u_r^\varepsilon = -\varepsilon^{-\frac{3}{2}} \operatorname{div} U_\varepsilon = 0$$

Deuxième terme : **continuité du reste au bord**

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

Estimation du terme bilinéaire :

Nécessité d'une condition de divergence nulle sur le reste dans  $\Omega$

$$\operatorname{div} v_r^\varepsilon = -\varepsilon^{-\frac{3}{2}} \operatorname{div} V_\varepsilon = \text{d'ordre } \varepsilon^2$$

On relève cette divergence :

$$\psi^\varepsilon \in H_0^1(\Omega), \quad \operatorname{div} \psi^\varepsilon = -\varepsilon^{-\frac{3}{2}} \operatorname{div} V_\varepsilon, \quad \|\psi^\varepsilon\|_{H_0^1} \leq K\varepsilon^2$$

et on estime  $w_r^\varepsilon = v_r^\varepsilon - \psi^\varepsilon$

## II. Couches limites

### C. Cas de la pénalisation

$$\frac{d}{dt} \|\text{reste}\|_{L^2}^2 + \|\nabla \text{reste}\|_{L^2}^2 + \frac{1}{\varepsilon^2} \|v_r^\varepsilon\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq K(t)(1 + \|\text{reste}\|_{L^2}^2)$$

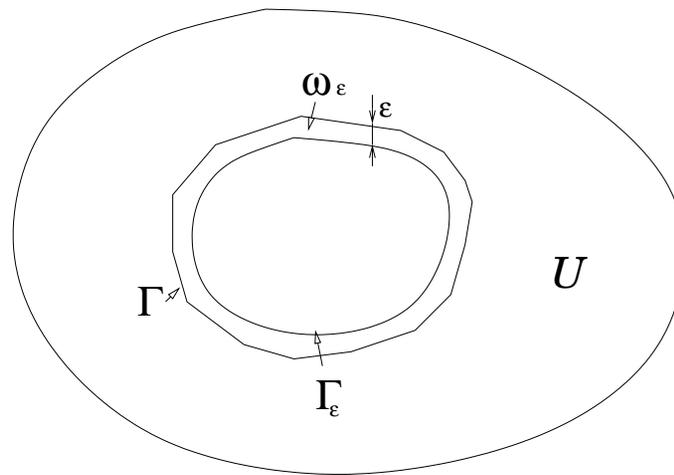
$K \in L^1(0, T; R)$  pour  $T < T^*$  : Gronwall

**Théorème.-** *Pour tout  $T < T^*$ , les termes de reste  $u_r^\varepsilon$  et  $v_r^\varepsilon$  sont bornés dans  $L^\infty(0, T; L^2) \cap L^2(0, T; H^1)$ .*

### III. Couches minces de matériau poreux

#### A. Motivation

Flot d'un fluide visqueux autour d'un obstacle entouré d'une couche mince de matériau poreux



$$\Omega = \Omega_\varepsilon \cup \Gamma_\varepsilon \cup \omega_\varepsilon$$

$\omega_\varepsilon$  : couche mince poreuse d'épaisseur  $\kappa\varepsilon$

$\Omega_\varepsilon$  : obstacle de frontière  $\Gamma_\varepsilon$ .

$\mathcal{U}_\varepsilon = \mathcal{U} \cup \Gamma \cup \omega_\varepsilon$  : partie fluide

### III. Couches minces de matériau poreux

#### A. Motivation

Modèle avec faible perméabilité

$$\frac{\partial u}{\partial t} - \Delta u + (u \cdot \nabla)u + \nabla p + \frac{1}{\varepsilon} \chi_{\omega_\varepsilon} u = f \quad \text{dans } \mathcal{U}_\varepsilon$$

$$\operatorname{div} u = 0 \quad \text{dans } \mathcal{U}_\varepsilon$$

$$u = 0 \quad \text{sur } \Gamma_\varepsilon$$

### III. Couches minces de matériau poreux

#### A. Motivation

Modèle avec faible perméabilité

Modèle de Brinkmann stationnaire

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} - \Delta u + (u \cdot \nabla)u + \nabla p &= f && \text{dans } \mathcal{U} \\ -\Delta u + \frac{1}{\varepsilon}u + \nabla p &= 0 && \text{dans } \omega_\varepsilon \\ \operatorname{div} u &= 0 && \text{dans } \mathcal{U}_\varepsilon \\ u &= 0 && \text{sur } \Gamma_\varepsilon \\ [u] = 0 \text{ et } \left[ \frac{\partial u}{\partial n} - pn \right] &= \frac{1}{2}|u|^2 n && \text{sur } \Gamma \end{aligned}$$

