

Master MIMSE - Année 2

# **Optimisation Stochastique**

## **Contraintes de hasard**

## Exemple : PL stochastique

- On veut résoudre

$$\begin{aligned} \min \quad & c^T x \\ \text{s.c.} \quad & Ax = b \\ & T(\omega)x \geq h \\ & x \in \mathfrak{R}^n. \end{aligned}$$

- Il est quelquefois impossible de résoudre pour tous les  $\omega$  : “fat solution”.
- “fat solution” : vérifier les contraintes avec 100% de probabilité.
- On admet une certaine probabilité de ne pas vérifier des contraintes.
- Par exemple, vérifier les contraintes avec une proba de 90%, 95 %, 99 % ...
- “Le risque zéro n’existe pas” mais alors “risque maîtrisé”

## Contrainte de hasard - Deux approches

- On remplace  $Tx \geq h$  par  $\Pr(Tx \geq h) \geq \alpha$  avec  $\alpha = 0.9, 0.95, 0.99 \dots$
- Pour être précis on a  $\Pr(\{\omega | T(\omega)x \geq h(\omega)\}) \geq \alpha$ .
- C'est le modèle des *contraintes de hasard jointes*.
- Si on partage les contraintes de hasard on a le modèle des *contraintes de hasard séparées* :

$$\Pr(\{\omega | T_k(\omega)^T x \geq h_k(\omega)\}) \geq \alpha_k \quad \forall k.$$

## Analogie avec la gestion des stocks

- En gestion des stocks stochastique, on parle de *niveau de service* lorsqu'on estime ne pas pouvoir répondre toujours à toutes les demandes et qu'on se fixe une probabilité de satisfaction à atteindre.
- Niveau de stock  $s_t$  et demande  $D_t$  pour la période  $t$ .
- Contraintes :  $\forall t \ s_t \geq D_t$ .
- Niveau de type 1 : On veut que pour  $\alpha$  % des périodes, les demandes soient satisfaites.
- $\rightarrow$  contrainte séparée
- Niveau de type 2 : On veut que globalement, on satisfasse  $\alpha$  % des demandes :
- $\rightarrow$  contrainte jointe.

## Exemple : une contrainte linéaire

- On considère la contrainte linéaire suivante :

$$ax + by \geq c.$$

- On suppose que seul  $c$  est aléatoire.
- Vérifier la contrainte avec la probabilité  $\alpha$  c'est vérifier

$$P(c \leq ax + by) = F(ax + by) \geq \alpha,$$

avec  $F(x) = P(c \leq x)$

- Si v.a. discrète,  $F$  discontinue, donc  $F^{-1}$  mal définie,
- Sinon, en général,  $F^{-1}$  n'a pas d'expression analytique utile
- Utiliser des tables de valeurs (ex. loi normale centrée réduite)
- On remplace par  $ax + by \geq F^{-1}(\alpha)$ .
- Contraintes de hasard séparées devient un PL déterministe !

## Exemple avec des demandes discrètes

- On considère le PL suivant, où seules les demandes sont aléatoires :

$$\begin{aligned} \min \quad & x + y \\ \text{s.c.} \quad & 2x + y \geq h_1(\omega) \\ & x + 3y \geq h_2(\omega) \\ & x, y \geq 0. \end{aligned}$$

- On considère que seules trois réalisations sont possibles (“scénarios”) :
  - $h = (15, 10)$  avec une proba de 0.75
  - $h = (12, 18)$  avec une proba de 0.15
  - $h = (20, 15)$  avec une proba de 0.10

## Exemple - $\alpha > 0.9$

- Il faut vérifier les contraintes dans les trois scénarios.
- On a à résoudre :

$$\begin{aligned} \min \quad & x + y \\ \text{s.c.} \quad & 2x + y \geq 15 \\ & 2x + y \geq 12 \\ & 2x + y \geq 20 \\ & x + 3y \geq 10 \\ & x + 3y \geq 18 \\ & x + 3y \geq 15 \\ & x, y \geq 0. \end{aligned}$$

- On simplifie en :

$$\begin{aligned} \min \quad & x + y \\ \text{s.c.} \quad & 2x + y \geq 20 \\ & x + 3y \geq 18 \\ & x, y \geq 0. \end{aligned}$$

- Solution optimale (8.4; 3.2) de coût 11.6.

