

**Questions de cours.**

**(1) Théorème du rang.** Soient  $E, F$  deux  $\mathbb{K}$ -espaces vectoriels. On suppose que  $E$  est de dimension finie. Alors pour tout  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ , on a :  $\dim \text{Ker } f + \dim \text{Im } f = \dim E$ .

**Preuve.** Soient  $(u_i)_i$  une base de  $\text{Ker } f$  et  $(f(v_j))_j$  une base de  $\text{Im } f$ . Montrons que la famille formée des  $(u_i)_i$  et des  $(v_j)_j$  est une base de  $E$ . Elle est génératrice : car pour tout  $x \in E$  on peut écrire  $f(x) = \sum_j \lambda_j f(v_j)$  donc  $x - \sum_j \lambda_j v_j \in \text{Ker } f$  et donc  $x = \sum_j \lambda_j v_j + \sum_i \mu_i u_i$ . Elle est libre : car si  $\sum_j \lambda_j v_j + \sum_i \mu_i u_i = 0$ , en appliquant  $f$  on obtient  $\sum_j \lambda_j f(v_j) = 0$ , ce qui montre que les  $\lambda_j$  sont nuls (puisque  $(f(v_j))_j$  est libre) ; il reste alors  $\sum_i \mu_i u_i = 0$ , ce qui montre que les  $\mu_i$  aussi sont nuls (puisque  $(u_i)_i$  est libre).

**(2)**  $z^{2n} + 1 = 0 \Leftrightarrow z^{2n} = -1 = e^{(2k-1)i\pi} \Leftrightarrow z = e^{(2k-1)\frac{i\pi}{2n}}$  ( $k \in \mathbb{Z}$ ). Avec  $k = 1, \dots, n$  on obtient  $n$  racines distinctes sur le demi-cercle supérieur ( $0 < \arg z < \pi$ ), et les  $n$  autres racines en sont les conjuguées. D'où :

$$X^{2n} + 1 = \prod_{k=1}^n \left( X - e^{(2k-1)\frac{i\pi}{2n}} \right) \left( X - e^{-(2k-1)\frac{i\pi}{2n}} \right) \quad \text{dans } \mathbb{C}[X]$$

$$X^{2n} + 1 = \prod_{k=1}^n \left( X^2 - 2 \cos \left[ (2k-1) \frac{\pi}{2n} \right] X + 1 \right) \quad \text{dans } \mathbb{R}[X].$$

**(3)** Il suffit de le montrer pour une matrice triangulaire inférieure (le cas d'une triangulaire supérieure s'en déduit immédiatement car c'est la transposée d'une triangulaire inférieure : elle a donc même déterminant et mêmes éléments diagonaux). On raisonne par récurrence : si  $n = 1$  c'est trivial ( $\det(a_{11}) = a_{11}$ ) ; et si c'est vrai pour les matrices triangulaires inférieures de  $\mathcal{M}_{n-1}(\mathbb{K})$  alors c'est vrai aussi pour celles de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  car en développant selon la première ligne on a

$$\begin{vmatrix} a_{11} & 0 & 0 & \dots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & 0 & \dots & 0 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = a_{11} \begin{vmatrix} a_{22} & 0 & \dots & 0 \\ a_{32} & a_{33} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n2} & a_{n3} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = a_{11} a_{22} \dots a_{nn}.$$

**Exercice 1.**

**(1)** Les divisions donnent :

$$\begin{aligned} A(X) &= (X - 2)B(X) + 6(X^3 - 3X^2 + X), \\ B(X) &= (X + 2)(X^3 - 3X^2 + X) - (X^2 - 3X + 1), \\ X^3 - 3X^2 + X &= X(X^2 - 3X + 1) \end{aligned}$$

donc  $D(X) = X^2 - 3X + 1$ .