### III. Couches minces de matériau poreux

#### A. Motivation

Modèle avec faible perméabilité

Modèle de Brinkmann stationnaire

Modèle avec condition au bord équivalente

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} - \Delta u + (u \cdot \nabla)u + \nabla p &= f && \text{dans } \mathcal{U} \\ \operatorname{div} u &= 0 && \text{dans } \mathcal{U} \\ u &= -\kappa \varepsilon \left( \frac{\partial u}{\partial n} \right)_T && \text{sur } \Gamma \end{aligned}$$

A. Mikelić, *Stationary incompressible viscous fluid flow through a porous boundary*, Z. Angew. Math. Mech. **67** (1987), 273–275

# III. Couches minces de matériau poreux

## A. Motivation

Modèle avec faible perméabilité

Modèle de Brinkmann stationnaire

Modèle avec condition au bord équivalente

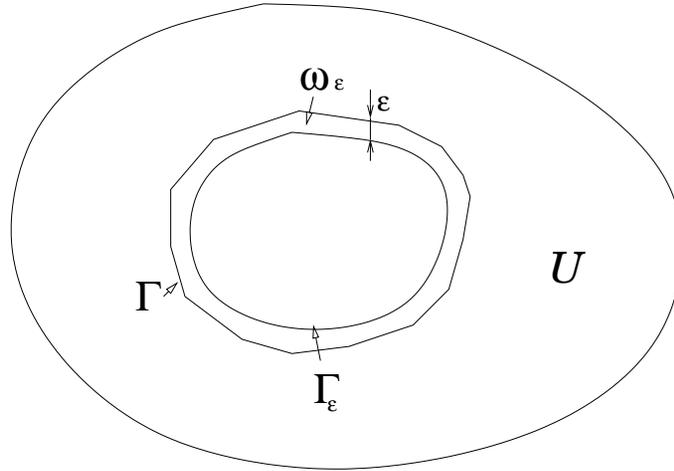
Méthode numérique par pénalisation

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} - \Delta u + (u \cdot \nabla)u + \nabla p + \frac{1}{\varepsilon} \chi_{\omega_\varepsilon} u + \frac{1}{\varepsilon^2} \chi_{\Omega_\varepsilon} u &= f && \text{dans } \mathcal{O} \\ \operatorname{div} u &= 0 && \text{dans } \mathcal{O} \end{aligned}$$

Ch.-H. Bruneau, I. Mortazavi, *Contrôle passif d'écoulements incompressibles autour d'obstacles à l'aide de milieux poreux*, C. R. Acad. Sci. Paris, **328** (2001), 517–521

### III. Couches minces de matériau poreux

#### B. Développement asymptotique pour les couches minces



Paramétrisation de  $\omega_\varepsilon$  par  $\Gamma \times ]0, \kappa\varepsilon[$  avec  $\Psi : x \mapsto (P(x), \text{dist}(x, \Gamma))$

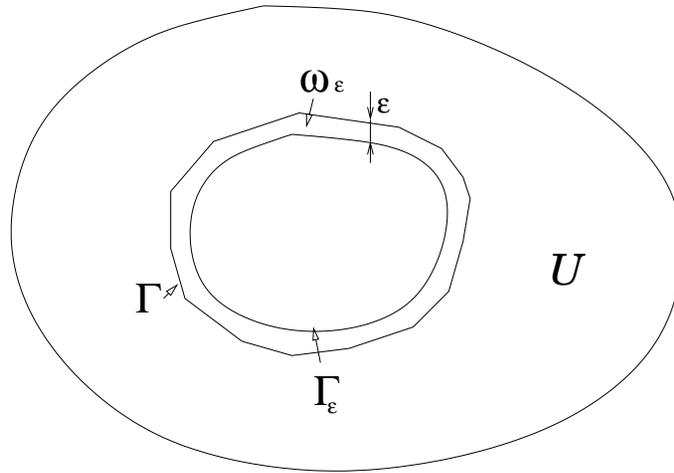
Si  $u : \omega_\varepsilon \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $u = \tilde{u} \circ \Psi$

$$\nabla u = \frac{\partial \tilde{u}}{\partial z} n + \nabla_{\Gamma_{\varphi(x)}} \tilde{u}$$

$$\nabla_{\Gamma_s} \tilde{u} = (Id + s dn(\sigma))^{-1} \nabla_{\Gamma} \tilde{u}$$