## Exemple - $\alpha \in ]0.85; 0.9]$

- Vérifier les contraintes dans le scénario 1 et 2 (éventuellement 3, mais pas obligé  $\rightarrow$  pas dans les contraintes).
- On a un PL à résoudre :

$$\begin{aligned}
 & \min \quad x + y \\
 & \text{s.c.} \quad 2x + y \geq 15 \quad (*) \\
 & \quad \quad 2x + y \geq 12 \\
 & \quad \quad x + 3y \geq 10 \\
 & \quad \quad x + 3y \geq 18 \quad (*) \\
 & \quad \quad x, y \geq 0.
 \end{aligned}$$

- On a pour optimum : (5.4; 4.2) pour un coût de 9.6,
- L'ensemble des solutions contient l'ensemble des solutions précédent.

## Exemple - $\alpha \in ]0.75; 0.85]$

- Vérifier les contraintes dans le scénario 1, et 2 ou 3.
- On a deux PL à résoudre :

$$\begin{aligned}
 \min \quad & x + y \\
 \text{s.c.} \quad & 2x + y \geq 15 \quad (*) \\
 & 2x + y \geq 12 \\
 & x + 3y \geq 10 \\
 & x + 3y \geq 18 \quad (*) \\
 & x, y \geq 0.
 \end{aligned}$$

et

$$\begin{aligned}
 \min \quad & x + y \\
 \text{s.c.} \quad & 2x + y \geq 15 \\
 & 2x + y \geq 20 \quad (*) \\
 & x + 3y \geq 10 \\
 & x + 3y \geq 15 \quad (*) \\
 & x, y \geq 0.
 \end{aligned}$$

- On a deux optimums (un pour chaque PL) :
  1. (5.4; 4.2) pour un coût de 9.6,
  2. (9; 2) pour un coût de 11.
- L'espace des solutions n'est pas convexe !!

## Exemple - $\alpha \in ]0.25; 0.75]$

- Vérifier les contraintes dans le scénario 1 est nécessaire et suffisant.
- On a un PL à résoudre :

$$\begin{aligned} \min \quad & x + y \\ \text{s.c.} \quad & 2x + y \geq 15 \\ & x + 3y \geq 10 \\ & x, y \geq 0. \end{aligned}$$

- On a l'optimum suivant : (7; 1) pour un coût de 8.
- L'espace des solutions est redevenu convexe !!

## Non convexité - Convexité

- De façon générale, soit  $\mathcal{G}_\alpha$  la famille des ensembles  $G$  d'événements tels que  $\Pr(G) \geq \alpha$  (ensembles de scénarios dont la proba globale est  $\geq \alpha$ ),
- L'ensemble des  $x$  admissibles  $\mathcal{B}(\alpha)$  est tel que

$$\mathcal{B}(\alpha) = \bigcup_{G \in \mathcal{G}_\alpha} \bigcap_{\omega \in G} \{x | g(x, \omega) \leq 0\}$$

- Si  $g$  est convexe, les  $\{x | g(x, \omega)\}$  sont convexes,
- leur intersection est convexe,
- mais l'union peut ne pas être convexe.
- Non convexité : optimums multiples, difficultés calculatoires
- Mais  $\mathcal{B}(1)$  est convexe (fortes valeurs de  $\alpha$ ),
- et sous certaines hypothèses (fortes !) sur  $g$  et la distribution des  $\omega$ , on peut avoir  $\mathcal{B}(\alpha)$  convexe pour tout  $\alpha$ .

## Exemple : une contrainte linéaire - 2

- On reconsidère la contrainte linéaire suivante :

$$ax + by \geq c.$$

- On suppose maintenant  $a, b, c$  sont aléatoires.
- Vérifier la contrainte avec la probabilité  $\alpha$  c'est vérifier
 
$$P(c \leq ax + by) = P(c - ax - by \leq 0) = F_Z(0) \geq \alpha,$$
 avec  $F_Z(x) = P(Z \leq x)$  et  $Z = c - ax - by$ .
- Il faut donc déterminer (à  $x, y$  fixés) la loi de  $Z$ .
- Ex.  $a, b, c$  de lois normales, indépendantes
- $Z$  de loi normale de moyenne somme des moyennes, de variance  $\sigma_c^2 + x^2\sigma_a^2 + y^2\sigma_b^2$ ,
- Utiliser des tables de valeurs (loi normale centrée réduite) pour déterminer  $F^{-1}(\alpha) = z_\alpha$
- On trouve  $z_\alpha(\sigma_c^2 + x^2\sigma_a^2 + y^2\sigma_b^2) = E[c] - E[a]x - E[b]y$
- Contraintes de hasard séparées devient un P Non Linéaire, déterministe.

# Conclusion

- Modèle assez naturel : maîtrise du risque
- Des cas assez simples se transforment en modèles déterministes,
- mais calculs parfois importants pour reformuler (loi de sommes...)
- et après calculs parfois ardues (P Non Linéaires)
- non-convexité inhérente à certains modèles
- Optimums locaux possibles.