**(2)** En effectuant directement les divisions de  $A(X)$  et  $B(X)$  par  $D(X)$  (ou en utilisant celles qui précèdent) on trouve :

$$A(X)/D(X) = X^3 + X + 2 \quad \text{et} \quad B(X)/D(X) = X^2 + 2X - 1.$$

**(3)** En remontant le flot des divisions :

$$\begin{aligned} D(X) &= -B(X) + (X + 2)(X^3 - 3X^2 + X) \\ &= -B(X) + (X + 2) \frac{1}{6} [A(X) - (X - 2)B(X)] \\ &= \frac{1}{6} (X + 2)A(X) - \frac{1}{6} [(X + 2)(X - 2) + 6]B(X) \\ &= \frac{1}{6} (X + 2)A(X) - \frac{1}{6} (X^2 + 2)B(X) \end{aligned}$$

ce qui donne la solution particulière  $U_0(X) = \frac{1}{6} (X + 2)$ ,  $V_0(X) = -\frac{1}{6} (X^2 + 2)$ . La solution générale est :

$$\begin{aligned} U(X) &= U_0(X) + S(X)B(X)/D(X) = \frac{1}{6} (X + 2) + S(X)(X^2 + 2X - 1), \\ V(X) &= V_0(X) - S(X)A(X)/D(X) = -\frac{1}{6} (X^2 + 2) - S(X)(X^3 + X + 2) \end{aligned}$$

où  $S(X)$  est un polynôme arbitraire de  $\mathbb{R}[X]$ .

**Exercice 2.**

**(1)** Soient  $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$  et  $B = (b_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$  dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$  :  $\text{tr}(\lambda A + \mu B) = \text{tr}((\lambda a_{ij} + \mu b_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}) = \sum_{i=1}^n (\lambda a_{ii} + \mu b_{ii}) = \lambda \sum_{i=1}^n a_{ii} + \mu \sum_{i=1}^n b_{ii} = \lambda \text{tr}(A) + \mu \text{tr}(B)$ . Donc  $\text{tr}$  est linéaire.

(2) Si on note  $U, V$  les matrices de  $u, v$  (dans une base donnée), la matrice de  $u \circ v - v \circ u$  est  $UV - VU$ . Sa trace est  $\text{tr}(UV - VU) = \text{tr}(UV) - \text{tr}(VU) = 0$ . La matrice de  $\text{id}$  est la matrice unité  $I_n$ , sa trace est  $n$ . Comme  $n \geq 1$ ,  $\text{tr}(I_n) \neq \text{tr}(UV - VU)$  donc  $UV - VU \neq I_n$  et donc  $u \circ v - v \circ u \neq \text{id}$ .

(3) Pour tout  $P \in \mathbb{R}[X]$ ,  $(u \circ v)(P)(X) = u(v(P)(X)) = (XP(X))' = P(X) + XP'(X)$  et  $(v \circ u)(P)(X) = v(u(P)(X)) = XP'(X)$ , donc  $(u \circ v - v \circ u)(P)(X) = P(X) = \text{id}(P)(X)$  d'où  $u \circ v - v \circ u = \text{id}$ . (Cela ne contredit pas le résultat de la question précédente puisque  $\mathbb{R}[X]$  n'est pas de dimension finie.)

### Exercice 3.

(1)  $A - xI = \begin{pmatrix} 0,95 - x & 0,02 \\ 0,05 & 0,98 - x \end{pmatrix}$  donc

$$\det(A - xI) = \begin{vmatrix} 0,95 - x & 0,02 \\ 0,05 & 0,98 - x \end{vmatrix} = (0,95 - x)(0,98 - x) - 0,05 \times 0,02 = x^2 - 1,93x + 0,93.$$

Les racines sont  $r_1 = 1$  et  $r_2 = 0,93$ . (Rappel : la somme des racines est l'opposé du coefficient de  $x$ , donc ici c'est 1,93 ; et le produit des racines est le terme constant, ici 0,93. D'où les racines, sans calcul.)

Quand  $x \in \{r_1, r_2\}$  (et seulement dans ce cas) la matrice  $A - xI$  n'est pas inversible.

(2)

$$\begin{pmatrix} 0,95 & 0,02 \\ 0,05 & 0,98 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 0,95x_1 + 0,02y_1 = x_1 \\ 0,05x_1 + 0,98y_1 = y_1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 0,05x_1 - 0,02y_1 = 0 \\ 0,05x_1 + 0,98y_1 = y_1 \end{cases} \Leftrightarrow 5x_1 = 2y_1.$$

On peut prendre  $V_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix}$ .

