

## Equations différentielles et calcul différentiel

TD 7 - Différentielles.

Dans tout le TD,  $I$  est un intervalle de  $\mathbb{R}$  et  $E, F$  et  $G$  sont des espaces vectoriels de dimension finie.

**Exercice 1** (A savoir absolument).

1. Montrer qu'une fonction  $f : I \rightarrow E$  est différentiable si et seulement si elle est dérivable. Déterminer sa différentielle en  $d_x f$  quelque soit  $x$  dans  $I$ .
2. Soit  $T$  une application linéaire de  $E$  dans  $F$ . Montrer que  $T$  est différentiable et déterminer sa différentielle  $d_x T$ .
3. Soit  $T_2$  une application bilinéaire de  $E \times F$  dans  $G$ . Montrer que  $T_2$  est différentiable et déterminer sa différentielle  $d_{(x,y)} T$ .
4. Soit  $T_n$  une application  $n$ -linéaire de  $E_1 \times \dots \times E_n$  dans  $F$ . Montrer que  $T_n$  est différentiable et déterminer sa différentielle en tout point.

**Exercice 2** (Fonctions à plusieurs variables et dérivées partielles). Les fonction suivantes, définies de  $\mathbb{R}^2$  dans  $\mathbb{R}$  sont admettent elles des dérivées partielles et/ou directionnelles en tout point ? Sont-elles différentiables ?

$$f_1(x, y) = \begin{cases} \frac{\sin(x^3+y^3)}{x^2+y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$
$$f_2(x, y) = \begin{cases} \frac{x^2y+2xy^2}{x^2+y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$
$$f_3(x, y) = \begin{cases} \frac{x \sin(y)}{x^2+y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$
$$f_4(x, y) = \begin{cases} (x^2 + xy + y^2) \sin\left(\frac{1}{x^2+y^2}\right) & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$
$$f_5(x, y) = \begin{cases} \frac{\sin^2(x)(e^y-1)}{x^2+y^2} & \text{si } \\ (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } \\ (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$
$$f_6(x, y) = \begin{cases} \frac{x^3y+xy^3}{x^4+y^4} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

**Exercice 3** (Applications matricielles). Déterminer les différentielles en tout point des applications suivantes définies de  $M_n(\mathbb{R})$  dans lui même.

$$f_1 : A \mapsto A^T, \quad f_2 : A \mapsto A^T A, \quad f_3 : A \mapsto A^2, \quad f_4 : A \mapsto A^k$$

Déterminer les différentielles des applications suivantes, définies de  $M_n(\mathbb{R}) \times M_n(\mathbb{R})$  dans  $M_n(\mathbb{R})$ .

$$g_1(A, B) = AB, \quad g_2(A, B) = AB^T, \quad g_3(A, B) = AB^2$$

**Exercice 4** (Deux exemples de composition).

1. Calculer la différentielle de  $t_k : A \mapsto \text{tr}(A^k)$  définie de  $M_n(\mathbb{R})$  dans  $\mathbb{R}$ .
2. Soit  $f : x \mapsto \int_0^x \sin(tx) dt$  définie sur  $\mathbb{R}$ . Montrer qu'elle est différentiable et calculer sa différentielle en tout point.

**Exercice 5** (Exponentielle de matrice). Montrer que  $\exp : A \mapsto e^A$  définie sur  $M_n(\mathbb{R})$  est différentiable. Déterminer sa différentielle en  $O_n$ . En déduire la différentielle de  $f : (t, A) \mapsto \exp(tA)$  (définie de  $\mathbb{R} \times M_n(\mathbb{R})$  dans  $M_n(\mathbb{R})$ ) en tout point de la forme  $(t, O_n)$ .

**Exercice 6** (Inversion de matrice). Soit  $i : A \mapsto A^{-1}$  la fonction inverse définie sur  $GL_n(\mathbb{R})$ .

1. Montrer que  $i$  est différentiable en  $I_n$ , déterminer sa différentielle.
2. en écrivant  $(A + H)^{-1} = (A(I + A^{-1}H))^{-1}$ , montrer que  $i$  est différentiable en tout point et calculer cette différentielle.

**Exercice 7** (Déterminant). Soit  $Det : M_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$  l'application déterminant.

1. Montrer que pour toute matrice  $H$ ,  $d_{I_n} Det(H) = \text{Tr}(H)$ .
2. En déduire la différentielle de  $Det$  en toute matrice inversible  $M$ .
3. Par densité, en déduire la différentielle de  $Det$  en toute matrice.
4. Application : soient  $y_1, y_2, \dots, y_n$  des solutions de l'équation  $y'(t) = A(t)y(t)$ . Quelle est l'équation différentielle vérifiée par  $Det(y_1, \dots, y_n)$ ? La résoudre.

**Exercice 8** (Fonctions homogènes). Soit  $f : \mathbb{R}^n \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction différentiable. On dit que  $f$  est homogène de degré  $\alpha \in \mathbb{R}$  si pour tout  $x \in \mathbb{R}^n$  et tout  $t > 0$ , on a :  $f(tx) = t^\alpha f(x)$ . Montrer que  $f$  est homogène si et seulement si elle vérifie l'identité d'Euler :  $d_x f \cdot x = \alpha f(x)$ .

**Exercice 9.**

1. Soit  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  différentiable. On pose  $u : x \mapsto f(x, -x)$  et  $v : (x, y) \mapsto f(y, x)$ . Déterminer les différentielles de  $u$  et  $v$ .
2. Soient  $U$  un ouvert de  $E$  et  $f : U \rightarrow F$  une fonction différentiable. Pour  $a \in U$  et  $v \in E$ , on définit  $\varphi : t \mapsto f(a + tv)$ . Déterminer  $\varphi'(0)$ .

**Exercice 10** (Inversion dans  $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ ). L'inversion est l'application  $f$  de  $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$  dans lui-même défini par :

$$\|x\| = \|f(x)\| \quad \text{et} \quad \exists \lambda > 0, f(x) = \lambda x.$$

1. Calculer la différentielle de  $f$ .
2. Interpréter géométriquement  $d_x f$  et en déduire que l'inversion préserve les angles. (On pourra considérer la symétrie orthogonal par rapport à l'hyperplan  $x^\perp$ ).