### III. Couches minces de matériau poreux

#### B. Développement asymptotique pour les couches minces



$$\frac{\partial u}{\partial t} - \Delta u + (u \cdot \nabla)u + \nabla p + \frac{1}{\varepsilon} \chi_{\omega_\varepsilon} u = f \quad \text{dans } \mathcal{U}_\varepsilon$$

$$\operatorname{div} u = 0 \quad \text{dans } \mathcal{U}_\varepsilon$$

$$u = 0 \quad \text{sur } \Gamma_\varepsilon$$

### III. Couches minces de matériau poreux

#### B. Développement asymptotique pour les couches minces

$$\frac{\partial u^\varepsilon}{\partial t} - \Delta u^\varepsilon + (u^\varepsilon \cdot \nabla)u^\varepsilon + \nabla p^\varepsilon = f \quad \text{dans } \mathcal{U}$$

$$\frac{\partial v^\varepsilon}{\partial t} - \Delta v^\varepsilon + (v^\varepsilon \cdot \nabla)v^\varepsilon + \nabla q^\varepsilon + \frac{1}{\varepsilon}v^\varepsilon = 0 \quad \text{dans } \omega_\varepsilon$$

$$\operatorname{div} u^\varepsilon = 0 \quad \text{dans } \mathcal{U}$$

$$\operatorname{div} v^\varepsilon = 0 \quad \text{dans } \omega_\varepsilon$$

$$u^\varepsilon = v^\varepsilon \quad \text{sur } \Gamma$$

$$\frac{\partial u^\varepsilon}{\partial n} - p^\varepsilon n = \frac{\partial v^\varepsilon}{\partial n} - q^\varepsilon n \quad \text{sur } \Gamma$$

$$v^\varepsilon = 0 \quad \text{sur } \Gamma_\varepsilon$$

### III. Couches minces de matériau poreux

#### B. Développement asymptotique pour les couches minces

Dans  $\omega_\varepsilon$ , on décrit  $v^\varepsilon$  par

$$v^\varepsilon(t, x) = V^0\left(t, P(x), \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}\right) + \varepsilon V^1\left(t, P(x), \frac{\varphi(x)}{\varepsilon}\right) + \dots$$

$V^i$  définis sur le domaine fixe sur  $\mathbb{R}_t^+ \times \Gamma \times [0, \kappa]$

### III. Couches minces de matériau poreux

#### B. Développement asymptotique pour les couches minces

BKW classique : on caractérise les profils en identifiant les puissances de  $\varepsilon$

- Développement asymptotique des opérateurs de dérivation :

$$\nabla_{\Gamma} \varphi(x) = \nabla_{\Gamma} \frac{\varphi(x)}{\varepsilon} = \nabla_{\Gamma} + \varepsilon z \nabla'_{\Gamma} + \dots$$

- Profils dans la couche mince polynomiaux en  $z$

### III. Couches minces de matériau poreux

#### B. Développement asymptotique pour les couches minces

Caractérisation des profils :

$U_0$  : solution de NS avec conditions de Dirichlet dans  $\mathcal{U}$

$$\left\{ \begin{array}{ll} \frac{\partial U^1}{\partial t} - \Delta U^1 + (U^1 \cdot \nabla)U^0 + (U^0 \cdot \nabla)U^1 + \nabla p^1 = 0 & \text{dans } \mathcal{U} \\ \operatorname{div} U^1 = 0 & \text{dans } \mathcal{U} \\ U^1 = -\kappa \frac{\partial U^0}{\partial n} & \text{sur } \Gamma \end{array} \right.$$