(3)

$$\begin{pmatrix} 0,95 & 0,02 \\ 0,05 & 0,98 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0,93x_2 \\ 0,93y_2 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 0,95x_2 + 0,02y_2 = 0,93x_2 \\ 0,05x_2 + 0,98y_2 = 0,93y_2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 0,02x_2 + 0,02y_2 = 0 \\ 0,05x_2 + 0,05y_2 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow y_2 = -x_2.$$

On peut prendre  $V_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ .

(4) Il est clair que les deux vecteurs  $V_1, V_2$  ne sont pas colinéaires, donc ils forment une base de  $\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$ .

$$P = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 5 & -1 \end{pmatrix}, \quad P^{-1} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 5 & -2 \end{pmatrix}.$$

(5) Vu le choix de  $V_1$  et de  $V_2$  :  $A' = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0,93 \end{pmatrix}$  qui est une matrice diagonale, donc  $A'^k = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & (0,93)^k \end{pmatrix}$ .

(6) On a :

$$\begin{aligned} A^k &= P A'^k P^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 5 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & (0,93)^k \end{pmatrix} \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 5 & -2 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 5 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 5(0,93)^k & -2(0,93)^k \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 2 + 5(0,93)^k & 2 - 2(0,93)^k \\ 5 - 5(0,93)^k & 5 + 2(0,93)^k \end{pmatrix} \end{aligned}$$

d'où

$$S_k = \begin{pmatrix} a_k \\ b_k \end{pmatrix} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 2 + 5(0,93)^k & 2 - 2(0,93)^k \\ 5 - 5(0,93)^k & 5 + 2(0,93)^k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0,96 \\ 0,04 \end{pmatrix} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 2 + 4,72(0,93)^k \\ 5 - 4,72(0,93)^k \end{pmatrix}$$

(7) (Répartition limite) Quand  $k \rightarrow +\infty$  on obtient que  $a_k \rightarrow a = 2/7$ ,  $b_k \rightarrow b = 5/7$ .

### Exercice 4.

(1) (i)  $\frac{1}{(X-2)^2(X+4)} = \frac{a}{X+4} + \frac{b}{(X-2)^2} + \frac{c}{X-2}$  avec

$$a = \frac{1}{(X-2)^2} \Big|_{x=-4} = \frac{1}{36}, \quad b = \frac{1}{X+4} \Big|_{x=2} = \frac{1}{6}, \quad c = \left( \frac{1}{X+4} \right)' \Big|_{x=2} = -\frac{1}{(X+4)^2} \Big|_{x=2} = -\frac{1}{36}.$$

(ii) En multipliant tout par  $(X-2)^2(X+4)$  :

$$1 = \frac{1}{36}(X-2)^2 + \left( \frac{1}{6} - \frac{1}{36}(X-2) \right) (X+4)$$

donc on peut prendre  $U_1(X) = \frac{1}{36}$  et  $U_2(X) = \frac{1}{6} - \frac{1}{36}(X-2) = -\frac{1}{36}(X-8)$ .

$$(iii) \Pi_1 = \frac{1}{36}(M-2I)^2 = \frac{1}{36} \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 6 & -5 & -1 \\ 6 & -5 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 6 & -5 & -1 \\ 6 & -5 & -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{36} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -36 & 36 & 0 \\ -36 & 36 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Pi_2 = -\frac{1}{36}(M-8I)(M+4I) = -\frac{1}{36} \begin{pmatrix} -6 & 1 & -1 \\ 6 & -11 & -1 \\ 6 & -5 & -7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 6 & 1 & -1 \\ 6 & 1 & -1 \\ 6 & -5 & 5 \end{pmatrix} = -\frac{1}{36} \begin{pmatrix} -36 & 0 & 0 \\ -36 & 0 & 0 \\ -36 & 36 & -36 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Pi_1^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \Pi_1$$

$$\Pi_2^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \Pi_2 \text{ ou } \Pi_2^2 = (I-\Pi_1)^2 = I-2\Pi_1 + \Pi_1^2 = I-\Pi_1 = \Pi_2.$$

$$\Pi_1\Pi_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ ou } \Pi_1\Pi_2 = \Pi_1(I-\Pi_1) = \Pi_1 - \Pi_1^2 = 0$$

De même  $\Pi_2\Pi_1 = (I-\Pi_1)\Pi_1 = \Pi_1 - \Pi_1^2 = 0$ .

