

1.

Correction du DS de  
TMF704 "Analyse complexe"  
du 2016.]

Exercice 1

1) Soit  $\varphi_a(z) = \frac{z-a}{1-\bar{a}z}$ ,  $a \in \overline{\mathcal{D}(0,1)}$ .

Clairement :

1.a)  $\varphi_a$  est continue sur  $\overline{\mathcal{D}(0,1)}$  (car  $p(z)=z-a$ ,  $q(z)=1-\bar{a}z$  sont des polynômes, donc continues ; de plus,  $q(z)=0$  ssi  $z=\frac{1}{\bar{a}} \in (\overline{\mathcal{D}(0,1)})^c$ ).

1.b) pour la même raison,  $\varphi_a \in \text{Hol}(\mathcal{D}(0,1))$  (car  $p(z), q(z)$  sont holomorphes et  $q(z) \neq 0$ ).

1.c)  $s \in \partial \mathcal{D}(0,1)$  ssi  $|s|=1$ , ou bien  $|s|^2 = s\bar{s} = 1$ , ce qui revient à  $\bar{s} = \frac{1}{s}$ . Donc :

$$|\varphi_a(s)| = \left| \frac{s-a}{1-\bar{a}s} \right| = \left| \frac{s-a}{s(\bar{s}-\bar{a})} \right| = \frac{1}{|s|} \cdot \left| \frac{s-a}{\bar{s}-\bar{a}} \right| \underset{|s|=1}{=} 1.$$

$$= \frac{|s-a|}{|s-a|} = 1.$$

2). On fait la démonstration pour le pt.  $z=a_1$  (de multiplicité  $m_1$ ) ; on procède par l'analogie pour d'autres points  $a_k$ ,  $k=1, \dots, n$ . Il vient que

$$f(z) = \sum_{k=m_1}^{\infty} a_k (z-a_1)^k = (z-a_1)^{m_1} \underbrace{\left( \sum_{k=m_1}^{\infty} a_k (z-a_1)^{k-m_1} \right)}_{\text{"} h(z), h(a_1) \neq 0. \text{"}} \quad (1)$$

Il est facile de voir que :

2.a)  $h(z) = f(z)/(z-a_1)^{m_1} \in \text{Hol}(\mathcal{D}(0,1) \setminus \{a_1\})$ .

(2)

comme le quotient de fonctions holomorphes avec le dénominateur  $\neq 0$ .

2.6)  $f \in \text{Hol}(\mathbb{D}(a_1, s))$ ,  $s > 0$  par (1).

Donc  $f \in \text{Hol}(\mathbb{D}(0, 1))$ , et

$$f(z) = (z - a_1)^{m_1} h(z) = \left( \frac{z - a_1}{1 - \bar{a}_1 z} \right)^{m_1} \underbrace{h(z) \cdot (1 - \bar{a}_1 z)^{m_1}}_{g(z) \in \text{Hol}(\mathbb{D}(0, 1))}$$

- la fonction recherchée,  $f(z) = \varphi_{a_1}(z)^{m_1} \cdot g(z)$ .

3) Comme  $|\varphi_{a_k}(z)| = 1$ ,  $\forall z \in \partial\mathbb{D}(0, 1)$   $\forall k = 1, \dots, n$ ,

$$\text{on a } \|f\|_{\infty, \partial\mathbb{D}(0, 1)} = \|g\|_{\infty, \partial\mathbb{D}(0, 1)}.$$

~~D'autre part~~, En particulier,  $\forall z \in \partial\mathbb{D}(0, 1)$ :

$$|g(z)| \leq \|g\|_{\infty, \partial\mathbb{D}(0, 1)} = \|f\|_{\infty, \partial\mathbb{D}(0, 1)}.$$

De la même manière (le principe du maximum):

$$|g(0)| = \left| \frac{f(z)}{\varphi_{a_1}(z)^{m_1} \cdots \varphi_{a_n}(z)^{m_n}} \right|_{z=0} \leq \|f\|_{\infty, \partial\mathbb{D}(0, 1)},$$

$$\begin{aligned} \text{et } & \left. \frac{f(z)}{\varphi_{a_1}(z)^{m_1} \cdots \varphi_{a_n}(z)^{m_n}} \right|_{z=0} = \frac{f(0)}{\varphi_{a_1}(0)^{m_1} \cdots \varphi_{a_n}(0)^{m_n}} = \\ & = \frac{f(0)}{a_1^{m_1} \cdots a_n^{m_n}}, \quad \text{d'où le résultat.} \end{aligned}$$

Exo. 2 porte sur les applications immédiates  
du thm. de Cauchy, II. En effet:

1)  $x \in \mathbb{R}$ ,  $r > 0$  t.q.  $r \neq |x|$ . On a:

$$\int_{\partial\mathbb{D}(0, r)} \frac{dz}{z - x} = 2\pi i \cdot \text{Ind}_{\partial\mathbb{D}(0, r)}(x) = 2\pi i \cdot \begin{cases} 1, & |x| < r, \\ 0, & |x| > r. \end{cases}$$

(3)

2). De la même manière: décomposons la fonction  $f(z) = \frac{1}{(z^3-1)} = \frac{1}{(z-1)(z-e^{i\frac{\pi}{3}})(z-e^{-i\frac{\pi}{3}})}$

en fractions simples; on a:

$$f(z) = \frac{1}{3} \left( \frac{1}{z-1} - \frac{e^{-i\frac{\pi}{3}}}{z-e^{i\frac{\pi}{3}}} + \frac{e^{i\frac{\pi}{3}}}{z-e^{-i\frac{\pi}{3}}} \right).$$

Donc, pour  $r < 1$ :

$$\int_{\partial D(0,r)} \frac{dz}{z^3-1} = 2\pi i \cdot 0 = 0.$$

$$f(z) = \frac{1}{(z^3-1)} \in \text{Hol}(D(0,r)).$$

Pour  $r > 1$ :

$$\int_{\partial D(0,r)} \frac{dz}{z^3-1} = \frac{2\pi i}{3} \left( 1 - e^{-i\frac{\pi}{3}} - e^{i\frac{\pi}{3}} \right) \ominus$$

$$\begin{aligned} &\left[ \begin{array}{l} \text{(thm} \\ \text{Cauchy, II} \end{array} \right] \ominus \frac{2\pi i}{3} \left( 1 - \cos \frac{\pi}{3} + i \sin \frac{\pi}{3} - \cos \frac{\pi}{3} - i \sin \frac{\pi}{3} \right) \\ &= 0. \end{aligned}$$

3). Le calcul de cette intégrale suit les mêmes

lignes:

$$\begin{aligned} &\int_{\partial D(0,1)} \frac{dz}{6z^2-5z+1} = \int_{\partial D(0,1)} \frac{dz}{z^2(\frac{1}{z^2}-\frac{5}{z}+6)} = \\ &= \left| \begin{array}{l} w = \frac{1}{z} \\ dw = -\frac{1}{z^2} dz \end{array} \right| = (-1)(-1) \int_{\partial D(0,1)} \frac{dw}{w^2-5w+6} = \int_{\partial D(0,1)} \frac{dw}{(w-2)(w+3)} \ominus \end{aligned}$$

changement

de l'orientation.

$$\ominus 0 \quad (\text{car } f(w) = \frac{1}{(w-2)(w+3)} \in \text{Hol}(D(0,1))).$$

4) - facile (comme la démo ressemble aux questions 1)-3), elle est omise...).

(Exo. 2)

(4)

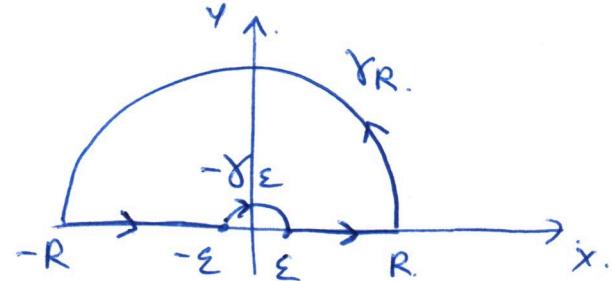
Exo. 3 Soit  $f_p : [0, \pi] \rightarrow \mathbb{C}$  le demi-cercle donné par  $f_p(t) = p e^{it}$ . Posons.

$$g(z) = \frac{e^{2iz} - 1}{z^2}, \quad z \in \mathbb{C} \setminus \{0\} = \mathbb{C}^*$$

1) Soit  $\Gamma_{\varepsilon, R} = [\varepsilon, R] \cup \gamma_R \cup [-R, -\varepsilon] \cup (-\gamma_\varepsilon)$  (cf. le dessin).