$V^0 = 0$  et

$$V^1(t, \sigma, z) = (z - \kappa) \frac{\partial U^0}{\partial n}(t, \sigma)$$

### III. Couches minces de matériau poreux

#### B. Développement asymptotique pour les couches minces

Caractérisation des profils :

Estimation du reste :

$$u^\varepsilon = U^0 + \varepsilon U^1 + \dots \quad + \varepsilon^2 u_r^\varepsilon$$

$$v^\varepsilon = \varepsilon V^1(P(x), \varphi(x)/\varepsilon) + \dots \quad + \varepsilon^2 v_r^\varepsilon$$

### III. Couches minces de matériau poreux

#### B. Développement asymptotique pour les couches minces

Caractérisation des profils :

Estimation du reste :

$$u^\varepsilon = U^0 + \varepsilon U^1 + \varepsilon^2 U^2 + \varepsilon^3 U_3 + \varepsilon^2 u_r^\varepsilon$$

$$v^\varepsilon = \varepsilon V^1 + \varepsilon^2 V_2 + \varepsilon^3 V_3 + \varepsilon^2 v_r^\varepsilon$$

Perte en  $\varepsilon^{-1}$  pour relever la divergence dans la couche mince

$\implies$

On doit mener le développement un cran plus loin pour un reste de même ordre

### III. Couches minces de matériau poreux

#### B. Développement asymptotique pour les couches minces

Caractérisation des profils :

Estimation du reste : relèvement de la divergence

**Proposition.-** *Pour  $\Omega$  fixé, si  $g \in L^2(\Omega)$  est d'intégrale nulle, il existe  $\psi \in H_0^1(\Omega)$  tel que  $\operatorname{div} \psi = g$  avec*

$$\|\psi\|_{H_0^1(\Omega)} \leq C \|g\|_{L^2(\Omega)}.$$

### III. Couches minces de matériau poreux

#### B. Développement asymptotique pour les couches minces

Caractérisation des profils :

Estimation du reste : relèvement de la divergence

**Proposition.-** *Pour tout  $\varepsilon$ , si  $g \in L^2(\omega_\varepsilon)$  est d'intégrale nulle, il existe  $\psi \in H_0^1(\omega_\varepsilon)$  tel que  $\operatorname{div} \psi = g$  avec*

$$\|\psi\|_{H_0^1(\omega_\varepsilon)} \leq \frac{C}{\varepsilon} \|g\|_{L^2(\omega_\varepsilon)}.$$

### III. Couches minces de matériau poreux

#### B. Développement asymptotique pour les couches minces

**Proposition.-** *Pour tout  $\varepsilon$ , si  $g \in L^2(\omega_\varepsilon)$  est d'intégrale nulle, il existe  $\psi \in H_0^1(\omega_\varepsilon)$  tel que  $\operatorname{div} \psi = g$  avec*

$$\|\psi\|_{H_0^1(\omega_\varepsilon)} \leq \frac{C}{\varepsilon} \|g\|_{L^2(\omega_\varepsilon)}.$$

**Preuve (couche mince plane).** Dans  $\omega_\varepsilon = \omega \times ]0, \varepsilon[$ , on fait un changement d'échelle :

$$u(x, y, z) = \left( Y_1\left(x, y, \frac{z}{\varepsilon}\right), Y_2\left(x, y, \frac{z}{\varepsilon}\right), \varepsilon Y_3\left(x, y, \frac{z}{\varepsilon}\right) \right)$$

$$\operatorname{div} u = g \text{ dans } \omega_\varepsilon \Leftrightarrow \operatorname{div} Y = \tilde{g} = g(x, y, \varepsilon z) \text{ dans } \omega_1$$

$$\|Y\|_{H_0^1(\omega_1)} \leq C \|\tilde{g}\|_{L^2(\omega_1)} \implies \|u\|_{H_0^1(\omega_\varepsilon)} \leq \frac{C}{\varepsilon} \|g\|_{L^2(\omega_\varepsilon)}$$

