

TD

Equations différentielles et calcul différentiel

Feuille 4 - Calcul différentiel

Exercice 1.2.39. (A savoir absolument) Dans cet exercice, I est un intervalle de \mathbb{R} et E, F, G sont des espaces vectoriels de dimension finie.

- Montrer qu'une fonction $f : I \rightarrow E$ est différentiable si et seulement si elle est dérivable. Déterminer sa différentielle en $d_x f$ quelque soit x dans I .
- Soit T une application linéaire de E dans F . Montrer que T est différentiable et déterminer sa différentielle $d_x T$.
- Soit T_2 une application bilinéaire de $E \times F$ dans G . Montrer que T_2 est différentiable et déterminer sa différentielle $d_{(x,y)} T_2$.
- Soient E_1, \dots, E_n des espaces vectoriels de dimension finie. Soit T_n une application n -linéaire de $E_1 \times \dots \times E_n$ dans F . Montrer que T_n est différentiable et déterminer sa différentielle en tout point.

Exercice 1.2.40. (Applications matricielles) Déterminer les différentielles en tout point des applications suivantes définies de $M_n(\mathbb{R})$ dans lui même.

$$f_1 : A \mapsto A^T, \quad f_2 : A \mapsto A^T A, \quad f_3 : A \mapsto A^2, \quad f_4 : A \mapsto A^k$$

Même questions pour les applications suivantes, définies de $M_n(\mathbb{R}) \times M_n(\mathbb{R})$ dans $M_n(\mathbb{R})$.

$$g_1(A, B) = AB, \quad g_2(A, B) = AB^T, \quad g_3(A, B) = AB^2$$

Exercice 1.2.41. (Deux exemples de composition)

- Calculer la différentielle de $t_k : A \mapsto \text{tr}(A^k)$ définie de $M_n(\mathbb{R})$ dans \mathbb{R} .
- Soit $f : x \mapsto \int_0^x \sin(tx) dt$ définie sur \mathbb{R} . Montrer qu'elle est différentiable et calculer sa différentielle en tout point.

Exercice 1.2.42. (Fonctions homogènes) Soit $f : \mathbb{R}^n \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction différentiable. On dit que f est homogène de degré $\alpha \in \mathbb{R}$ si pour tout $x \in \mathbb{R}^n$ et tout $t > 0$, on a : $f(tx) = t^\alpha f(x)$. Montrer que f est homogène si et seulement si elle vérifie l'identité d'Euler : $d_x f \cdot x = \alpha f(x)$.

Exercice 1.2.43. Soient E et F des espaces vectoriels de dimension finie.

- Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ différentiable. On pose $u : x \mapsto f(x, -x)$ et $v : (x, y) \mapsto f(y, x)$. Déterminer les différentielles de u et v .
- Soient U un ouvert de E et $f : U \rightarrow F$ une fonction différentiable. Pour $a \in U$ et $v \in E$, on définit $\varphi : t \mapsto f(a + tv)$. Déterminer $\varphi'(0)$.

Exercice 1.2.44. (Exponentielle de matrice) Montrer que $\exp: A \mapsto e^A$ définie sur $M_n(\mathbb{R})$ est différentiable. Déterminer sa différentielle en la matrice nulle 0_n . En déduire la différentielle de $f: (t, A) \mapsto \exp(tA)$ (définie de $\mathbb{R} \times M_n(\mathbb{R})$ dans $M_n(\mathbb{R})$) en tout point de la forme $(t, 0_n)$.

Exercice 1.2.45. (Inversion de matrice) Soit $i: A \mapsto A^{-1}$ la fonction inverse définie sur $GL_n(\mathbb{R})$.

- Montrer que pour tout $\|H\| < 1$, $(I_n - H)^{-1} = \sum_{k=0}^{\infty} H^k$.
- En déduire que $GL_n(\mathbb{R})$ est ouvert.
- Montrer que i est différentiable en I_n , déterminer sa différentielle.
- En écrivant $(A + H)^{-1} = (A(I + A^{-1}H))^{-1}$, montrer que i est différentiable en tout point et calculer cette différentielle.

Exercice 1.2.46. (Déterminant) Soit $\det: M_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$ l'application déterminant.

- Montrer que pour toute matrice H , $d_{I_n}\det(H) = \text{Tr}(H)$.
- En déduire la différentielle de \det en toute matrice inversible M .
- Par densité, en déduire la différentielle de \det en toute matrice.
- Application : soient y_1, y_2, \dots, y_n des solutions de l'équation $y'(t) = A(t)y(t)$. Quelle est l'équation différentielle vérifiée par $\det(y_1, \dots, y_n)$? La résoudre.

Exercice 1.2.47. (Inversion dans $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$) L'inversion est l'application f de $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ dans lui-même définie par :

$$f(x) = \frac{x}{\|x\|^2}.$$

- Calculer la différentielle de f .
- Interpréter géométriquement $d_x f$ et en déduire que l'inversion préserve les angles. (On pourra considérer la symétrie orthogonale par rapport à l'hyperplan x^\perp).

Exercice 1.2.49. On considère l'équation (E) $\sin(y) + xy^4 + x^2 = 0$. Montrer qu'il existe U et V deux voisinages ouverts de 0 dans \mathbb{R} et un difféomorphisme $\varphi: U \rightarrow V$ tel que pour tout x dans U , $(x, \phi(x))$ est l'unique solution dans $U \times V$. Donner le développement limité à l'ordre 7 de φ en 0.

Exercice 1.2.50. (Racine et logarithme)

- Montrer qu'il existe $\alpha > 0$ tel que toute matrice A vérifiant $\|I_n - A\| < \alpha$ admette une racine carrée dans $M_n(\mathbb{R})$.
- Montrer qu'au voisinage de 0, l'exponentielle matricielle est un difféomorphisme local. Est-il global?

1.3 Quelques exercices en dimension infinie

Exercice 1.3.1. (Un exemple linéaire) Soit $X = \{f \in C([0, \pi/2]), f(\pi/2) = 0\}$ muni de la norme sup. Montrer que l'application $J: f \mapsto J(f)(x) = \sin(x)f(x)$ est différentiable et calculer sa différentielle. Déterminer $\|d_f J\|$.

Exercice 1.3.2. Soit $X = C(\mathbb{R})$ muni de la norme sup. Montrer que l'application $\psi : f \mapsto \exp(f)$ est différentiable et calculer sa différentielle. Quelle est la norme de $d_f(\psi)$?

Exercice 1.3.3. Soit $p \geq 1$. Soit $X = C([0, 1])$ muni de la norme sup. Montrer que l'application $J : f \mapsto \int_0^1 f(t)^p dt$ (définie de X dans \mathbb{R}) est différentiable. Déterminer $d_f J$.