$\Pi_1$  et  $\Pi_2 = I-\Pi_1$  sont des matrices de projecteurs associés : l'un projette sur le noyau (la direction de projection) de l'autre.

(iv) Comme  $\Pi_1$  et  $\Pi_2$  commutent, on peut appliquer la formule du binôme, qui se réduit à  $(\lambda\Pi_1 + \mu\Pi_2)^k = \lambda^k\Pi_1 + \mu^k\Pi_2$  puisque  $\Pi_1^k = \Pi_1$ ,  $\Pi_2^k = \Pi_2$  (récurrence immédiate) et que tous les autres termes (contenant le produit  $\Pi_1\Pi_2$ ) sont nuls. On a donc  $\lambda_k = \lambda^k$  et  $\mu_k = \mu^k$ .

$$(v) T = -4\Pi_1 + 2\Pi_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 4 & -4 & 0 \\ 4 & -4 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 2 & -2 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 6 & -4 & 0 \\ 6 & -6 & 2 \end{pmatrix}$$

$$N = M - T = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 6 & -3 & -1 \\ 6 & -5 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 6 & -4 & 0 \\ 6 & -6 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

On peut calculer  $TN$  et  $NT$  et constater leur égalité. On peut aussi remarquer que  $T$  est (comme  $\Pi_1$  et  $\Pi_2$ ) égal à un polynôme en  $M$ , donc  $N (= M - T)$  aussi, et donc ils commutent. On calcule que  $N^2 = 0$ . La formule du binôme donne alors :  $M^k = (T + N)^k = T^k + kT^{k-1}N$  (les autres termes sont nuls car ils contiennent  $N^2$ ).

(vi) On calcule que  $\Pi_1N = 0$ ,  $\Pi_2N = N$ . Avec les deux questions précédentes, on en déduit que :

$$\begin{aligned} M^k &= (-4\Pi_1 + 2\Pi_2)^k + k(-4\Pi_1 + 2\Pi_2)^{k-1}N \\ &= (-4)^k\Pi_1 + 2^k\Pi_2 + k(-4)^{k-1}\Pi_1N + k2^{k-1}\Pi_2N \\ &= (-4)^k\Pi_1 + 2^k\Pi_2 + k2^{k-1}N \\ &= (-4)^k \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} + 2^k \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} + k2^{k-1} \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2^k & k2^{k-1} & -k2^{k-1} \\ -(-4)^k + 2^k & (-4)^k + k2^{k-1} & -k2^{k-1} \\ -(-4)^k + 2^k & (-4)^k - 2^k + k2^{k-1} & 2^k - k2^{k-1} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

On peut vérifier que la formule donne bien  $M^0 = I$  et  $M^1 = M$ .

(2) (a) On a  $(1, 0, 0) = -u_1 + u_3$ ,  $(0, 1, 0) = u_1 - u_2$ ,  $(0, 0, 1) = u_2$ , donc  $(u_1, u_2, u_3)$  engendre  $\mathbb{R}^3$  et donc c'en est une base (famille génératrice à trois éléments dans un espace de dimension 3). Les coordonnées de  $u_1, u_2, u_3$  dans la base canonique donnent les colonnes de  $P$ ; celles des vecteurs de la base canonique dans la base  $(u_1, u_2, u_3)$  donnent les colonnes de  $P^{-1}$  :

$$P = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

(b) La formule de changement de base donne :

$$\begin{aligned} M' &= P^{-1}MP = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 6 & -3 & -1 \\ 6 & -5 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 4 & -4 & 0 \\ 0 & -2 & 2 \\ 2 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Donc :  $D' = \begin{pmatrix} -4 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$  et  $N' = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$ . On calcule que  $D'N' = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \end{pmatrix}$  et  $N'D'$  donne le même résultat : donc  $D'$  et  $N'$  commutent. On voit aussi que  $N'^2 = 0$ . La formule du binôme donne donc