### III. Couches minces de matériau poreux

#### B. Développement asymptotique pour les couches minces

##### Faible perméabilité

$$\begin{aligned} \frac{\partial u^\varepsilon}{\partial t} - \Delta u^\varepsilon + (u^\varepsilon \cdot \nabla) u^\varepsilon + \nabla p^\varepsilon + \frac{1}{\varepsilon} \chi_{\omega_\varepsilon} u^\varepsilon &= f && \text{dans } \mathcal{U}_\varepsilon \\ \operatorname{div} u^\varepsilon &= 0 && \text{dans } \mathcal{U}_\varepsilon \\ u^\varepsilon &= 0 && \text{sur } \Gamma_\varepsilon \end{aligned}$$

**Théorème.-** Dans la partie fluide,  $u^\varepsilon = U^0 + \varepsilon U^1 + \varepsilon^2 u_r^\varepsilon$ , où  $u_r^\varepsilon$  est borné dans  $L^\infty(0, T; L^2(\mathcal{U})) \cap L^2(0, T; H^1(\mathcal{U}))$ , avec

- $U_0$  solution de NS avec Dirichlet homogène au bord
- $U_1$  solution du linéarisé de NS autour de  $U_0$  avec  $U_1 = -\kappa \frac{\partial U^0}{\partial n}$  au bord

### III. Couches minces de matériau poreux

#### B. Développement asymptotique pour les couches minces

Faible perméabilité

Brinkmann

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} - \Delta u + (u \cdot \nabla)u + \nabla p &= f && \text{dans } \mathcal{U} \\ -\Delta u + \frac{1}{\varepsilon}u + \nabla p &= 0 && \text{dans } \omega_\varepsilon \\ \operatorname{div} u &= 0 && \text{dans } \mathcal{U}_\varepsilon \\ u &= 0 && \text{sur } \Gamma_\varepsilon \\ [u] = 0 \text{ et } \left[ \frac{\partial u}{\partial n} - pn \right] &= \frac{1}{2}|u|^2 n && \text{sur } \Gamma \end{aligned}$$

### III. Couches minces de matériau poreux

#### B. Développement asymptotique pour les couches minces

Faible perméabilité

Brinkmann

Condition au bord équivalente

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} - \Delta u + (u \cdot \nabla)u + \nabla p &= f && \text{dans } \mathcal{U} \\ \operatorname{div} u &= 0 && \text{dans } \mathcal{U} \\ u &= -\kappa \varepsilon \left( \frac{\partial u}{\partial n} \right)_T && \text{sur } \Gamma \end{aligned}$$

### III. Couches minces de matériau poreux

#### B. Développement asymptotique pour les couches minces

Faible perméabilité

Brinkmann

Condition au bord équivalente

**Théorème.-** *Dans la partie fluide, ces trois modèles admettent le même développement asymptotique avec reste d'ordre 2.*

### III. Couches minces de matériau poreux

#### C. Méthode numérique par pénalisation

$$\frac{\partial u}{\partial t} - \Delta u + (u \cdot \nabla)u + \nabla p + \frac{1}{\varepsilon} \chi_{\omega_\varepsilon} u + \frac{1}{\varepsilon^2} \chi_{\Omega_\varepsilon} u = f \quad \text{dans } \mathcal{O}$$

$$\operatorname{div} u = 0 \quad \text{dans } \mathcal{O}$$

Couplage du développement dans la couche mince avec le développement asymptotique de la couche limite dans l'obstacle

### III. Couches minces de matériau poreux

#### C. Méthode numérique par pénalisation

Développement asymptotique à l'ordre 2.

Dans le fluide,  $u^\varepsilon = U^0 + \varepsilon \mathbf{U}^1 + \varepsilon^2 u_r^\varepsilon$

$$\left\{ \begin{array}{ll} \frac{\partial \mathbf{U}^1}{\partial t} - \Delta \mathbf{U}^1 + (\mathbf{U}^1 \cdot \nabla) U^0 + (U^0 \cdot \nabla) \mathbf{U}^1 + \nabla p^1 = 0 & \text{dans } \mathcal{U} \\ \operatorname{div} \mathbf{U}^1 = 0 & \text{dans } \mathcal{U} \\ \mathbf{U}^1 = -(\kappa + 1) \frac{\partial U^0}{\partial n} & \text{sur } \Gamma \end{array} \right.$$

## Conclusions, perspectives

La méthode de pénalisation crée une couche limite uniquement **dans l'obstacle**

Méthode BKW : géométrie complexe, mais nécessite de la régularité

**Cas d'un obstacle mobile ?**