

Exercice 3:

$$1) \cdot l_0 \in S_0 \quad \text{donc} \quad l_0 = \sum_{j=1}^D a_j \varphi_j \quad a_j \in \mathbb{R}$$

$$\cdot l - l_0 \perp S_0 \quad \text{donc} \quad \forall j=1, \dots, D \quad \langle l - l_0, \varphi_j \rangle = 0$$

$$\text{donc} \quad \forall j=1, \dots, D \quad \langle l, \varphi_j \rangle = \langle l_0, \varphi_j \rangle$$

$$\text{or} \quad \langle l_0, \varphi_{j_0} \rangle = \sum_{j=1}^D a_j \underbrace{\langle \varphi_{j_0}, \varphi_j \rangle}_{\begin{cases} 1 \text{ si } j=j_0 \\ 0 \text{ sin} \end{cases}} = a_{j_0}$$

$$\text{donc} \quad \forall j=1, \dots, D \quad a_j = \langle l_0, \varphi_j \rangle = \langle l, \varphi_j \rangle$$

$$\text{et finalement,} \quad \boxed{l_0 = \sum_{j=1}^D \langle l, \varphi_j \rangle \varphi_j}$$

$$2) \mathbb{E}[Y, t(X_1)] = \mathbb{E}[(m(X_1) + \varepsilon_1) t(X_1)]$$

$$= \mathbb{E}[m(X_1) t(X_1) + \varepsilon_1 t(X_1)]$$

$$= \mathbb{E}[m(X_1) t(X_1)] + 0$$

$$= \int_0^1 m(x) t(x) f(x) dx$$

$$= \langle l, t \rangle$$

can $\mathbb{E}[\varepsilon_1] = 0$

def. de l'espérance

can $l := mf$

$$3) \mathbb{E}[\chi_m(t)] = \|t\|_2^2 - \frac{2}{m} \sum_{i=1}^m \mathbb{E}[Y_i t(X_i)]$$

$$= \|t\|_2^2 - 2 \langle l, t \rangle$$

$$= \|l - t\|^2 - \|l\|^2$$

(X_i, Y_i) iid
et question 2)

Donc minimiser $\mathbb{E}[\chi_m(t)]$ revient à minimiser $\|l - t\|^2$ ie à chercher $t \in S_0$ le plus proche de l au sens L^2 .

4) On cherche la solution $\hat{l}_D = \underset{t \in S_D}{\operatorname{argmin}} \gamma_m(t)$.

On calcule le gradient puis on cherche les points critiques :

$$\forall t \in S_D \quad \exists (a_j)_j \text{ tq } t = \sum_{j=1}^D a_j \varphi_j$$

$$\begin{aligned} \text{et } \gamma_m(t) &= \|t\|_2^2 - \frac{2}{m} \sum_{i=1}^m \gamma_i t(X_i) \\ &= \sum_{j=1}^D a_j^2 - \frac{2}{m} \sum_{i=1}^m \gamma_i \sum_{j=1}^D a_j \varphi_j(X_i) \\ &= \sum_{j=1}^D a_j^2 - \frac{2}{m} \sum_{j=1}^D a_j \left(\sum_{i=1}^m \gamma_i \varphi_j(X_i) \right) \end{aligned}$$

$$\text{donc } \forall h \in [1, D] \quad \frac{\partial \gamma_m}{\partial a_h} = 2a_h - \frac{2}{m} \sum_{i=1}^m \gamma_i \varphi_h(X_i)$$

$$\text{donc } \begin{pmatrix} \frac{\partial \gamma_m}{\partial a_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial \gamma_m}{\partial a_D} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \boxed{\forall h \in [1, D] \quad a_h = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \gamma_i \varphi_h(X_i)}$$

Ce point critique est bien un minimum car $\left(\frac{\partial^2 \gamma_m}{\partial a_h \partial a_l} \right)_{h,l} = 2\operatorname{Id} \gg 0$

$$\text{Donc, } \hat{l}_D = \underset{t \in S_D}{\operatorname{argmin}} \gamma_m(t) = \sum_{j=1}^D \hat{a}_j \varphi_j \quad \text{ou } \hat{a}_j = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \gamma_i \varphi_j(X_i)$$

$$\begin{aligned} 5) \mathbb{E}[\|l_D - \hat{l}_D\|_2^2] &= \mathbb{E}\left[\left\| \sum_{j=1}^D (\langle l, \varphi_j \rangle - \hat{a}_j) \varphi_j \right\|_2^2\right] && \text{d'après 1) et 4)} \\ &= \mathbb{E}\left[\sum_{j=1}^D (\langle l, \varphi_j \rangle - \hat{a}_j)^2\right] && \downarrow \text{base orthonormée} \\ &= \sum_{j=1}^D \mathbb{E}\left[(\langle l, \varphi_j \rangle - \hat{a}_j)^2\right] && \downarrow \text{linéarité de } \mathbb{E} \end{aligned}$$

$$\text{or } \hat{a}_j = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \gamma_i \varphi_j(X_i) \quad \text{donc } \mathbb{E}[\hat{a}_j] = \langle l, \varphi_j \rangle \quad (\text{question 2) avec } t = \varphi_j)$$

$$\text{donc } \mathbb{E}[(\langle l, \varphi_j \rangle - \hat{a}_j)^2] = \mathbb{E}[(\mathbb{E}[\hat{a}_j] - \hat{a}_j)^2] = \operatorname{Var}(\hat{a}_j)$$