$$\begin{aligned} M'^k &= (D' + N')^k = D'^k + kD'^{k-1}N' \\ &= \begin{pmatrix} (-4)^k & 0 & 0 \\ 0 & 2^k & 0 \\ 0 & 0 & 2^k \end{pmatrix} + k \begin{pmatrix} (-4)^{k-1} & 0 & 0 \\ 0 & 2^{k-1} & 0 \\ 0 & 0 & 2^{k-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} (-4)^k & 0 & 0 \\ 0 & 2^k & 0 \\ 0 & 0 & 2^k \end{pmatrix} + k \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2^{k-1} & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (-4)^k & 0 & 0 \\ 0 & 2^k & 0 \\ 0 & -k2^{k-1} & 2^k \end{pmatrix} \end{aligned}$$

d'où

$$\begin{aligned} M^k &= PM'^kP^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} (-4)^k & 0 & 0 \\ 0 & 2^k & 0 \\ 0 & -k2^{k-1} & 2^k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & -k2^{k-1} & 2^k \\ (-4)^k & -k2^{k-1} & 2^k \\ (-4)^k & 2^k - k2^{k-1} & 2^k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2^k & k2^{k-1} & -k2^{k-1} \\ -(-4)^k + 2^k & (-4)^k + k2^{k-1} & -k2^{k-1} \\ -(-4)^k + 2^k & (-4)^k - 2^k + k2^{k-1} & 2^k - k2^{k-1} \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

On retrouve bien le résultat de la première méthode.

**Exercice 5. Méthode de la comatrice :** on calcule le déterminant  $\begin{vmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 3 & -2 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 2$  (par la règle de Sarrus ou en développant

selon une ligne ou une colonne) et la comatrice :  $\begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 \\ -7 & -9 & 5 \\ 12 & 14 & -8 \end{pmatrix}$ . D'où  $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 3 & -2 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & -7 & 12 \\ -1 & -9 & 14 \\ 1 & 5 & -8 \end{pmatrix}$ .

Et on peut vérifier qu'en effet  $\frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & -7 & 12 \\ -1 & -9 & 14 \\ 1 & 5 & -8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 3 & -2 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

*Méthode du pivot :*

$$\begin{array}{l} \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 5 & 1 & 0 & 0 & L_1 \\ 3 & -2 & 1 & 0 & 1 & 0 & L_2 \\ 2 & -1 & 1 & 0 & 0 & 1 & L_3 \end{array} \longleftrightarrow \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 5 & 1 & 0 & 0 & L_1 \\ 0 & -8 & -14 & -3 & 1 & 0 & L'_2 = L_2 - 3L_1 \\ 0 & -5 & -9 & -2 & 0 & 1 & L'_3 = L_3 - 2L_1 \end{array} \\ \\ \longleftrightarrow \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 5 & 1 & 0 & 0 & L_1 \\ 0 & -8 & -14 & -3 & 1 & 0 & L'_2 \\ 0 & 0 & 1 & 1/2 & 5/2 & -4 & L''_3 = (-8L'_3 + 5L'_2)/2 \end{array} \\ \\ \longleftrightarrow \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & -3/2 & -25/2 & 20 & L'_1 = L_1 - 5L''_3 \\ 0 & 1 & 0 & -1/2 & -9/2 & 7 & L''_2 = -(L'_2 + 14L''_3)/8 \\ 0 & 0 & 1 & 1/2 & 5/2 & -4 & L''_3 \end{array} \\ \\ \longleftrightarrow \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -1/2 & -7/2 & 6 & L''_1 = L'_1 - 2L''_2 \\ 0 & 1 & 0 & -1/2 & -9/2 & 7 & L''_2 \\ 0 & 0 & 1 & 1/2 & 5/2 & -4 & L''_3 \end{array} \end{array}$$

et on retrouve bien  $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 3 & -2 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & -7 & 12 \\ -1 & -9 & 14 \\ 1 & 5 & -8 \end{pmatrix}$ .