Puisque  $g \in \text{Hol}(\text{Int}(\Gamma_{\varepsilon, R}))$ ,

on a  $\int_{\Gamma_{\varepsilon, R}} g(z) dz = 0$ . Or



$$0 = \int_{\Gamma_{\varepsilon, R}} g(z) dz = \int_{\varepsilon}^R \frac{e^{2iz} - 1}{z^2} dz + \int_{\gamma_R} g(z) dz + \int_{-R}^{-\varepsilon} \frac{e^{2iz} - 1}{z^2} dz -$$

$$- \int_{-\gamma_\varepsilon}^{\gamma_\varepsilon} g(z) dz.$$

D'où,

$$\int_{\varepsilon}^R \frac{e^{2ix} - 1}{x^2} dx - \int_{R}^{-\varepsilon} \frac{e^{-2ix} - 1}{x^2} dx = \int_{-\gamma_\varepsilon}^{\gamma_\varepsilon} g(z) dz - \int_{\gamma_R} g(z) dz.$$

$(z=x).$

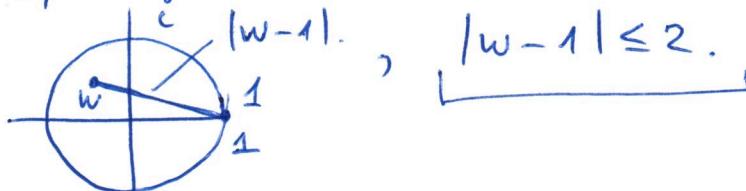
et  $\int_{\varepsilon}^R \left( \frac{e^{2ix} + e^{-2ix}}{x^2} - 2 \right) dx = \int_{-\gamma_\varepsilon}^{\gamma_\varepsilon} g(z) dz - \int_{\gamma_R} g(z) dz,$

ou bien  $2 \int_{\varepsilon}^R \frac{\cos 2x - 1}{x^2} dx = \int_{-\gamma_\varepsilon}^{\gamma_\varepsilon} g(z) dz - \int_{\gamma_R} g(z) dz.$

2). On a  $R > 0$ ,  $t \in [0, 1]$ , et

$$e^{2iR\cos t} = e^{2iR(\cos t + i \sin t)} = e^{2iR \cos t - 2R \sin t} \stackrel{\text{def}}{=} w.$$

Comme  $t \in [0, 1]$ ,  $\sin t \geq 0$  et donc  $|w| \leq 1$ . Par conséquent



5.

3) En effet,

$$\left| \int_{\Gamma_R} g(z) dz \right| \leq \int_0^{\pi} |g(R e^{it})| \cdot |dz|. \quad \leq \int_0^{\pi} \frac{2}{R^2} \cdot R dt \Theta.$$

$\uparrow$   
 $dz = R e^{it} \cdot i dt$ .  
 $|dz| = R dt$ .

$|g(R e^{it})| = \frac{|e^{2iRe^{it}} - 1|}{|Re^{it}|^2} \leq \frac{2}{R^2}$ .

donc.

$$\Theta \frac{2}{R} \cdot \pi \rightarrow 0 \quad (R \rightarrow +\infty).$$

4). Soit  $w \in \mathbb{C}^*$ , calculons

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{e^{2i\varepsilon w} - 1}{\varepsilon w} \underset{t=\varepsilon w}{\underset{\uparrow}{=}} \lim_{t \rightarrow 0} \frac{e^{2it} - 1}{t} \underset{\uparrow}{=} (e^{2it})' \Big|_{t=0} \Theta.$$

car  $g(t) = e^{2it} \in \text{Hol}(\mathbb{C})$ .

$\Theta 2i e^{2it} \Big|_{t=0} = 2i$  ] (de plus, la convergence est uniforme par rapp. à  $\varepsilon$ ).

5) Il en découle:

$$\begin{aligned} \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\Gamma_\varepsilon} g(z) dz &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\Gamma_\varepsilon} \frac{e^{2iz} - 1}{z^2} dz = \left| \begin{array}{l} z = \varepsilon e^{it} \\ t = \varepsilon^{-1} \end{array} \right| = \\ &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_0^\pi \frac{e^{2i\varepsilon e^{it}} - 1}{\varepsilon^2 e^{2it}} \cdot \varepsilon i e^{it} dt = i \cdot 2i \int_0^\pi dt = -2\pi. \end{aligned}$$

6). En recapitulant 1)-5), on a ( $\varepsilon \rightarrow 0, R \rightarrow +\infty$ )

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma_\varepsilon} g(z) dz - \int_{\Gamma_R} g(z) dz &= \lim_{\substack{\varepsilon \rightarrow 0+ \\ \downarrow -2\pi}} 2 \int_{\varepsilon}^R \frac{\cos(2x) - 1}{x^2} dx \Theta \\ &\quad \downarrow \substack{\Gamma_R \downarrow 0 \\ R \rightarrow +\infty}. \\ &\Theta -2 \int_0^{+\infty} \frac{1 - \cos(2x)}{x^2} dx = -4 \int_0^{+\infty} \frac{\sin^2 x}{x^2} dx. \end{aligned}$$

On obtient alors

$$\boxed{\int_0^{+\infty} \frac{\sin^2 x}{x^2} dx = \frac{\pi}{2}}$$

(Exo. 3)