Et finalement, on obtient :

$$E(\|l_0 - \hat{l}_0\|_2^2) = \sum_{j=1}^D \text{Var}(a_j) = \sum_{j=1}^D \text{Var}\left(\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m Y_i \varphi_j(X_i)\right)$$

6) c'est du cours.

7) aussi

$$8) E[\|l - \hat{l}_0\|_2^2] = E[\|l - l_0 + l_0 - \hat{l}_0\|_2^2]$$

$$= \|l - l_0\|_2^2 + E[\|l_0 - \hat{l}_0\|_2^2]$$

Pythagore car
 $l - l_0 \perp \mathcal{S}_0$
 et $l_0 - \hat{l}_0 \in \mathcal{S}_0$

il suffit donc de montrer que $E[\|l_0 - \hat{l}_0\|_2^2] \leq \frac{1}{m} (1 + \sigma^2) D$.

D'après la question 5),

$$E[\|l_0 - \hat{l}_0\|_2^2] = \sum_{j=1}^D \text{Var}\left(\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m Y_i \varphi_j(X_i)\right)$$

$$= \frac{1}{m^2} \sum_{j=1}^D \text{Var}\left(\sum_{i=1}^m Y_i \varphi_j(X_i)\right)$$

$$= \frac{1}{m^2} \sum_{j=1}^D \sum_{i=1}^m \text{Var}(Y_i \varphi_j(X_i))$$

$$= \frac{1}{m^2} m \sum_{j=1}^D \text{Var}(Y_1 \varphi_j(X_1))$$

$$\leq \frac{1}{m} \sum_{j=1}^D E[Y_1^2 \varphi_j^2(X_1)]$$

$$= \frac{1}{m} E\left[Y_1^2 \sum_{j=1}^D \varphi_j^2(X_1)\right]$$

$$\leq \frac{1}{m} \left\| \sum_{j=1}^D \varphi_j^2 \right\|_\infty E[Y_1^2]$$

$$\leq \frac{D}{m} \left(E[m^2(X_1)] + E[\varepsilon_1^2] + 2 E[\varepsilon_1] E[m(X_1)] \right)$$

$$\leq \frac{D}{m} (1 + \sigma^2 + 0)$$

$(X_i, Y_i) \perp\!\!\!\perp$

(X_i, Y_i) indépendantes et
 distribuées

$\text{Var}(z) \leq E[z^2]$

linéarité de l'E.

7)
 et
 $E_1 \perp\!\!\!\perp X_1$

D'où le résultat annoncé.

9) avec la majoration proposée, on obtient pour le risque quadratique :

$$E(\|l - \hat{l}_D\|_2^2) \leq \underbrace{CD^{-2\beta} + \frac{1}{m}(n+\sigma^2)}_{=: \Psi(D)} D \quad (\text{question 8})$$

on cherche D_{opt} qui minimise $\Psi(D)$.

$$\Psi'(D) = -2\beta CD^{-2\beta-1} + \frac{1}{m}(n+\sigma^2)$$

$$\text{d'ac } \Psi'(D) = 0 \Leftrightarrow D^{-2\beta-1} (2\beta C) = \frac{1}{m}(n+\sigma^2)$$

$$\Leftrightarrow D^{2\beta+1} = \frac{2m\beta C}{n+\sigma^2}$$

$$\Leftrightarrow D = \left(\frac{2m\beta C}{n+\sigma^2}\right)^{\frac{1}{2\beta+1}}$$

c'est bien un min car $\Psi''(D) = -2\beta(-2\beta-1)CD^{-2\beta-2} \geq 0$

$$\text{d'ac } \boxed{D_{opt} = \left(\frac{2\beta C}{n+\sigma^2}\right)^{\frac{1}{2\beta+1}} m^{\frac{1}{2\beta+1}}}$$

$$\text{On obtient } E(\|l - \hat{l}_{D_{opt}}\|_2^2) \leq CD_{opt}^{-2\beta} + \frac{1}{m}(n+\sigma^2)D_{opt} \\ = O\left(m^{-\frac{2\beta}{2\beta+1}}\right)$$

10) Pour déduire de \hat{l}_D un estimateur de $m = \frac{\ell}{f}$, il faut estimer

f la densité inconnue de (X_i) : \rightarrow projecter par exemple \hat{f}_D

\rightarrow estimateur à moyenne...

$$\text{puis } \hat{m}_D := \frac{\hat{l}_D}{\hat{f}_D}$$