**Exercice 6.**

(1) •  $\varphi$  est linéaire :  $\varphi(\lambda P + \mu Q) = (\lambda P(x_0) + \mu Q(x_0), \dots, \lambda P(x_n) + \mu Q(x_n)) = \lambda(P(x_0), \dots, P(x_n)) + \mu(Q(x_0), \dots, Q(x_n)) = \lambda\varphi(P) + \mu\varphi(Q)$ .

•  $\varphi$  est injective. Car  $\varphi(P) = 0$  signifie que  $x_0, \dots, x_n$  sont racines de  $P$  : cela fait  $n + 1$  racines distinctes ; or  $P$  est de degré  $\leq n$ , donc ce n'est possible que si  $P = 0$ .

•  $\mathbb{R}_n[X]$  et  $\mathbb{R}^{n+1}$  sont de même dimension  $n + 1$ , donc l'injectivité de  $\varphi$  implique que  $c'$  est un isomorphisme.

•  $S$  existe par surjectivité de  $\varphi$  et est unique par injectivité de  $\varphi$ .

La matrice de  $\varphi$  s'obtient en mettant en colonnes les coordonnées des  $\varphi(X^k)$  ( $0 \leq k \leq n$ ) :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \cdots & x_0^n \\ 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \cdots & x_n^n \end{pmatrix}.$$

(C'est une matrice de Vandermonde mais on n'a pas besoin de le savoir ici.) Les conditions  $S(x_i) = y_i$  ( $i \in \{0, 1, \dots, n\}$ ), c'est-à-dire  $\varphi(S) = (y_0, y_1, \dots, y_n)$ , se traduisent matriciellement par

$$\begin{pmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \cdots & x_0^n \\ 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \cdots & x_n^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_0 \\ c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

où  $S(X) = c_0 + c_1X + \cdots + c_nX^n$ . Comme  $\varphi$  est un isomorphisme, sa matrice  $A$  est inversible et la solution (unique) est donnée par

$$\begin{pmatrix} c_0 \\ c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \cdots & x_0^n \\ 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \cdots & x_n^n \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

c'est-à-dire (en explicitant  $A^{-1}$  au moyen du déterminant et de la comatrice) par les formules de Cramer.

(2)  $L_k(x_i) = \prod_{j \in \{0, \dots, n\} \setminus \{k\}} \left( \frac{x_i - x_j}{x_k - x_j} \right)$ . Si  $i = k$ , tous les facteurs valent 1 : donc  $L_k(x_k) = 1$ . Si  $i \neq k$ , il fait partie des

$j \in \{0, \dots, n\} \setminus \{k\}$  et le facteur  $\frac{x_i - x_j}{x_k - x_j}$  correspondant est nul : donc  $L_k(x_i) = 0$  ( $i \neq k$ ). On en déduit que  $(L_0, L_1, \dots, L_n)$

est libre : car si  $\sum_{k=0}^n \lambda_k L_k = 0$ , alors pour tout  $i \in \{0, \dots, n\}$  on a  $\sum_{k=0}^n \lambda_k L_k(x_i) = 0$ , c'est-à-dire  $\lambda_i = 0$ . Comme  $\mathbb{R}_n[X]$  est de dimension  $n + 1$ ,  $(L_0, L_1, \dots, L_n)$  en est une base. On peut donc écrire  $S = \sum_{k=0}^n \lambda_k L_k$  : les  $\lambda_k$  sont donnés par  $y_i = S(x_i) = \sum_{k=0}^n \lambda_k L_k(x_i) = \lambda_i$  ( $i \in \{0, \dots, n\}$ ) ; donc  $S = \sum_{k=0}^n y_k L_k$ .

