Faculté des sciences

## Mathématiques pour Informaticiens – Série 11

1. (a) Une version plus sophistiquée que celle demandée :

```
function T = tableausimplexe(A,b,c,B,R)
% TABLEAUSIMPLEXE renvoie le tableau du simplexe en optimisation.
   T=tableausimplexe(A,b,c,B,R) renvoie le tableau du simplexe
%
   du problème Az=b, z>=0, c'*z--> max, pour les bases B et R.
%
   où length(B)=size(A,1). Si A restreint aux colonnes indiquées
   par B n'est pas inversible, TABLEAUSIMPLEXE renvoie erreur.
%
   T=tableausimplexe(A,b,c,B) équivaut à T=tableausimplexe(A,b,c,B,R)
   où R contient l'ensemble 1:size(A,2) privé de B ordonné dans l'ordre
%
   croissant
%
%
   T=tableausimplexe(A,b,c) équivaut à T=tableausimplexe(A,b,c,B,R)
    où B=[1:size(A,1)]' et R=[size(A,1)+1:size(A,2)]'
m=size(A,1);
n=size(A,2);
if nargin <3
  error('pas assez d arguments')
if nargin <4
  B=[1:m]';
end
if nargin <5
  %On déduit le R à partir du B;
  R=[];
  for i=1:n
    if length(find(B==i))>0
      R=[R i];
    end
  end
end
if m~=length(B)
```

```
error('B doit contenir size(A,1) indices');
   if length(R)~=n-m
     error('R doit contenir n-m indices');
   end
   T(1:m,:)=A(:,B)\setminus [A(:,R) b];
   T(m+1,:) = -c(B)'*T(1:m,:) + [c(R)', 0];
(b) Une version plus complète que celle demandée où il est seulement
   nécessaire que le dernier carré soit inversible :
   function [B,R] = baseadmissible(A,b)
   % BASADMISSIBLE renvoie une base admissible pour le simplexe
       [B,R] = baseadmissible(A,b) renvoie une base admissible
       B au problème d'optimisation Az=b, z>=0.
       B est un vecteur de taille size(A,1) contenant des
   % indices distincts. L'ensemble des indices compléments R
      est aussi renvoyé. Il est impératif que
       A(:,size(A,2)-size(A,1)+1:) soit inversible.
     m=size(A,1);
     n=size(A,2);
     if length(b)~=m
        error('b et A incompatibles');
     end
     if det(A(:,n-m+1:n))==0
        error('Dernier carre de A non inversible');
     end
     x=A(:,n-m+1:n)\b;%x=b si le dernier carré est l'identite
     L=find(x<0);
     for i=1:length(L)
        A = [A - A(:, n-m+L(i))];
     end
     Bd=find(x>0)+n-m; %les yi sans zi correspondants
     Bd=[Bd; n+1:n+length(L)];%tous les zi
     Rd=[1:n-m]'; tous les xi
```

```
Rd=[Rd; L+n-m];%tous les yi qui ont un zi

c=-[zeros(n,1);ones(length(L),1)];

T=tableausimplexe(A,b,c,Bd,Rd);
[T,B,R]=simplexe(T,Bd,Rd);
if T(size(T,1),size(T,2)) ~=0
    error('Aucune base admissible');
end

(c) > A=[-1 -1 1 0 0; -1 2 0 1 0; 2 -1 0 0 1];
> b=[-1; 1; 1];
> baseadmissible(A,b);
ans =
    4
    1
    2
```

La base admissible renvoyée est donc  $(y_1, x_1, x_2)$ . On peut vérifier qu'il s'agit bien d'une base admissible en faisant un dessin.

2. On considère le cône tronqué de révolution

$$C = \{(x, y, z) | x^2 + y^2 \le z^2 r^2, 0 \le z \le a\}.$$

Le r est trompeur car il n'a pas de dimension, il représente le rayon du cercle à la hauteur 1 et non à la hauteur a. On a donc un cône de hauteur a et de rayon de base ra! Faisons le calcul

$$\mathcal{V}(C) = \pi \int_0^a z^2 r^2 dz = \frac{\pi a^3 r^2}{3}.$$

Cela n'est pas la formule usuelle car ce n'est pas le même cône qu'usuellement dans les formulaires.

3. (a)  $\pi \int_{0}^{1} y dy = \frac{\pi}{2}.$ 

(b) 
$$\pi \int_{-1}^{1} (1 - x^4) dy = 2\pi - \frac{2\pi}{5} = \frac{8\pi}{5}.$$

4. > with(student)

> In:=Int(sin(x)^n,x=0..Pi/2);

$$In := \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin(x)^n \mathrm{d}x$$

> In1:=simplify(intparts(In,sin(x)^(n-1)));

$$In1 := (n-1) \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin(x)^{n-2} \cos(x)^2 dx$$

> In2:=powsubs(cos(x)^2=1-sin(x)^2,In1);

$$In2 := (n-1) \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin(x)^{n-2} (1 - \sin(x)^2) dx$$

> In3:=collect(expand(In2),Int);

$$In3 := (-n+1) \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin(x)^n dx + (n-1) \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{\sin(x)^n}{\sin(x)^2} dx$$

> collect(expand(In-In3=0),Int);

$$n \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin(x)^n dx + (-n+1) \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{\sin(x)^n}{\sin(x)^2} dx$$