**Exercice 7.**

$$V(a_1, \dots, a_n) = \begin{vmatrix} 1 & a_1 & a_1^2 & \cdots & a_1^{n-1} \\ 1 & a_2 & a_2^2 & \cdots & a_2^{n-1} \\ 1 & a_3 & a_3^2 & \cdots & a_3^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & a_n & a_n^2 & \cdots & a_n^{n-1} \end{vmatrix}.$$

Si à chaque colonne  $C_j$  ( $j \geq 2$ ) on retranche  $a_1 C_{j-1}$ , le déterminant ne change pas, donc :

$$V(a_1, \dots, a_n) = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & a_2 - a_1 & a_2(a_2 - a_1) & \cdots & a_2^{n-2}(a_2 - a_1) \\ 1 & a_3 - a_1 & a_3(a_3 - a_1) & \cdots & a_3^{n-2}(a_3 - a_1) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & a_n - a_1 & a_n(a_n - a_1) & \cdots & a_n^{n-2}(a_n - a_1) \end{vmatrix}$$

d'où en développant par rapport à la première ligne :

$$V(a_1, \dots, a_n) = \begin{vmatrix} a_2 - a_1 & a_2(a_2 - a_1) & \cdots & a_2^{n-2}(a_2 - a_1) \\ a_3 - a_1 & a_3(a_3 - a_1) & \cdots & a_3^{n-2}(a_3 - a_1) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_n - a_1 & a_n(a_n - a_1) & \cdots & a_n^{n-2}(a_n - a_1) \end{vmatrix}.$$

Comme le déterminant est linéaire par rapport à chaque ligne, les  $(a_i - a_1)$  sortent :

$$\begin{aligned} V(a_1, \dots, a_n) &= (a_2 - a_1)(a_3 - a_1) \cdots (a_n - a_1) \begin{vmatrix} 1 & a_2 & \cdots & a_2^{n-2} \\ 1 & a_3 & \cdots & a_3^{n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & a_n & \cdots & a_n^{n-2} \end{vmatrix} \\ &= (a_2 - a_1)(a_3 - a_1) \cdots (a_n - a_1) V(a_2, \dots, a_n). \end{aligned}$$

De même  $V(a_2, \dots, a_n) = (a_3 - a_2) \dots (a_n - a_2) V(a_3, \dots, a_n)$  donc

$$V(a_1, \dots, a_n) = (a_2 - a_1) \dots (a_n - a_1)(a_3 - a_2) \dots (a_n - a_2) V(a_3, \dots, a_n)$$

et (récurrence)

$$V(a_1, \dots, a_n) = (a_2 - a_1) \dots (a_n - a_1)(a_3 - a_2) \dots (a_n - a_2) \dots (a_n - a_{n-1}) V(a_n) = \prod_{1 \leq i < j \leq n} (a_j - a_i)$$

(noter que  $V(a_n) = 1$ ).

**Exercice 8.** Soit  $(u_1, \dots, u_p)$  une base de  $F \cap G$  (vide si  $F \cap G = \{0\}$ , i.e. si  $\dim(F \cap G) = p = 0$ ). On la complète en une base  $(u_1, \dots, u_p, v_1, \dots, v_q)$  de  $F$  et en une base  $(u_1, \dots, u_p, w_1, \dots, w_q)$  de  $G$  ( $\dim F = \dim G$ ). On a alors une base  $(u_1, \dots, u_p, v_1, \dots, v_q, w_1, \dots, w_q)$  de  $F+G$  (Grassmann), que l'on complète en une base  $(u_1, \dots, u_p, v_1, \dots, v_q, w_1, \dots, w_q, z_1, \dots, z_r)$  de  $E$ . Le sous-espace

$$S = \text{Vect}\{v_1 + w_1, \dots, v_q + w_q, z_1, \dots, z_r\}$$

est supplémentaire de  $F$  et de  $G$ . En effet, on a

$$\begin{aligned} F + S &= \text{Vect}\{u_1, \dots, u_p, v_1, \dots, v_q, v_1 + w_1, \dots, v_q + w_q, z_1, \dots, z_r\} \\ &= \text{Vect}\{u_1, \dots, u_p, v_1, \dots, v_q, w_1, \dots, w_q, z_1, \dots, z_r\} = E, \end{aligned}$$

et  $\dim F + \dim S = \dim E$ , donc  $E = F \oplus S$ ; et on voit de même (en échangeant les rôles des  $v_i$  et des  $w_i$ ) que  $E = G \oplus S$ .

FIN.